

E5CN/CN-U/AN/EN 温度控制器(数字调节器)功能介绍。E5CN/CN-U为具有端子台方式 CN 及插座方式 CN-U 的小型数字调节器。下述内容包括功能、性能和使用方法的信息。

- •除了使用热电偶、铂电阻外也可选择非接触式温度传感器、模拟量电压输入、模拟量电流输入等
- •新增加热冷却控制功能。
- •调整功能包括 AT(自动整定)、ST(自我整定)选择。
- •通过事件输入可对多重 SP、运行/停止、自动/手动、简易程序的启动/复位功能等进行切换(E5CN-U 除外)。
- •可使用加热器断线检测功能、SSR 故障检测功能及加热器过电流功能(E5CN/AN/EN 带加热器断线功能的机型)。
- •可使用通信功能(E5CN/AN/EN带通信功能的机型)。
- •支持用户进行传感器输入的校正。
- •支持用户进行传送输出的校正(E5AN/EN带传送输出功能的机型)。
- •具有防水构造(IP66)(E5CN-U 除外)。
- ·符合安全标准(UL/CSA/IEC)及EMC标准。
- 通过 PV 显示色切换, 使进程状态一目了然。

本用户手册记述了使用 E5CN/CN-U/AN/EN 时的功能、性能及注意事项。 事先充分阅读本手册,在充分理解的基础上进行正确的应用。 本手册可经常作为参考,请妥善保存。 有关通信功能的详细说明, 请参阅「E5CN/E5AN/E5EN 数字调节器通信用户手册」 (手册编号: SGTD-736)。

使用时的注意事项

1. 品质保证

①保证期间

本公司的保证期限为从本公司向贵公司提供产品1年后。

②保证范围

在上述保证期限内产品出现质量问题,本公司负责免费对故障产品进行维修或更 换,用户可以在购买处进行更换或要求维修,但下列情形除外:

a) 在产品目录及设计·规格书规定的条件、环境、使用方法外使用而引起故障;

- b) 本公司产品以外的原因引起的故障
- c) 非本公司进行的改造或者修理引起的故障
- d) 未按本公司产品固有使用方法使用的
- e) 产品投入流通时的科学技术水平尚不能发现的缺陷
- f) 由于不可抗力等其他非本公司责任导致的
- 另,本条所述保证是指对本公司产品本身的保证,就本公司产品的故障所引起的 其他人身和财产的损害,不在本保证范围之内。

2. 责任免除

- ①本公司所承担的责任仅限于本公司产品在保证期间中发生故障时进行更换和修理 在任何情况下,对包括因本公司产品引起的特别损失、间接损失在内的一切损失本 公司均不承担责任。
- ②使用可编程设备时,非因本公司人员进行的编程引起的全部后果,本公司不承担任 何责任。

3. 适合用途、条件

- ①将本公司产品与其他产品组合使用时,客户应事先确认适用规格及相关法律法规等。将本公司产品用于客户的系统、设备、装备时,客户应自己确认其适用性。因产品适应性而导致的问题,请恕本公司不承担任何责任。
- ②用于下述场合时,请事先向本公司销售人员咨询,确认设计•规格资料,并在选择 产品时,在规格、性能方面要留有充分余地的同时,应当考虑各种安全对策,以保 证即使发生故障,也能将危险减低到最小程度。
 - a) 用于户外、或者可能有潜在的化学污染或妨害电气情形下、或本产品目录中未 述及的条件/环境下;
 - b) 用于原子控制设备、焚烧设备、铁路、航空、车辆设备、医用设备、娱乐设备 安全设置以及其他必须经相关部门许可的特殊设备;
 - c) 用于可能危及人身、财产的系统、设备、装置;
 - d)用于水、电、煤的供应系统及 24 小时连续运转系统等被要求高安全性、高信赖性的设备;
 - e) 其他用于类似上述 a) d) 的被要求高度安全性、高信赖性的用途。

- ③当客户将本公司产品用于与人身、财产安全密切相关的场合时,应明确告知使用者 系统整体的危险性,并为确保安全性应采取特殊的附加设计,同时应按照本公司产 品在该系统中的使用目的,务必事前确认是否安装了合适的配电设置。
- ④本产品目录中述及的应用事例仅作为参考之用,实际使用时,应事前确认设备•装置的功能以及安全性等之后,再进行使用。
- ⑤请务必遵守各项使用事项和使用禁止事项,避免发生不正确使用以及由此对客户本 身及第三者造成的损害。
- 4. 设计·规格的变更

本产品目录中记载的各项产品、附属品的设计•规格,由于各种原因,可能会根据需 要进行变更,购买时请与销售网点的人员确认实际的设计•规格。

5. 适用范围

上诉内容仅限中国大陆、香港、澳门、台湾地区的交易。 其他地区和海外的交易使用注意事项请与当地销售网点的人员咨询。

注意:

(1)版权所有。未经欧姆龙许可,不得对本手册中的任何部分进行改版或复制。

(2) 本手册中的规格及其它信息可能因设备改进而变动, 恕不另行通知。

(3)编写本手册时已十分仔细:对于仍然可能出现的错误或遗漏欧姆龙公司将不承担责任。 如发现问题,请联系手册末尾所列的欧姆龙办事处或代理商之一,并提供手册封面上的样本编号。

安全注意事项

● 注意信息的定义

本手册中使用以下记号,以提供确保产品 E5CN/CN-U/AN/EN 安全使用所需的注意事项。 所提供的安全注意事项对安全特别重要。必须阅读并记住所有安全注意事项中提供的信息。 使用了以下记号。

警告显示的含义



●图表说明

	符号	含义
注	Â	●一般注意 表示非特殊的一般注意、警告和危险。
意		● 触电注意 表示在特定条件下可能引起触电。
禁 止	\bigcirc	●一般禁止 表示非特殊的一般禁止。
		● 拆装禁止 表示拆解设备可能导致触电事故发生。
强制注意		●一般注意 表示非特殊的一般注意、警告和危险。

おケ	4	=	_
乬	吂	衣	朩

<u>∧</u> 注意	
由于触电可能造成轻度伤害,通电中请勿接触端子。	
由于会造成轻度的触电、起火、设备故障, 请勿使金属、导线或安装加工时的切屑粉末进入到产品中。 由于爆炸会造成轻度的伤害,请勿在有爆炸性气体 和可燃性气体的环境中使用。	\oslash
由于会造成轻度的触电、起火、设备故障,请勿对 设备进行分解、改造、修理或接触其内部。	
 注意:火灾和触电的危险 a)本设备作为开放性的处理控制器,接受 UL Listing 的认证,请勿在可能起火的 柜内使用。 b)使用 2 个以上断路开关时,在修理检查前,请关闭所有开关,将产品设置到不 通电状态。 c)信号输入是 SELV,限制回路。*1 d)注意:为了减少火灾和触电的危险,请勿在内部连接不同的 Class2 回路的输 出。*2 在超过其寿命的状态下使用时,会造成接点融化和烧损。 必须考虑实际使用条件,在额定负载、电气寿命所规定的次数内使用。 输出继电器的寿命根据开关容量和开关条件有很大的差异。 	Â
螺钉松动将会引起起火危险。 请用规定转矩 0.74 ~0.90N·m 来拧紧端子螺钉。*3 在设定内容和控制对象的内容不同时,意外的动作会造成装置的破损和发生事 故。请根据控制对象正确设定温控器的各种设定值。 当数字调节仪故障引起不能进行控制和输出报警时,会损害与本体相连接的设 备。本体发生故障时,采用在其他系统中安装监视设备等措施,以保证安全。 在长寿命继电器的输出部分内使用了半导体,当输出端子间发生严重的干扰和浪 涌重叠时,往往引起短路状态下的故障。 输出为常闭时,由于会因加热器过热等引起火灾,需要对系统进行防范温度过高 以及延烧等的安全设计。	0

- *1: SELV 电源是指「在输入输出间进行了双重或强化绝缘,输出电压为 30Vr.m.s 以及 42.4V 峰值或 DC60V 以下的电源」。
- *2: Class 2 电源是指「在产品次级侧输出中,电流和电压都分别限定在某个等级中接受试验,并获得 UL 认 证的电源」。
- *3: 但 E5CN-U 为 0.5N·m 。



端子部的接触不良也有可能会发生起火和设备故障。当控制输出单元和插座配套 使用时,控制输出单元插入时必须插到和插座间没有缝隙。



安全要点

为了防止产品的动作不良、误动作,及对其性能、功能的影响。 请遵守以下注意事项:

- 1) 由于是室内专用设备,只限于在室内使用。但是不能在以下环境中使用:
 - 直接受到加热设备发出热辐射的场所
 - 被水、油淋浇的场所
 - •日光直射的场所
 - •有灰尘、腐蚀性气体(特别是硫化气、氨气等)的场所
 - •温度急剧变化的场所
 - 有可能结冰、凝露的场所
 - •受振动、冲击影响大的场所
- 2)请在环境温度以及湿度符合规格的范围内使用。 多个数字调节器进行紧密安装或上下并排安装时,会因数字调节器的发热使数字调节器 内部的温度上升,降低使用寿命。这时需要用风扇等对数字调节器进行强制冷却。
- 3)为了不影响散热,请勿堵塞数字调节器的周围。请勿堵塞数字调节器本体的通风孔。
- 4) 请确认端子的极性并进行正确的布线。
- 5) 布线用压着端子请使用指定的尺寸(M3.5、宽度7.2mm以下)。裸线连接的布线材 料是铜制的,请使用AWG24(截面积0.205mm²)~AWG14(截面积2.081mm²) 的双绞线或单线。(电线外皮厚度:5~6mm)对1个端子的布线最多为相同尺寸、 同类型的2根,压着端子最多连接2片。
- 6) 在不使用的端子中不进行任何连接。
- 为了防止感应干扰,请将数字调节器端子台的布线和高电压、大电流的动力线分离。 另外请避开和动力线平行布线以及同一布线。采用不同的配管和导管或使用屏蔽线, 都是比较有效的方法。
 在产生干扰的外围设备(特别是对具有电机、变压器、螺管、电磁线圈等电感成分的设备)处,请安装浪涌吸收器和干扰滤波器。在电源中使用干扰滤波器时,在确认电压和电流的基础上尽可能安装在靠近数字调节器的位置。
 设置时请尽可能远离产生强高频率的设备(高频电焊机、高频缝合机等)和产 生浪涌的设备。
 3)请在规格和额定的范围内使用电源电压以及负载。
- 9)电源电压应通过开关和继电器等的接点迅速施加电压,其能在2秒之内达到额定电压。如果到达电压额定值的时间过长,将有可能不能使电源复位或产生输出的误动作。
- 10) 在数字调节器中接通电源后到显示正常温度为止需要 30 分钟(实际使用时,在开始进行控制之前接通电源)。

- 在使用自行整定时,数字调节器和负载(加热器等)电源同时接通或先接通负载电源。
 接通调节器电源后,再接通负载电源时,将无法进行正确的自行整定以及最佳控制。
- 12) 设置了开关或电涌断路器,进行适当的显示,能使作业人员立即关掉电源。
- 13) 拉出时请先关掉电源,请绝对不要用手去触摸端子或施加冲击。插入时不要使电子 零件碰到机壳。
- 14) 清扫时不要使用稀释剂类溶剂,请使用市场上销售的酒精。
- 15) 接通电源后,需要2秒的时间来确定数字调节器的输出。请在考虑该时间的基础上进行 设计(控制柜等)。
- 16) 在向初始设定移动时(模式移动时),根据移动模式,输出会变为 OFF,请在考虑此因素的基础上进行控制。
- 17) 写入 EEPROM (非易失性内存)的次数是有寿命的。频繁地进行数据覆盖时请使用 RAM 模式。
- 18) 请采取与接地金属连接等防静电对策,同时请不要接触产品。
- 19) 取下端子台会导致故障和误动作,切勿取下。
- 20)电压输出(控制输出)与内部电路并不绝缘,使用接地型热电偶的场合,请勿将任何一个控制输出端子连接到地线(连接后会产生寄生电流,使测定温度产生误差)。
- 21)取下产品进行更换时,请务必确认端子状态。若端子已经腐蚀仍然使用的话,可能因端子固定件接触不良造成温控器内部温度上升,从而产生起火。这种时候,还需要一起更换后盖。
- 22)拆除废弃时,请使用工具。部分内部元件比较尖锐,容易受伤。

正确使用注意事项

●服务寿命

在以下温度和湿度范围内使用本产品:

温度: -10 ~ 55 ℃ (无结冰或结露)湿度: 25% ~ 85%

当温控器整合到控制面板内时,确保控制器的环境温度和面板环境温度不超过 55℃。

诸如温控器等电子设备的服务寿命取决于内部电子元件的服务寿命。组件的服务寿命受环境 温度的影响:温度越高,服务寿命越短,温度越低,服务寿命越长。因此,降低温控器的温 度可延长服务寿命。

必须按照特定条件来安装本产品。否则本产品产生的热量将导致内部温度上升, 缩短使用寿命。必要时用风扇或其它通风措施给本产品降温。

但是,不要只对端子部分进行冷却。否则可能造成测量误差。

●防噪音对策

要减少感应噪声,保持产品端子块的接线远离携带高压或大电流的电缆。同样,不要将电源 线与产品配线串联或并联。推荐使用屏蔽电缆并使用单独的管道。

在产生噪声的外围设备(尤其是电动机、变压器、螺线管、电磁线圈或其它具有感应组件的 设备)上安装一个浪涌抑制器或噪声过滤器。如果电源处使用了噪声过滤器,首先检查电压 或电流,并在尽可能靠近本产品处安装噪声过滤器。

在本产品和产生强大频率的设备(高频焊接器、高频缝纫机等)或产生浪涌的设备之间留出 充足的空间。

●确保测量精度

延长或连接热电偶导线时,确保使用符合热电偶类型的延长线。 延长或连接铂电阻的导线时,确保使用低电阻的导线并使用三根电阻相等的导线。 使安装角度为水平方向。 如果测量精度低,检查输入偏移是否设置正确。

● 关于防水性

保护构造如下所示。没有明确标明保护构造或在 IP□0 的部分不具有防水性。 前面板: IP66、后机壳: IP20、端子部: IP00 (在 E5CN-U 中,前面板: 相当于 IP50;后机壳: IP20;端子部: IP00)

运行时的注意事项

- 接通电源后,需要2秒的时间来确定温控器的输出。请在考虑该时间的基础上进行设计(控制 柜等)。
- 2) 在数字调节器中接通电源后到显示正常温度为止需要 30 分钟。(实际使用时,在开始进行控制 之前接通电源)。
- 3)用自行整定时,数字调节器和负载(加热器等)电源同时接通或先接通负载电源。接通调节器的电源后再接通负载电源时,将无法进行正确的自行整定及最佳控制。 在热机后启动运转时,请在完成热机后先关掉电源,同时接通数字调节器和负载的电源(可以用进行 STOP 到 RUN 的转移来代替重新接通调节器电源)。
- 4) 接近收音机、电视、无线电会造成接收障碍。

使用注意事项

时序	检查点	详细内容	
购买产品	产品外观	购买后,检查产品和包装是否有凹痕、是否受损。	
		闪部零件顶坏可能影响最佳控制效果。	
	产品型号和规格	确保所购入的单元符合所需规格。	
设置单元	产品安装位置	在产品周围留出足够空间以供散热。不要堵住产品上的通风口。	
配线	端子配线	拧紧端子螺丝时不要使其受到过大的压力(力度)。	
		用(0.74~0.90N·m*)的指定扭矩拧紧螺丝并确保没有松动的螺丝。	
		对端子块和连接器进行配线之前必须确认每个端子的极性。	
	电源输入	正确连接电源输入。错误输入可能导致内部电路受损。	
运行环境	环境温度	产品的使用环境温度为-10 ~ 55 ℃ (无结冰或结露)。	
		要延长产品的服务寿命,将其安装在环境温度尽可能低的场所。如果必须安装在	
		高温场所,那么用风扇或其它冷却方法给本产品降温。	
	振动和冲击	在安装位置检查是否满足与冲击和振动有关的标准。	
		(安装产品时将其安装在导线不会受振动和冲击影响的位置)。	
	杂物	将产品安装在不会有液体或杂物进入产品内部的场所。	
		如果存在硫气、氯气或其它腐蚀性气体,应移开气源,安装风扇或采取其它措施	
		保护本产品。	

确保完整地阅读并理解随本产品提供的手册,并检查以下几点。

*但 E5CN-U 为 0.5N・m。

手册修订记录

手册修订记号附加在封面正面•封面背面左下部记录的编号结尾处。

修订记号	修订年月	修订页码・内容
А	2007年12月	初版



2007年12月以后生产的产品进行了功能升级。

可通过前面板的设计对新·旧产品进行区分。

●E5CN/CN-U

作为功能升级可替换产品,端子布置、端子尺寸、面板安装时的开孔尺寸未进行变更。

●E5AN/EN

作为功能升级可替换产品,与以往产品的端子布置有所不同。端子尺寸、面板安装时的开孔尺寸未进行变更。

其他变更内容如下所述。关于功能的详细内容,请参见手册的相关页。



■ 端子布置

■ 拉出

	IA	新(功能升级)
E5AN/EN	・螺栓固定方式	• 爪勾固定方式

■ 额定标准

	田	新(功能升级)
热电偶的类型	-	新增 热电偶 W、PLII
	E 传感器范围(0~600)	E 传感器范围扩展(-200~600)
输入精度	•热电偶: (±0.5%PV 或±1℃中较大的一方)	•热电偶: (±0.3%PV 或±1℃中较大的一方)
(E5CN-U的热	±1 位	±1 位
电偶规格未变	 • 铂电阻: 	 • 铂电阻:
更)	(±0.5%PV 或±1℃中较大的一方)	(±0.2%PV 或±0.8℃中较大的一方)
	±1 位	±1 位
	•模拟量输入: ±0.5%FS±1位	•模拟量输入: ±0.2%FS±1位
信号源电阻的	 ・热电偶: 0.1℃/Ω(B、R、S以外)、0.2℃/Ω(B、R、 	 •热电偶: 0.1℃/Ω(全部规格)
影响	S)	
	 • 铂电阻: 0.4℃/Ω 	•铂电阻: 0.1℃/Ω
电流输出	电流输出 分辨率:约 2700	电流输出 分辨率:约10000
报警输出	E5CN/E5CN-U	E5CN/E5CN-U
	AC250V、1A	AC250V、3A

■ 性能・功能

	旧	新(功能升级)
型号标准	AC/DC24V 规格	AC/DC24V 规格中新增「D」
(E5CN)	例) E5CN-R2T(AC/DC24)	例) E5CN-R2TD (AC/DC24V)
型号标准		•全系列的型号末尾新增「-N」
(E5EN/EN)		・AC/DC24V 规格中新增「D」
	例) E5AN-R1T (AC100-240)	例) E5AN-R1T-N (AC100-240)
	E5AN-R1T (AC/DC24)	E5AN-R1TD-N (AC/DC24V)
相关显示	_	PV 状态显示功能
		新増加 PF 键 (仅 ESAN/EN)
	_	当前值/目标值显示画面选择(3 段显示) (仅 E5AN/EN)
输入相关	-	开平方根运算 (仅模拟量输入)
输出相关	_	控制输出 ON/OFF 计数报警功能
	—	操作量变化率限制器
控制相关	-	40%AT
	-	加热冷却控制时的冷却系数自动调节功能
报警相关	_	PV 变化率报警
		OC 报警 (仅带加热器断线功能的机型)
其他	_	简易运算
	_	通过事件输入、通信操作指令进行正/反操作

■ 通信性能 • 功能

	П	新(功能升级)
通信存取	仅双字节存取	单字节
		双字节
CompoWay/F 服务	_	变量区域复合读取
	_	变量区域复合写入
通信缓冲大小	40 字节	217 字节
通信速度	~38.4k	~57.6k
		设定工具用电缆通信: 38.4k 固定
外部通信	不可同时使用外部通信(RS485/RS232C)与	可同时使用外部通信(RS485/RS232C)与设定
	设定工具用电缆通信	工具用电缆通信

■ 其他

	ІА	新(功能升级)
固定部件(一起包装) (E5AN/EN 专用)	旧产品附属品	新产品附属品
		※请注意新产品无法使用旧产品的固定部件。
包装盒 (E5AN/EN)	・ 识別标记「N5」 TYPE E5AN-R1T TEMPERATURE CONTROLLER TEMP. MULTI-RANGE VOLTS VOLTS VOLTS 0000 Corporation MADE IN CHINA OMRON	・ 変更后的识别标记 「N6」 TYPE E5AN-R1T-N TEMPERATURE CONTROLLER TEMP. MULTI-RANGE VOLTS VOLTS N6 LOT No.***** QYI.1 OMRON Corporation MADE IN CHINA OMRON
端子盖(另售) E5CN	• E53-COV10 E5CN 专用	•E53-COV17 E5CN 专用 ※新产品上无法使用旧产品的端子盖,请注 意。
端子盖(另售) E5AN/EN	• E53-COV11	•E53-COV16 ※新产品上无法使用旧产品的端子盖,请注 意。
	100000000	

手册说明

■ 机型表示

本文中 E5CN-□□□、E5CN-□□□U、E5AN-□□□、E5EN-□□□的各机型中通用内容 以「E5CN/CN-U/AN/EN」表示,根据机型的相关内容如下表所示。(用于第5章的「机型」 显示)

显示	选件功能
E5 N- B	事件输入2点
E5 🗆 N- 🗆 🗆 🗆 03	RS-485 通信功能
E5□N-□□H	加热器断线•SSR 故障•加热器过电流检测功能1点
E5□N-□□HH	加热器断线•SSR 故障•加热器过电流检测功能2点
E5□N-□Q	控制输出2 (电压输出)
E5 IN- I IP	ES1B 用外部供应电源
E5□N-□□01	RS-232C 通信功能*
E5□N-H□□F	传送输出 *
*仅为 E5AN/EN	

■ 缩写表示

*

参数、图例、章节内容中所使用的英文缩写标记如下所示。

缩写	术语			
PV	当前值			
SP	目标值			
\mathbf{SV}	设定值			
AT	自动整定			
ST	自我整定			
EU	工业量单位 *1			
LBA	回路断线报警			
HB	加热器断线			
HS	SSR 故障			
OC	加热器过电流			
*1 EU 为 I	L业量单位(Engineering Unit),代表	表℃、m、g	等的工业量的最	小单位进行使用

EU 根据输入类型而有所不同。 输入温度设定范围=-200~1300℃ 时、1EU=1℃

输入温度设定范围=-20.0~500.0℃时、1EU=0.1℃

模拟量输入时,根据定标设定的小数点位置决定大小。1EU=定标最小单位。



参数标记及设定内容中,根据字母表做如下表记显示。 默认为11段显示。

R	Ь	Γ	Ь	Ε	F	Б	Н	Ĺ	Ч	K	L	М
А	В	С	D	Е	F	G	Н	Ι	J	К	L	М

N	ō	Р	۵	R	5	F	Ц	V	М	ž	Ч	2
Ν	0	Ρ	Q	R	S	Т	U	V	W	Х	Υ	Z

将高功能设定菜单的「显示字符切换」设定为「OFF」时,为7段显示。

A B C D E F G H I J K L M	8	ь	٢	d	٤	۶	6	н	, ' 1	۲ ، ۲	ų	L	ñ
	А	В	С	D	Ш	F	G	Н	-	J	К	L	М

n	'a	Q,	9	ſ	S	Ł	IJ	L	יכ	ני	Y	11
Ν	0	Ρ	Q	R	S	Т	U	V	W	Х	Y	Z

■ 如何使用手册

目的		相关标题	说明
●介绍 E5CN/CN-U/AN/EN	第1章	概述	说明 E5CN/CN-U/AN/EN 的特点、部件名称和主要功能。
●设置	第2章	准备	说明如何设置 E5CN/CN-U/AN/EN 用 于操作(包括安装、接线)。
●E5CN/CN-U/AN/EN的基本操 作	第3章 第5章	基本操作 参数	说明 E5CN/CN-U/AN/EN 的基本功 能,通过参数设定时的按键操作、显 示说明等具体的操作示例进行阐述。

●E5CN/CN-U/AN/EN 的应用操 作	第4章 第5章	适用的使用方法 参数	充分说明使用 E5CN/CN-U/AN/EN 的 操作方式,例如,定标及 SP 斜坡功 能等的使用方法说明。
●用户校正	第6章	用户校正	说明用户可执行的校准程序
●附录			说明产品规格和参数列表。 用作参数设置的备份指南。

前言	····· I
使用时的注意事项	
安全注意事项	IV
安全要点	VII
正确使用注意事项	VIII
运行时的注意事项	IX
使用注意事项	X
手册修订记录	X
手册说明	XV
目录	XVIII

第1章	概要
1. 1	部件名称及
	■前面板
	■显示说明 ······1-3
	■键的使用方法······1-4
1.2	输入输出构成及主要功能1-6
	■输入输出构成
	■主要功能
1.3	设置菜单组成及按键操作······1-12
	■设定项目的切换
	■固定设置
1.4	通信功能1-15
第2章	准备
第2章 2.1	准备 ······2-1 安装 ·····2-2
第 2 章 2. 1	准备 ·······2-1 安装 ······2-2 ■外形尺寸(单位: mm)······2-2
第 2 章 2. 1	准备·····2-1 安装·····2-2 ■外形尺寸(单位:mm)·····2-2 ■面板加工尺寸图·····2-3
第2章 2.1	准备·····2-1 安装·····2-2 ■外形尺寸(单位:mm) 2-2 ■面板加工尺寸图·····2-3 ■安装方法····2-4
第 2 章 2. 1	准备·····2-1 安装····2-2 ■外形尺寸(单位:mm) 2-2 ■面板加工尺寸图····2-3 ■安装方法 2-4 ■拉出····2-7
第 2 章 2. 1 2. 2	准备·····2-1 安装····2-2 ■外形尺寸(单位:mm) 2-2 ■面板加工尺寸图·····2-3 ■安装方法 2-4 ■拉出····2-7 端子部的使用方法·····2-10
第 2 章 2. 1 2. 2	准备·····2-1 安装····2-2 ■外形尺寸(单位:mm)····2-2 ■面板加工尺寸图····2-3 ■安装方法···2-4 ■拉出····2-7 端子部的使用方法····2-10 ■端子配置···2-10
第 2 章 2. 1 2. 2	准备 2-1 安装 2-2 ●外形尺寸(单位:mm) 2-2 ■面板加工尺寸图 2-3 安装方法 2-4 直出 .2-7 端子部的使用方法 2-10 ■布线时的注意事项 2-12
第 2 章 2. 1 2. 2	准备 2-1 安装 2-2 ■外形尺寸(单位:mm) 2-2 ■面板加工尺寸图 2-3 ■安装方法 2-4 ■拉出 .2-7 端子部的使用方法 2-10 ■端子配置 2-10 ■布线时的注意事项 2-12 ■接线 2-12
第 2 章 2. 1 2. 2 2. 3	准备 2-1 安装 2-2 ■外形尺寸(单位:mm) 2-2 ■面板加工尺寸图 2-3 ■安装方法 2-4 ■拉出 2-7 端子部的使用方法 2-10 ■端子配置 2-10 ■布线时的注意事项 2-10 ■右线时的注意事项 2-12 ■接线 2-12

第3章	基本操作	3-1
3.	1 初始设置示例	3-2
3.	2 输入类型设定	3-4
	■输入类型	3-4
3.	3 温度单位选择	3-6
	■温度单位	3-6
3.	4 PID 控制与 ON/OFF 控制选择 ····································	3-7
3.	5 设置输出规格	3-8
	■控制周期 ····································	3-8
		3-8
	■111分間切能	3-9 2-11
2		ງ-11 ວ່າວ
5.	● 日标值改定	3-12 3-12
З	=□wē22	3_12 3_13
0.	▼ ON/OFF 控制	3-13
	■设置 ····································	3-14
3.	8 确定 PID 常数(AT、ST 及手动设置)	3-16
	■AT(自动整定)	3-16
	■ST(自我整定)	3-18
	■RT(Robust 调整)····································	3-20
	■手动设置	3-22
3.	9 报警输出	3-24
	■报警类型	3-24
0		3-23 2 07
3.	10 使用加热器研线报警·SSR 故障报警·加热器过电流报警····································	3-27
	■天了加熱語圖线报言。356 吸障报言。加熱語过电流报言。 ■CT(电流检测器)安装	3-28
	■检测电流值的计算方式 ····································	3-29
	■使用示例	3-30
	■设定(加热器断线报警)	3-34
	■设定(SSR 故障报警)····································	3-35
	■设定(加热器过电流报警)····································	3-36
3.		3-37
	■「当則值/日标值」並示凹面选择	3-37
第4章	应用的使用方法	4-1
4.	1 输入补偿值	4-2
	■输入补偿	4-2
	■输入补偿值(2 点补偿)的计算方法	4-3
4.	2. 报警滞后	4-6
	■待机顺序····································	4-6
	■报警闭锁	4-6
4.	3 定标的上下限设定(模拟量输入)	4-8

	■模拟量输入时	
4.4	加热冷却	4-9
	■加热冷却控制······	
	■设定	
4. 5	使用事件输入	4-12
	■设置事件输入	
	■多重 SP 的使用方法······	
	■设定	
	■关于多重 SP 以外的操作指令 ·······	
4.6	设置目标值上下限设定范围	
	■目标值限制器······	
	■设定	
4. 7	SP 斜坡功能(目标值的变化率限制)	
	■SP 斜坡······	4-20
4. 8	转换到高功能设定菜单 ······	
49	使用按键保护菜单······	
	■保护菜单转换密码设定	
4 10	PV 显示色切换	4-27
	■PV 显示色切换····································	
4 11	报	4-29
	■报警延时	
4 12	回路新线报警	4-31
7. 12	■回路断线报警(I BA)	
1 12		
4. 13	于	4-35
4. 14	使用传达输出····································	
	■作达输出功能	
4. 15	简易程序使用	4-42
	■简易程序功能······	
	■柱序结束时的操作	
4. 16	输出调整相天切能·······	
	■输出限制	
	■停止时的操作重 ■ B 尝 叶揭作	
4 4 7		4-49
4.17	使用升半方根运昇····································	
4. 18	设 定 探作重变化幅度····································	······4-52
	■探1作重变化率极限······	
4. 19	PF 键设置	4-54
	■PF 设定(功能键)	
4. 20	控制输出 ON/OFF 计数	

	■控制输出 ON/OFF 计数功能	· 4-57
4. 21	PV/SV 状态显示	• 4-59
	■PV/SV 状态显示功能	· 4-59
4. 22	简易运算功能	· 4-61
	■简易运算功能(CX-Thermo)······	· 4-61
	■使用简易运算······	· 4-61

第 5	章	参数	5-1
	本章节	的说明	5-2
	保护菜	单	5-4
	运行菜	单	5-8
	调整菜	单	5-20
	监控/设	定项目菜单······	5-36
	手动控	制菜单	5-37
	初始设	定菜单	5-39
	高功能	设定菜单	5-56
	通信设	定菜单	5-91

第6章	用户校正	6-1
6. 1	参数结构	6-2
6.2	关于用户校正	6-4
6.3	热电偶的校正(热电偶/铂电阻多重输入型)	6-5
6.4	铂电阻的校正(热电偶/铂电阻多重输入型)	6-9
6.5	模拟量输入的校正(热电偶/铂电阻多重输入型)	6-11
6.6	模拟量输入的校正(模拟量输入型)	6-13
6.7	传送输出的校正	6-16
6.8	指示精度的检测······	6-17

附录				A-1
	规格			A-2
	I	■额定规格		A-2
	I	■本体性能		A-4
	I	■选件额定标	标准及性能	A-5
	关于 CT			A-6
	I	■规格		A-6
	I	■外形尺寸		A-6
	USB-串行	转换电缆规构	洛(E58-CIFQ1)	A-7
	I	■规格		A-7
	I	■操作环境		A-7
	I	■外观和各部	部的名称	A-7

错误显示	······A-8
故障检修	·····A-11
设定列表	·····A-14
■根据参数变更进行的初始化一览	······ A-26
传感器输入的设定范围・指示范围・控制范围	······A-29
参数操作一览	······A-31
参数一览	·····A-32

第1章 概要

	하나 성사가 나 따	
1.1	部 <u>件名</u> 称及作用 ·······	1-2
	前面板	1-2
	E5CN/CN-U	1-2
	E5AN	1-2
	ESEN	1-3
		1-0
	<u>恶</u> , 万円	1-3
	第1显示	1-3
	第2显示	1-3
	第3显示(仅 E5AN/EN)	1-3
		1.3
	沫 IF 並 ひ	1 1
		1-4
	<u> </u>	1-4
	PF(功能/自动/手动)键(仅 E5AN/EN)	1-4
	○ (菜单) 键	1-4
		1-4
		4 4
	四、上侧、雄、	1-4
	≥ (▶调) 璭	1-4
	<u></u> +@ 键 <u></u>	1-5
	0_+ < # · ₩	1-5
4 0		10
1.2	输入输出构成及主要切能	1-6
	输入输出构成	1-6
	E5CN	1-6
	E5CN-11	1-6
		10
		1-0
	王罗切能	-10
	输入传感器的种类1	-10
	控制输出1	-10
	报警 1	-11
	送到调节 1	.ii
	正则洞门	
		-!!
	加热器断线・SSR	-11
	通信功能1	-11
	ES1B 用外部供应电源1	-11
	传送输出 1	-11
1.3	设	-12
	保护菜单1	-13
	- 法行幸单 1	-13
	にした。 	-13
		-10
	一些投/皮皮坝日米里	-13
	于动控制亲里1	-13
	初始设定菜单1	-13
	高功能设定菜单	-14
	届信设定 苯单	-1⊿
	一位 一位 一位 一位 一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一	1/
		-14
	<u> </u>	-14
	设定值的确定	-14
1 /	通信功能 1	-15
1.4		-10
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	-15

1.1 部件名称及作用

■ 前面板

● E5CN/CN-U

E5CN 与 E5CN-U 前面板通用。



• E5AN



概 要 • E5EN



■ 显示说明

● 第1显示

显示当前值或设定数据的种类。 启动时显示将亮灯1秒钟。

● 第 2 显示

显示目标值、设定数据的读出值、变更时的输入值。 启动时显示将亮灯1秒钟。

● 第 3 显示(仅 E5AN/EN)

显示操作量、SOAK 剩余时间、多重 SP 启动时显示将亮灯 1 秒钟。

● 操作显示

- SUB1(辅助输出1)
 通过辅助输出1分配进行分配的功能为ON时亮灯。
 SUB2(辅助输出2)
 通过辅助输出2分配进行分配的功能为ON时亮灯。
 SUB3(辅助输出3)
 通过辅助输出3分配进行分配的功能为ON时亮灯。
- ② HA(加热器断线·SSR 故障·加热器过电流检测输出显示) 发生加热器断线、SSR 故障或加热器过电流时亮灯。

- ③ OUT1(控制输出1)
 通过控制输出1分配进行分配的功能为ON时亮灯。
 但在电流输出为0%输出时,不亮灯。
 OUT2(控制输出2)
 通过控制输出2分配进行分配的功能为ON时亮灯。
 但在电流输出为0%输出时,不亮灯。
- ④ STOP
 运行停止时亮灯。
 控制中发生事件或通过「运行/停止」键进行停止时亮灯。
- ⑤ CMW(由通信进行写入控制) 通信写入「允许」(ON)时亮灯,「禁止」(OFF)时为不亮灯。
- ⑥ MANU(手动模式)
 「自动/手动模式」为手动时亮灯。
- ⑦ **〇** (Key) 「设定变更保护」为 ON (保护状态下 ▲ 键、 ☑ 键为无效)时亮灯。

● 温度单位

设定数据的显示单位为温度时显示。显示为根据所选择「温度单位」的设定值决定,为「℃」 时则为「℃」、「**℃**」时则为「下」。 ST 操作中本显示为闪烁。

■ 键的使用方法

基本使用方法如下所示

```
● PF (功能/自动/手动) 键 (仅 E5AN/EN)
```

功能键时,持续按键1秒以上时运行「PF设定」中设定的功能。 例:将「PF设定」设定为「A-M」时(默认值为「A-M」) 作为自动/手动切换键进行操作,并进行「自动模式」及「手动模式」的切换。按键持续1 秒以上后(与离键时间无关)切换模式。

● □ (菜单) 键

切换设定菜单时使用此键。

切换「运行菜单」←→「调整菜单」、「初始设定菜单」←→「通信设定菜单」。

● ♀ (模式) 键

切换设定菜单内的参数时使用此键。 持续按键可将参数进行反向传送。(按每1秒进行反向转送)

● ▲ (上调) 键

每按 🖻 键一下,则将增大第2显示的值或使设定项目往前移一项。 持续按键时将加快增大的速度。

● ≥ (下调) 键

每按 ≥ 键一下,则将减小第2显示的值或使设定项目返回前一项。 持续按键时将加快减小的速度。

● **○**+ **♀** 键

切换「保护菜单」。

关于同时持续按下回键及 I 键时的操作,请参见「1.3 设置菜单组成及按键操作」(1-12页)。

此外,关于保护菜单的内容,请参见「第5章 参数」(5-4页)。

● □ + ◎ 键 □ + ≥ 键

为限制设定值的变更操作(防止误操作),增加需同时按下 ▲ 键与 © 键或同时按下 ≥ 键 与 © 键的执行操作。

适用设定数据仅为保护菜单的「保护菜单转换密码」。(参见 5-7 页)

1.2 输入输出构成及主要功能

概要

■ 输入输出构成

• E5CN



※ 通过变更高功能设定菜单的「控制输出1分配」「控制输出2分配」「辅助输出1分配」「辅助输出2分配」的设定值,可分配其他功能到各输出。

• E5CN-U



※通过变更高功能设定菜单的「控制输出1分配」「辅助输出1分配」「辅助输出2分配」的设定值,可分配其他功能到各输出。

1-6

型号标准

E5CN-_________-_-__ 1 2 3 4 5 6 7 8 9 00 1 2 3 4 5 6 7

型号	1	2	3	(4)	5	6	$\overline{\mathcal{O}}$	8	9	10	内容
	控制檢	控制	辅 助 龄	选 件	选件。	输入动	电源中	端 子 平	外 売	通信	
	部	刑出	制出	· ·	2	11世	正	水	》 合	i⁄⁄∕ ì∜	
	1	2	点			~	/	17		~	
			数								
E5CN											48×48 尺寸 基本型
	R										继电器输出
	Q										电压输出(SSR 驱动用)
	С										线性电流输出
	Y										长寿命继电器输出(使用三极管)
		不使用									无
		Q									电压输出(SSR 驱动用)
			不使用								无
			1								1 点
			2								2 点
				不使用							无
				Н							单相加热器用
											断线•SSR 故障•过电流检测功能
				HH							単相或三相加热器用 断线・SSR 故障・过电流检测功能
				Р							ES1B 用电源
											ES1B 用电源/
				PH							单相加热器用
											断线•SSR 故障•过电流检测功能
					<u> </u>						尤
					В						事件输入2点
					03						带 RS-485 通信
						Т					温度输入 (热电偶、铂电阻多输入)
						L					模拟量输入
						2					(电流・电压输入)
							不使用				AC100~240V
							D				AC/DC24V
								无			端子台类型
								U			11 引脚(插入型)
									不使用		黑色
									W		亮灰色
										无	无
										FLK	CompoWay/F 通信对应

此为功能性说明,实际组合时产品型号可能有所不同。订购时请参见产品目录。



※ 通过变更高功能设定菜单的「控制输出1分配」「控制输出2分配」「辅助输出1分配」「辅助输出2分配」「辅助输出3分配」的设定值,可分配其他功能到各输出。

概 要 型号标准

E5AN/E5EN												
型号	(1)	(2)	(3)	(4)	(5)	(6)	$(\overline{7})$	(8)	(9)	(10)	1	内容
	控	控	辅	选	选	选	输	电	外	通	更	
	制	制	助	件	件	件	λ	源	壳	信	新	
	输	输	输	1	2	3	种	电	颜	协	产	
	出	出	出				类	压	色	议	品	
	1	2	点									
ESAN			釵									06×06 日士
EJAN												90~90八寸 基本型
E5EN												48×96 尺寸
	- D											基本型
	R											继电器输出
	Q											电压制出(SSK 驱动用) 丝州由流绘山
	C	不庙田										线住电 机 制 击
		个 使 用										<u>九</u> 由压输出(SSR 驱动用)
		Y										七五福出(55K 驱动/1) 长寿命继电器输出
												(使用三极管)
			不使用									无
			1									1 点
			3									3 点
				不使用								无
				Н								单相加热器用断线 •SSR
				1111								战障●过电流检测切能
				нн								甲相或三相加热奋用 断线 • SSP 劫陪 • 过由
												流检测功能
				Р								ES1B 用电源
					不使用							无
					В							事件输入2点
					BB							事件输入4点
					01							带 RS-232C 通信
					03							带 RS-485 通信
						不使用						无
						F						传送输出1点
							Т					温度输入
												(
							T		-			村川 量輪 λ
							L					(电流•电压输入)
						l		不使用				AC100~240V
								D				AC/DC24V
									不使用			黑色
									W			亮灰色
								I		无		无
										FLK		CompoWay/F 通信对应
											N	2007 年 12 日发隹

此为功能性说明,实际组合时产品型号可能有所不同。订购时请参见产品目录。

■ 主要功能

E5CN/CN-U/AN/EN 的主要功能介绍。 关于各功能的详细说明及使用方法请参见第3章节之后的内容。

● 输入传感器的种类

•可以连接下列输入传感	惑器,用于温度输入:
热电偶	: K、J、T、E、L、U、N、R、S、B、W、PL []
非接触式温度传感器	: ES1B
	: 10~70℃、60~120℃、115~165℃、140~260℃
铂电阻	: Pt100、JPt100
模拟量输入	: 0~50mV
•模拟量输入型可连接 ⁻	下述输入规格:
电流输入 :	DC4~20mA, DC0~20mA
电压输入 :	$DC1 \sim 5V$, $DC0 \sim 5V$, $DC0 \sim 10V$

● 控制输出

- ·控制输出根据机型有继电器、电压输出(SSR 驱动用)或电流输出。
- ·长寿命继电器输出在 ON/OFF 时因使用半导体进行开关,减少了振颤及电弧的发生,提升了 耐久性能。但是,输出端子间过大的噪音与浪涌重叠时,可能因短路状态而导致故障的产生。 输出为常闭时,加热器加热等可能导致火灾的发生,因此系统中要设置防止过度升温措施及 防止延烧措施等的安全设计。
- ・增加作为对策示例的浪涌电压吸收元件时,如下所示。
 此外,为提升安全性可进行控制回路的错误检测。(请使用 E5□N 中搭载的回路断线报警
 (LBA)或 SSR 故障报警)。



参见下表,对符合条件的浪涌吸收元件进行选择。

使用电压	压敏电阻电压	浪涌耐量
AC100~120V 用	240~270V	1000 A PL E
AC200~240V 用	440~470V	10004 以上

·长寿命继电器输出连接 DC 负载进行使用时,输出无法 OFF。必须连接 AC 负载进行使用。

概要

●报警

- •设置报警类型和报警值,或上下限报警。
- 如有必要,可以通过"待机顺序"、"报警滞后"、"辅助输出励磁/非励磁"、"报警闭锁有效/ 无效"、"报警 ON 延时"和"报警 OFF 延时"等参数的使用,使实现更全面的报警功能。
 当输入错误输出设为「ON」时,在发生输入错误时,报警输出1 接通。

● 控制的调整

•最适合的 PID 可以通过 AT(自动整定)或 ST(自我整定)很方便地进行设置。

● 事件输入

• E5□N-□□□B,可以通过事件输入获取下列功能。
 可进行目标值的切换(多重 SP、最多4点)及运行/停止、自动/手动、程序启动、正/反操作、100%AT 执行/取消、40%AT 执行/取消、设定变更启用/禁止、通信写入启用/禁止、报警闭锁解除的指示。

● 加热器断线・SSR 故障报警・加热器过电流

• E5□N-□□H□、E5□N-□□HH□,可使用加热器断线检测功能、SSR 故障检测功能及加 热器过电流检测功能。

● 通信功能

带通信功能的机型可通过 CompoWay/F*1、Sysway*2、Modbus*3 实现通信功能。

- E5□N-□□□03 : RS-485 接口
- E5□N-□□□01 : RS-232C 接口*4
- *1 CompoWay/F 是由欧姆龙开发的基于串行通信的通用统一标准通信程序。 CompoWay/F 使用符合完善的 FINS 标准的命令,并且欧姆龙的可编程控制 器具有统一的帧格式,可用于进行上位计算机和元件间的通信。
- *2 Sysway 不支持报警 3。
- *3 以 Modbus 协议的 RTU Mode 为标准的通信控制方式。 Modbus 为 Schneider Electric 的注册商标。
- *4 E5CN/CN-U不支持 RS-232C 接口。

● ES1B 用外部供应电源

• E5□N-□□P 可作为非接触式温度传感器(ES1B)的供应电源进行使用。

● 传送输出

E5AN/EN-□□F 可使用 4-20mA 的传送输出。

1.3 设置菜单组成及按键操作

概要

参数被分成组,每组称为一个"菜单"。这些菜单中的各设定值(设置项目)称为"参数"。 E5CN/CN-U/AN/EN上的参数分为以下9个菜单。



- ※1: 通过软件复位返回至运行菜单。
- ※2: 不可以按键操作从校正菜单切换到其他菜单,只能在切断电源时切换。
- ※3: 通过按键操作从手动控制菜单只能转到运行菜单。

	控制进行中	控制停止	
保护菜单	0	—	
运行菜单	0	—	
调整菜单	0	—	
手动控制菜单	0	—	
监控/设定项目菜单	0	—	
初始设定菜单	—	0	
高功能设定菜单	—	0	
校正菜单	_	0	
通信设定菜单	—	0	O: 可设知

其中,初始设定菜单、通信设定菜单、高功能设定菜单、校正菜单为仅可在控制停止状态下使用。 请注意,对其进行菜单切换时控制要为停止。

- ※4: 具有 PF 键的机型(E5AN/EN)中「PF 设定」=「A-M」时。
- ※5: 具有 PF 键的机型(E5AN/EN)中「PF 设定」=「PFDP」时。

● 保护菜单

- ·要转换到该菜单,须在运行菜单、调整菜单或监控/设定项目菜单下同时按下回和 空 键 3* 秒以上。该菜单用于防止不必要的或意外的参数修改。被保护的菜单不显示,因此不能更改 位于该菜单的参数。
 - * 可在「保护菜单转换时间」中改变按键时间。

● 运行菜单

- ·当接通电源时,显示该菜单。可从该菜单转换到保护菜单、初始设定菜单以及调整菜单。
- •正常情况下,在操作期间选择该菜单。操作时,可监视当前值和操作量,并可监视和修改设 定值、报警值或上下限报警值。

● 调整菜单

·要转换到该菜单,按下O键少于1秒。

 ·该菜单输入用于控制的设定值和偏差值。该菜单除包含用于设置 AT (自动整定)、通信写入 启用/禁用的切换、调节灵敏度设定、多重 SP 设定、输入补偿值的设定外还有加热器断线报
 警、SSR 故障报警、加热器过电流报警、PID 常数的设定。可从该菜单转换到初始设定菜单、 保护菜单和运行菜单的最顶部参数处。

● 监控/设定项目菜单

·要转到监控/设定项目菜单时,从运行菜单或调整菜单按下回键。
 显示监控/设定项目1~5中设定的内容。可从该菜单转到运行菜单、初始设定菜单。

●手动控制菜单

- ・在运行菜单的「自动/手动切换」显示下按 键 3 秒以上后呈手动模式(动作显示的『MANU』 为亮灯)。
- •将「PF设定」设定为「A-M」(自动/手动)时,从调整菜单或运行菜单按下回键1秒以上时 显示手动控制菜单。
- ·手动模式中为变更操作量的菜单。
- •返回运行菜单时,按下回键1秒以上。此外,「PF设定」为「A-M」时按下回键1秒以上则 返回运行菜单。

● 初始设定菜单

·要转换到该菜单,须在运行菜单或调整菜单中持续按下
 ○键3秒以上。1秒后,PV显示闪烁。该菜单用于指定输入类型,选择控制方式,控制时间,设定正/反操作以及报警类型。可从该菜单转换到高功能菜单或通信菜单。按下
 ○键至少1秒,返回到运行菜单。按下
 ○键
 ○键
 小于1秒,转换到通信设定菜单。

(初始设定菜单转到运行菜单时,显示全部为亮灯)。

* 在运行菜单的「自动/手动切换」显示下持续按□键3秒以上时,并非转为初始设定菜单, 而转移到手动控制菜单。 概

●高功能设定菜单

- •要激活高级功能菜单,可将「保护菜单」的「初始/通信保护」设置为「0」后,在初始菜单 中输入密码("-169")。
- ·可从该菜单转换到校正菜单或初始设定菜单。
- ·该菜单用于设置转换到自动返回显示模式时间、待机顺序、用户校正等时。

●通信设定菜单

·要转换到该菜单,须在初始菜单中按下 @ 键少于1 秒。使用通信功能时,在该菜单中设置通 信条件。与个人计算机(主机)通信时允许读写设定值及监视操作量。

● 校正菜单

- ·转到校正菜单时,请在高功能设定菜单中输入密码(1201)。修正输入回路的特性偏差。
- •不可从校正菜单通过按键操作转换到其他菜单。电源切断后需重新进行设置。

■ 设定项目的切换

·各菜单内每次按下 E2 键可对设定项目的顺方向或逆方向进行切换。(但校正菜单下不可进行 反方向的切换)。详细内容请参见「第5章 参数」。



■ 固定设置

- ·如果在最后一个参数处按下 🖸 键,显示返回到当前菜单的顶部参数。
- •要更改参数设置或设定,可通过 ▲ 或 ≥ 键规定设置,并保留这些设置至少2 秒不变或按 下 ☑ 键,固定设置。
- •设定变更后,如对菜单进行切换,则要对切换前的设定参数内容进行确认。
- ・断开电源时,首先固定设置或参数设定(通过按下 空 键)。有时仅通过按下 ▲ 或 ≥ 键不能 更改设置和参数设定。
1.4 通信功能

E5CN/AN/EN 可以配置通信功能,以允许在主机上检查和设置控制器参数。需要通信功能时请使用带通信功能的机型(E5□N-□□03、E5AN/EN-□□01)。有关通信功能的详细信息,请参阅 E5CN/E5AN/E5EN 温度控制器(数字式调节器)通信功能用户手册(SGTD-736)。

- 1. 在「运行菜单」中按下回键3秒以上。从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。
- 2. 按下回键。「初始设定菜单」转换到「通信设定菜单」。
- 3. 按下 🖸 键转换到下图所示的设定项目。
- 4. 按下 ≤ 或 ≥ 键更改参数设定。



※ 1 「协议选择」为仅在 CompoWay/F 时显示。

● 通信数据设定

设置 E5CN/AN/EN 通信规格,以与主机的通信设置相匹配。在1点对多点连接时,要与除了所有单元上的「通信单元编号」外的其它设置数据匹配。

参数	字符 显示	设定(监控)值	设置	初始值	单位
协议选择	PSEL	CompoWay/F (Sysway)	EWF, Mād	CompoWay/F	无
		Modbus		(Sysway)	
通信单元编号	U-Nā	0~99		1	无
通信速度	6P5	1.2、2.4、4.8、9.6、19.2、 38.4、57.6	1.2、2.4、4.8、9.6、 19.2、38.4、57.6	9.6	kbit/s
通信数据长度	LEN	7、8		7	位
通信停止位	567£	1、2		2	位
通信校验	PREY	无、偶校验、奇校验	NāNE, EVEN, ādd	偶数	无
送信等待时间	SdWE	0~99		20	ms

概要

2. 1	安装	2-2
	外形尺寸(单位: mm)	2-2
	E5CN	2-2
	E5CN-U	2-2
	E5AN	2-2
	E5EN	2-2
	面板加工尺寸图	2-3
	E5CN/CN-U	2-3
	E5AN	2-3
	E5EN	2-3
	安装万法	2-4
	E5CN/CN-U	2-4
	E5AN/EN	2-5
	拉出	
		2-/
		2-8
2. 2	端子部的使用方法	2-10
	端子配置	2-10
	E5CN	2-10
	E5CN-U	2-10
	E5AN/EN	2-11
	布线时的汪意事项	2-12
	送线	2-12
	电源	2-12
		2-12
	22 / 2 / 2 / 2 / 2 / 2 / 2 / 2 / 2 / 2	2-13
	/	2-14
	#助1111-2'3 車供檢)	2-10
	争け初八	2-10
	して 御八	2-17
	└< <p>□< と 御山</p>	2-17 2_17
	────────────────────────────────────	·····2-17 2-10
0 0	LGTD 用打 即 示应 电标	2-19
2.3	攻走上 只 用场口的 使用力 法	2-20
	() () () () () () () () () () () () () (2-20

2.1 安装

■ 外形尺寸(单位: mm)

• E5CN



• E5CN-U



• E5AN



• E5EN



■ 面板加工尺寸图

• E5CN/CN-U

单个安装



紧密安装



准 备

• E5AN

单个安装





92+8ª

紧密安装

• E5EN

单个安装

紧密安装



•紧密安装时不能防水。

- •安装面板厚度 E5CN/CN-U 为 1~5 mm、E5AN/EN 为 1~8 mm。
- •不能进行上下方向的紧密安装,请充分注意(应保持安装间距)。
- •安装多个进行使用时,应注意本机器环境温度不要超过额定范围。

■ 安装方法

• E5CN/CN-U



请另行订购 E5CN-U 用接线插座 P2CF-11 或 P3GA-11。

◆安装到面板的方法

- (1)进行防水安装时,请在本体中插入防水垫。紧密安装时不能防水。无需防水功能时,不用安装防水垫。E5CN-U中不附带防水垫。
- (2) 将 E5CN/CN-U 插入面板的安装孔。
- (3)将安装固定件从端子部侧插入至面板后暂时固定本体。
- (4) 紧固安装固定件的固定螺栓(2处)。紧固时用螺丝刀交替坚固上部和下部螺钉,每次螺丝刀仅转一次,以保持扭矩平衡。此外,紧固转矩为0.29~0.39N•m。

◆端子盖的安装方法

E5CN时,确认端子盖 E53-COV17的「UP」标志后,将端子盖嵌入上下的安装孔。

• E5AN/EN





E5EN

◆安装到面板的方法

- (1)进行防水安装时,请在本体中插入防水垫。紧密安装时不能防水。无需防水功能时,不用安装防水垫。
- (2) 通过安装面板孔将主单元插入面板(厚度为 1~8mm)中。将安装附件嵌入后部机壳 上下的固定槽内。
- (3) 用螺丝刀交替坚固上部和下部螺钉,每次螺丝刀仅转一次,以保持扭矩平衡。

◆端子盖的安装方法

将端子盖 E53-COV16 如下图所示,慢慢转动安装到端子台上,方向反了安装不上。



端子部放大图

准

备

■ 拉出

维护时能在不拆下端子布线的情况下拉出本体。E5CN/AN/EN 均可拉出, E5CN-U则不能, 拉出时 请确认外壳和本体的规格。

• E5CN



- (1)请在工具插入孔(上下2处)中插入工具(一字螺丝刀),拆下挂钩。
- (2) 在前面板-后盖间的缝隙中插入工具(一字螺丝刀),把前面板稍稍拉出一些。然后, 捏住前面板上下端朝自己方向拉出,这时切勿用死力硬拉。
- (3) 嵌入时基板应放平行,确认是否有硅胶,然后插入后盖。这时,为了确保上下挂钩挂 上,请用手按压后盖上下方的挂钩部分,但应注意不要使电子零件接触机壳。



E5CN 的下侧图

• E5AN/EN







- (1)请在工具插入孔(上下2处)中插入工具(一字螺丝刀),拆下挂钩。
- (2) 在前面板-后盖间的缝隙(上下4处)中插入工具(一字螺丝刀)轻轻撬动,把前面板 稍稍拉出一些。然后,捏住前面板左右两侧朝自己方向拉出,这时切勿用死力硬拉。



(3) 嵌入时基板应放平行,确认是否有硅胶,然后插入后盖。这时,为了确保上下挂钩挂 上,请用手按压后盖上下方的挂钩部分,但应注意不要使电子零件接触机壳。



2.2 端子部的使用方法

端子配置(E5CN: 1~15 E5AN/EN: 1~30)为记载于产品标签及外壳侧面,请予以确认。



• E5CN





*接线插座 P2CF-11 或 P3GA-11 请另行订购。



- 布线时的注意事项
 - 为了避免受到干扰的影响,请将信号线与电力线分开布线。
 - 电缆请使用双绞线 AWG24 (截面积 0.205mm²) ~ AWG14 (截面积 2.081mm²)。
 (电线包皮厚度: 5~6mm)
 - 端子部请使用压着端子进行布线。
 - ・端子螺钉请使用 0.74~0.90N·m 的紧固转矩。只有 E5CN-U 为 0.5N·m 。
 - · 使用以下形状用于 M3.5 螺丝的压着端子。



• 取下端子台可能会引起故障和误动作,请勿取下。

■ 接线

接线图中端子编号的左侧表示为本体内部,右侧表示为外部。

●电源

E5CN 为连接端子编号 9~10、E5CN-U 为连接端子编号 10~11、E5AN/EN 为连接端子编号 1~2。规格如下所示。

功率

输入电源	E5CN	E5CN-U	E5AN/EN
AC100-240V 50/60Hz	7.5VA	6VA	10VA
AC24V 50/60Hz	5VA	3VA	5.5VA ※1
DC24V (无极性)	3W	2W	4W ※2

※1 有传送输出的机型(E5AN/EN-□F)、为6.5VA。

※2 有传送输出的机型(E5AN/EN-□F)、为4.5W。

·在输入电源、继电器输出和其他端子间为强化绝缘。

● 输入

• E5CN 为连接端子编号 3~5、E5CN-U 为连接端子编号 1~3、E5AN/EN 为连接端子编号 18~20,参见下图,配合输入种类进行连接。



● 控制输出 1

• E5CN 为端子编号 1~2 输出、E5CN-U 为端子编号 4~6 输出、E5AN/EN 为端子编号 3~4 输出。各机型的输出类别及内部等值回路如下图所示。



·各输出类型的规格如下所示。

• E50	CN/C	N-U
-------	------	-----

输出类型	规格
继电器	AC250V 3A(电阻负载) 电气寿命: 10万次
长寿命继电器 (使用三极管)	AC250V 3A(电阻负载) 电气寿命: 100 万次
电压(SSR 驱动用)	PNP型 DC12V±15% 21mA(带短路保护回路)
电流	DC4-20mA/DC0-20mA 负载: 600Ω以下 分辨率:约 10,000

· E5AN/EN

输出类型	规格
继电器	AC250V 5A(电阻负载) 电气寿命: 10万次
电压(SSR 驱动用)	PNP型 DC12V±15% 40mA(带短路保护回路)
电流	DC4-20mA/DC0-20mA 负载: 600Ω以下
	分辨率:约10,000

- · 使用长寿命继电器输出连接 DC 负载时,输出无法 OFF。必须连接 AC 负载进行使用。
- 电压输出(SSR驱动用)与内部回路不为电气绝缘,因此使用接地型的热电偶时,不可对 控制输出端子进行任何接地连接。(如果进行连接则可能因循环流入的电流导致测定温度 的误差产生)。
- 控制输出1(电压输出(SSR 驱动用))与控制输出2(电压输出(SSR 驱动用))不为 绝缘。但 E5AN/EN 的控制输出2(电压输出(SSR 驱动用))与内部回路为功能绝缘。

- ·长寿命继电器输出在 ON/OFF 时因使用半导体进行开关,减少了振颤及电弧的发生,提升 了耐久性能。但是,输出端子间过大的噪音与浪涌重叠时,可能因短路状态而导致故障的 产生。输出始终为短路时,加热器加热等可能导致火灾的发生,因此系统中要设置防止过 度升温措施及防止延烧措施等的安全设计。
- 增加作为对策示例的浪涌电压吸收端子时,如下所示。此外,为提升安全性可进行控制回路的错误检测。

(请使用 E5□N 中搭载的回路断线报警(LBA)或 SSR 故障报警)。



参见下表,对符合条件的浪涌吸收端子进行选择。

使用电压	压敏电阻电压	浪涌耐量
AC100~120V 用	240~270V	1000 A PL E
AC200~240V用	440~470V	10004 以上

● 控制输出 2

• E5CN 为端子编号 11~12、14~15 输出、E5AN/EN 为端子编号 14~15 输出。各机型的输出类别及内部等值回路如下图所示。



E5CN



·各输出类型的规格如下所示。

· E5CN

输出类型			规格
电压(SSR 驱动用)	PNP 型	DC12V±15%	21mA(带短路保护回路)

· E5AN/EN

输出类型	规格
长寿命继电器 (使用三极管)	AC250V 3A(电阻负载) 電気的寿命: 100万次
电压(SSR 驱动用)	PNP型 DC12V±15% 21mA(带短路保护回路)

- · 使用长寿命继电器输出连接 DC 负载时,输出无法 OFF。必须连接 AC 负载进行使用。
- 电压输出(SSR 驱动用)与内部回路不为电气绝缘,因此使用接地型的热电偶时,不可对 控制输出端子进行任何接地连接。(如果进行连接则可能因循环流入的电流导致测定温度 的误差产生)。但 E5AN/EN 的控制输出 2(电压输出(SSR 驱动用))与内部回路为功 能绝缘。

- E5CN 中控制输出 2 仅为电压输出(SSR 驱动用)、因此在端子编号 11(+)12(-)或 14(+)15(-)间进行输出。
- 控制输出1(电压输出(SSR 驱动用))与控制输出2(电压输出(SSR 驱动用))不为 绝缘。
- 长寿命继电器输出在 ON/OFF 时因使用半导体进行开关,减少了振颤及电弧的发生,提升 了耐久性能。但是,输出端子间过大的噪音与浪涌重叠时,可能因短路状态而导致故障的 产生。输出始终为短路时,加热器加热等可能导致火灾的发生,因此系统中要设置防止过 度升温措施及防止延烧措施等的安全设计。
- 增加作为对策示例的浪涌电压吸收端子时,如下所示。此外,为提升安全性可进行控制回路的错误检测。

(请使用 E5□N 中搭载的回路断线报警(LBA)或 SSR 故障报警。)



参见下表,对符合条件的浪涌吸收端子进行选择。

使用电压	压敏电阻电压	浪涌耐量
AC100~120V 用	240~270V	
AC200~240V 用	440~470V	10004 以上

● 辅助输出 1・2・3

- E5CN-□2□□□为在端子编号 7、8 间进行辅助输出 1(SUB1)输出、端子编号 6、8 间进行辅助输出 2(SUB2)输出。
- · E5CN-□1□□□U为在端子编号 7、8 间进行辅助输出 1(SUB1)输出。
- E5CN-□2□□□U 为在端子编号 7、8 间进行辅助输出 1(SUB1)输出、端子编号 7、9 间进行辅助输出 2(SUB2)输出。
- E5AN/EN-□3□□□为在端子编号 9、10 间进行辅助输出 1 (SUB1) 输出、端子编号 7、 8 间进行辅助输出 2 (SUB2) 输出、端子编号 5、6 间进行辅助输出 3 (SUB3) 输出。
- · 输入错误输出的设定为「ON」时,则输入错误时分配报警1的输出为 ON。
- E5CN-□□H□及 E5CN-□□HH□中使用加热器断线、SSR 故障报警、加热器过电流报警时,分配报警1功能的输出中输出报警。。
- E5AN/EN-□□H□□中使用加热器断线、SSR 故障报警、加热器过电流报警时,分配报 警1功能的输出中输出报警。
- E5CN/CN-U 中使用加热冷却控制时,辅助输出2为控制输出(冷却)。 E5AN/EN 中使用加热冷却控制时,辅助输出3为控制输出(冷却)。
- ・带加热器断线报警的机型为报警1功能与加热器断线·SSR 故障报警·加热器过电流报警的 OR 输出。报警1功能仅用于加热器断线报警时,报警1种类为0,报警1功能为未使用。

准 备 · 辅助输出 1、2、3 的等值回路如下图所示。



「ALM1、2、3 可通过高功能设定菜单变更辅助输出 1、2、3 的输出切换」 • 继电器的规格如下所示。

E5 N 1a AC250V 3A	

● 事件输入

• E5□N-□□□B 为事件输入的对应机型。使用事件输入 1/2 时连接端子编号 11~13, 使用 事件输入 3/4 时连接端子编号 23~25。



• 事件输入的使用条件如下所示。

• 流出电流约为 7mA。

有接点输入	ON:	1k Ω以下、OFF: 100k Ω以上
无接点输入	ON:	残留电压 1.5V 以下、OFF:漏电流 0.1mA 以下

无接点输入时的极性为如下所示。



● CT 输入

- E5CN-□□H□、E5CN-□□HH□中使用加热器断线、SSR 故障、加热器过电流报警时, 在端子编号 14、15 间或 13、15 间连接电流检测器(CT)。(无极性)
- E5AN/EN-□□H□、E5AN/EN-□□HH□中使用加热器断线、SSR 故障、加热器过电流 报警时,在端子编号14、15 间或15、16 间连接电流检测器(CT)。(无极性)



● 传送输出

· E5AN/EN-□F为在端子编号 27、28 间输出传送输出。



输出类型	规格					
电流	DC4-20mA 负载 600Ω 以下 分辨率 10000					

此外,无传送输出的机型如控制输出1为电流输出时,控制输出可用作简易传送输出进行使用。关于操作方法的详细内容,请参见「4.14 使用传送输出」(4-39页)。

● 通信

♦RS-485

・当 E5□N-□□□03 用于通信时,在端子编号 11、12 或 21、22 间连接通信电缆。



指定两端传输路径,包括作为末端 节点的主机(即将终端连接器连接 到两端)。最大端子电阻为 54Ω。 通信单元接线图

●E5CN







 连接状态可以是 1:1 或者 1:N。1:N 时,最多可连接 32 个单元(包括主机)。电缆长度 合计最长为 500m。使用带屏蔽的双绞线电缆(AWG24(截面积 0.205mm²)~AWG14(截 面积 2.081mm²))。



◆RS-232C (仅 E5AN/EN)

· 当 E5AN/EN-□□□01□用于通信时,在端子编号 11、12、13 间连接通信电缆。



E5AN/EN-0010



- 连接状态为 1:1。电缆长度合计最长为 15m。延长导线时,请使用本公司的 RS-232C 光电接口(Z3R)。
- 使用带屏蔽的双绞线电缆(AWG24(截面积 0.205mm²)~AWG14(截面积 2.081mm²))。



● ES1B 用外部供应电源

- · E5CN-□□PH 中使用 ES1B 用外部供应电源时,请连接端子编号 11、12。
- · E5CN-□□PB 中使用 ES1B 用外部供应电源时,请连接端子编号 14、15。
- · E5AN/EN-□□P 中使用 ES1B 用外部供应电源时,请连接端子编号 14、15。

E5CN-	E5CN-DDPB	E5AN/EN-□□P
(+)	(14) ↔ (+)	(14) ↔ (+)
(12) ↔ (-)	15 ↔ (-)	(5) ↔ (-)

· ES1B 用外部供应电源的规格如下表所示。

输出电压	DC12V±10%
输出电流	20mA 以下

*将 ES1B 用外部供应电源用作其他用途时,请向您的欧姆龙销售代表进行询问。

2.3 设定工具用端口的使用方法

使用 CX-Thermo Ver.4.00 以后版本(EST2-2C-MV4 以后)等的设定工具,对计算机与温度控制器(数 字式调节器)进行连接。

需要专用的 USB-串行转换电缆(E58-CIFQ1)进行连接。

关于 CX-Thermo 的对应机型请向您的欧姆龙代表进行询问。

■ 使用方法

对使用 USB-串行转换电缆,连接计算机与温度控制器(数字式调节器)的方法进行说明。 计算机与温度控制器(数字式调节器)的连接如下所述。USB-串行转换电缆用于同计算机 的 COM 端口通信。

使用 USB-串行转换电缆进行通信时,将用于软件的通信端口(COM 端口)编号设定为分配 于本电缆的通信端口(COM 端口)编号。

1. 首先接通数字式调节器的电源

注 1: 如在数字式调节器电源未接通的状态下连接本电缆,从计算机侧供应电源,可 能会对数字式调节器内部回路负载造成影响。

2. 电缆的连接

通过电缆连接计算机的 USB 端口与数字式调节器的设定工具用端口。



注1: 电缆插拔时,请握住连接器部进行操作。

3. 安装驱动

在计算机上使用本电缆时,需要安装驱动。

・安装

如将电缆连接到计算机,则 OS 会将其视作新设备对本产品进行检测。此时,请根据安装向导进行驱动安装。详细的安装方法,请参见 E58-CIFQ1(USB - 串行转换电缆)的安装使用说明书。

4. 设定工具的通信条件设定

使用 CX-Thermo 等设定工具时,将通信端口(COM 端口)编号设定为 USB-串行转 换电缆分配的通信端口(COM 端口)编号。

关于 USB-串行转换电缆分配的通信端口,详细确认方法请参见 E58-CIFQ1 (USB - 串行转换电缆)的安装使用说明书及设置手册。

此外,设定工具用端口的通信条件为如下所示的固定设置。

CX-Thermo 等设定工具的通信条件设定如下所示。

项目	设定值
通信单元编号	01
通信速度	38.4 (kbit/s)
通信数据长度	7 (bit)
通信停止位	2 (bit)
奇偶校验	偶检验

第3章 基本操作

3. 1	初始设置示例 典型使用示例的说明 典型的使用示例 1 典型的使用示例 2	3-2 3-2 3-2 3-3
3.2	输入奕型设定 输入类型	3-4 3-4
2 2	泪度的位法权	26
0.0	温度单位	3-6
3.4	PID 控制与 ON/OFF 控制选择	3-7
••••		27
	2日日反「し」に引きて、シュージャン・シュージャン・シュージャン・ション・ション・ション・ション・ション・ション・ション・ション・ション・ショ	
	ON/OFF 控制	3-7
3.5	设置输出规格	3-8
		3_8
	工厂提供	
		3-8
	输出分配切能	3-9
	报警功能	3-10
	辅助输出的励磁/非励磁	3-11
~ ~		0 40
3.6	日标值设定	3-12
	目标值变更	3-12
27	th 行 ON/OEE 坊制	2 1 2
0.7		
	ON/OFF 控制	3-13
	调节灵敏度	3-13
	3 位置控制	3-13
	设置	3-14
~ ~		0 40
3.8	· 确定 PID 常致(AT,ST 及于动设置)	3-16
	AT(自动整定)	3-16
	AT 操作说明	3-16
	40%AT	3-17
	100% 4T	3-17
	TOC/6代集教堂)	2 10
	石可杂件	3-19
	SI 整定带	3-19
	RT(Robust 调整)	3-20
	RT 的特长说明	3-20
	手动设置	3-22
2 0		0.04
3.9	2011年期山	
	报警奕型	3-24
	报警值	3-25
	PV 变化率报警	3-26
2 10	估用加热器版化把数, CCD 扩展报数, 加热器过电 法报数	0.07
3.10	使用加流箭剧线报言。33日 取焊报言、加热箭边电加报言	
	- 天于加热器断线报警・SSR 故障报警・加热器过电流报警	3-27
	CT(电流检测器)安装	3-28
	检测电流值的计算方式	3-29
	使用示例	3-30
	设定(加执器断线报警)	3-34
	及心\////////////////////////////////////	
	以た、OOI1	
	∇ℓ└川尛岙辺电流扨訾ノ	
3.11	第3显示设定	3-37
	「当前值/目标值 显示画面选择	3-37
	加热公司协定了显尔宫固定开	3_37
	/用花((4P)工(四里)用门木(卜里亚小	

3.1 初始设置示例

传感器输入类型、报警类型、控制周期等的硬件初始设置可在设置菜单中用参数进行设置。通过 ○ 键与 ☑ 键在设置菜单中进行切换。

本节列举两个典型设定示例

● 典型使用示例的说明



3-3

基本操作

● 典型的使用示例 2

输入种类	:9(T热电偶-200~400℃)	
控制方式	: PID控制	
AT(自动	整定)计算(PID)常数	
报警种类	:2(上限)	
报警值1	: 30°C	
目标值	: 150°C	

设定顺序



3.2 输入类型设定

输入类型分为铂电阻、热电偶、非接触温度传感器、模拟量输入。请配合使用的传感器设定输入类型。 产品规格分为热电偶/铂电阻多重输入型与模拟量输入类型,设定值也各异。请务必确认所用机型。

■ 输入类型

设定为「热电偶 K-20.0~500.0℃规格」。

【操作顺序】



1. 按回键 3 秒以上,从「运行菜单」转到「初始设定菜单」。

初始设定菜单

 初始设定菜单

 □

 ○

 □

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 ○

 </t

按 ▲ 键,输入目标传感器的设定值。 使用 K 热电偶(-20.0~500.0℃)时,设定值为「6」。



在更改参数 2 秒后,或按下操作面板上的回或 空 键,则设定值 参考 被存储。

输入类型一览

	输入类型	规格	设定值	输入温度设定范围								
	铂电阻	Pt100	0	-200	\sim	850	(℃)	/	-300	\sim	1500	(°F)
			1	-199.9	\sim	500.0	(°C)	/	-199.9	\sim	900.0	(°F)
			2	0.0	\sim	100.0	(℃)	/	0.0	\sim	210.0	(°F)
		JPt100	3	-199.9	\sim	500.0	(°C)	/	-199.9	\sim	900.0	(°F)
			4	0.0	\sim	100.0	(°C)	/	0.0	\sim	210.0	(°F)
	热电偶	K	5	-200	\sim	1300	(°C)	/	-300	\sim	2300	(°F)
			6	-20.0	\sim	500.0	(°C)	/	0.0	\sim	900.0	(°F)
		J	7	-100	\sim	850	(℃)	/	-100	\sim	1500	(°F)
			8	-20.0	\sim	400.0	(℃)	/	0.0	\sim	750.0	(°F)
批		Т	9	-200	\sim	400	(℃)	/	-300	\sim	700	(°F)
恋电			10	-199.9	\sim	400.0	(℃)	/	-199.9	\sim	700.0	(°F)
偶		Е	11	-200	\sim	600	(℃)	/	-300	\sim	1100	(°F)
铂		L	12	-100	\sim	850	(℃)	/	-100	\sim	1500	(°F)
电阻		U	13	-200	\sim	400	(℃)	/	-300	\sim	700	(°F)
多手			14	-199.9	\sim	400.0	(℃)	/	-199.9	\sim	700.0	(°F)
里输		N	15	-200	\sim	1300	(℃)	/	-300	\sim	2300	(°F)
ار سا		R	16	0	\sim	1700	(℃)	/	0	\sim	3000	(°F)
坚		S	17	0	\sim	1700	(℃)	/	0	\sim	3000	(°F)
		В	18	100	\sim	1800	(℃)	/	300	\sim	3200	(°F)
	北按鮋泪由	10∼70°C	19	0	\sim	90	(°C)	/	0	\sim	190	(°F)
	++按 無 血 反 	60∼120°C	20	0	\sim	120	(℃)	/	0	\sim	240	(°F)
	日本語和 FS1B	115∼165°C	21	0	\sim	165	(℃)	/	0	\sim	320	(°F)
	LOID	140∼260°C	22	0	\sim	260	(°C)	/	0	\sim	500	(°F)
	模拟量输入	0~50mV	23	在以下定标范围内使用 : -1999~9999								
	执由偶	W	24	-199.9 099	~	2300	(°C)	/	0	\sim	3200	(°F)
	773 · E 11-3	PLII	25	0	\sim	1300	(°C)	/	0	\sim	2300	(°F)

•初始值为「5」。

•铂电阻以外的设定值,对测量电阻进行错误连接时,显示 S.ERR。要解除 S.ERR 时请重新进行布线并重新接通电源。

	输入类型	规格	设定值	输入温度设定范围
	电流输入	4~20mA	0	在以下定标范围内使用 :
输 榿		0~20mA	1	-1999~9999
入拟	电压输入	1~5V	2	-199.9~999.9
型重		0~5V	3	-19.99~99.99
		$0 \sim 10 V$	4	-1.999~9.999

•初始值为「0」。

3.3 温度单位选择

■ 温度单位

- ・选择「℃」或「℃」作为温度单位。
- ·在「初始设定菜单」的「温度单位」中设置温度单位。初始值为「[: ℃]。

选择"℃"。

【操作顺序】



1. 按下回键 3 秒以上,从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。





- 按下 ☑ 键,选择「温度单位」参数。
 按下 或 健选择「℃」或「°F」。
 L: ℃ *F*: °F
- 3. 按下回键1秒以上,返回到「运行菜单」。

3.4 PID 控制与 ON/OFF 控制选择

控制方式分为有 2 自由度 PID 控制与 ON/OFF 控制。2 自由度 PID 控制与 ON/OFF 控制的切换为通过「初始设定菜单」的「PID・ON/OFF」进行。设定内容为「PCd」时是 2 自由度 PID 控制,为「āNāF」时是 ON/OFF 控制。初始值为「āNāF」。

●2 自由度 PID 控制

PID 控制的设定为通过 AT(自动整定)、ST(自我整定)、手动设定进行。 PID 控制中设定「比例带(P)」「积分时间(I)」「微分时间(D)」。

● ON/OFF 控制

ON/OFF 控制为在低于当前目标值时打开控制输出,在高于目标值时关闭控制输出的控制方式。(反操作时)

3.5 设置输出规格



- 设定输出周期(控制周期)。控制周期越短控制性能越好,但考 虑到使用继电器时的寿命,推荐以20秒以上的速度进行使用。
 初始设定时完成设置后,要根据需要对试运行等进行再调整。
- 控制周期为通过「控制周期(加热)」「控制周期(冷却)」(初 始设定菜单)进行设定。初始值为「20秒」。
- 「控制周期(冷却)」仅可在加热冷却控制时使用。
- · 控制输出1为电流输出时,不可使用「控制周期(加热)」。



arev

·"正操作"指在操作量随当前值增大而增大时的控制。相反,"逆操 作"指在操作量随当前值增大而减小时的控制。



例如,在加热控制系统中当前值(PV)(温度)低于设定值(SP) (温度)时,或在冷却控制中当前值(PV)高于设定值(SP)时, 操作量随 PV和 SP间的差值增大而增大。以上所述过程加热控制系统中为"逆操作",冷却控制系统中为"正操作"。

・正/逆操作在「正/反操作」参数(初始设定菜单)中进行设置。"正 /反操作"参数的初始值是「*āR*-*R*:反操作」。

在本示例中,对"输入类型"、"温度单位"、"正/反操作"以及 "控制周期(加热)"参数进行确认。

「输入类型」=「5: K 热电偶」 「温度单位」=「*C*: ℃」 「正/反操作」=「*GR*-*R*: 反操作」 「控制周期(加热)」=「20(秒)」

1. 按下回键3 秒以上,从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。



【操作步骤】





- 根据控制输出分配、辅助输出分配的设定变更,可变更功能的分配。
- 初始状态下分配到各输出的功能如下所示。

参数名称	记号	初始状态
控制输出1分配	āUE I	控制输出(加热)
控制输出2分配	ōUE2	无分配
控制输出1分配	5UЬ I	报警1
控制输出2分配	5062	报警 2
控制输出 3 分配(仅 E5AN/EN)	5063	报警 3

•此外,通过切换控制模式,使各输出将如下所示自动进行初始化。

E5CN	示例	
------	----	--

会粉友む		无措	空制输出 2	有控制输出 2		
参数 石 称		标准	加热冷却	标准	加热冷却	
辅助输出1分配	ōUE I	控制输出(加热)	控制输出(加热)	控制输出(加热)	控制输出(加热)	
辅助输出2分配	āUE2	无分配 ※1	无分配 ※1	无分配	控制输出(冷却)	
辅助输出1分配	SUЬ I	报警1 ※2	报警1 ※2	报警1 ※2	报警1 ※2	
辅助输出2分配	5062	报警2 ※3	控制输出(冷却)※3	报警 2	报警 2	

※1 但是,因无控制输出 2,所以无法显示控制输出 2 分配参数。
※2 编程模式不为 OFF 时,辅助输出 1 分配为程序 END 输出。
※2 ESAN(EN 中公配辅助输出 2 为控制输出 (公扣) (公配辅助输出 2 为招数 2)

※3 E5AN/EN 中分配辅助输出 3 为控制输出(冷却)。(分配辅助输出 2 为报警 2)。

●报警功能

本文中,控制输出 1/2 分配或辅助输出 1~3 分配中任一被分配报警功能时,将作为有报警 功能进行标记。

例:设定报警1到控制输出1时→ 具有报警1功能

此外,设定「内部辅助继电器」到控制输出1/2或辅助输出1~3中任一时,将作为有报警 功能进行标记。

例:设定内部辅助继电器1到辅助输出1时→ 具有报警1~3功能

【操作步骤】

进行控制输出/辅助输出的分配设定。

2. 按下 @ 键,选择「标准/加热冷却」。

控制输出1:控制输出(加热)、控制输出2:控制输出(冷却) 辅助输出1:报警1、辅助输出2:报警2

1. 按下回键 3 秒以上,从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。





当前值/目标值

转换到高功

能设定菜单

设定值初始化

控制输出1分配



初始设定菜单

5-*HE* 888 *H-E*

AMāľ

INTE ees *off*

Ω

101

高功能设定菜单

高功能设定菜单

高功能设定菜单

alle I

alle I

ō

ō

3. 按下 < 键,设定为「H-E」。

- *以下,通过切换控制模式,在要对输出分配进行自动分配时无需 设定,但作为参考要对各输出的分配内容进行确认。
- 4. 按下 🖙 键,选择「转换到高功能设定菜单」。 (关于转换方法的详细内容,请参见「4.8转换到高功能设定菜 单」(4-22页))

5. 按下 ≥ 键、输入密码(-169),从「初始设定菜单」转换到「高 功能设定菜单日

6. 按下 🖓 键,选择「控制输出1分配」。

7. 按下 键或 键,设定为 □. (初始值为「**o**」)

基本操作



■ 辅助输出的励磁/非励磁

- 有励磁时,在辅助输出功能状态下随即输出。非励磁时,反转辅助输出功能状态后输出。
- 可在各辅助输出中单独设定。
- 励磁/非励磁「辅助输出1~3 非励磁」(高功能设定菜单)中进行设定。
- 初始值为「N-ā: 励磁」。
- 将分配报警1的输出设定为非励磁时,加热器断线、SSR 故障、加热器过电流报警输出及输入错误也将为非励磁。

	辅助输出功能 1 \sim 3	辅助输出	操作显示(SUB1~3)
Eh Gà	ON	ON	灯亮
//J/J 1422,	OFF	OFF	灯灭
北西城	ON	OFF	灯亮
书户加加地级	OFF	ON	灯灭

断电及电源接通后大约2秒时间内,无论励磁/非励磁,警报输出都为OFF(继电器接点开放)。

3.6 目标值设定



电源接通时显示「运行菜单」。 显示上段为当前值,下段为目标值。

使用带第3显示的机型(E5AN/E5EN)时,当前值•目标值的下段显示由「当前值/目标值」显示画面选择(高功能设定菜单)设定的内容。

出厂时显示的是操作量。详细内容,请参见「3.11 第3显示设定」 (3-37页)。

■ 目标值变更

- 「运行/调整保护」的设定值为「3」时,不可变更目标值。详细内容,请参见「4.9 使用按键保 护菜单」(4-23页)。
- 进行变更时,「当前值/目标值」(运行菜单)下,按U键和D键对目标值进行设定。指定后2秒 切换到变更后的目标值。
- 使用多重 SP 时,可切换目标值 2 点或 4 点。详细内容,请参见「4.5 使用事件输入」(4-12 页)。

【操作步骤】

将目标值温度从0℃变更为200℃

1. 通常显示为「当前值/目标值」。目标值为「0」℃。



2. 使用 ▲ 键或 ≥ 键,设定目标值为「200」。
3.7 执行 ON/OFF 控制

ON/OFF 控制是指设置一个目标值,在控制期间温度达到此目标值时,控制输出转为 OFF。 当操作 量转为 OFF 时,温度开始下降,一旦降到某点后再度为 ON。这一动作将在某一位置反复执行。 ON/OFF 控制需要通过调节灵敏度(加热)参数设置当温度下降到什么值时为 ON。此外,正/反操作 参数用来决定当 PV 上升或下降时 MV 是否上升或下降。

■ ON/OFF 控制

• 2 自由度 PID 控制与 ON/OFF 控制的切换为通过「初始设定菜单」的「PID · ON/OFF」进行。设定内容为「Pīd」时是 2 自由度 PID 控制,为「ōNōF」时是 ON/OFF 控制。初始值为「ōNōF」。

● 调节灵敏度

- •在 ON/OFF 控制中,当开关在 ON 和 OFF 间切换时增加滞后来稳定操作。滞后宽度称为 「调节灵敏度」。控制输出(加热)功能、控制输出(冷却)功能可通过各自的「调节灵 敏度(加热)」和「调节灵敏度(冷却)」参数进行设置。
- ·对于标准控制(加热或冷却控制),不管是执行加热还是冷却控制,调整菜单的滞后设定
 中只使用「调节灵敏度(加热)」参数进行设定。



●3位置控制

• 对于加热/冷却控制,能设置对于加热和冷却操作量都是0的区域(死区)。这意味着可执行3位置控制。



设定参数	标记	参数:	菜单	用途
	5-HE ENEL GREV E-db HYS E.WE	标准/加热冷却 PID·ON/OFF 正/反操作 死区 调节灵敏度(加热)	 : 初始设定菜单 : 初始设定菜单 : 初始设定菜单 : 初始设定菜单 : 调整菜单 : 调整菜単 : 调整菜単 	控制方式指定 控制方式指定 控制方式指定 加热冷却控制 ON/OFF 控制

■ 设置

ON/OFF 控制时要对「目标值」、「PID・ON/OFF」、「调节灵敏度」进行设置。

・PID・ON/OFF 设置

【操作步骤】

运转菜单

确认「初始设定菜单」下「PID · ON/OFF」是否为「āNāF」。

1. 按下回键3秒以上,从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。



2. 初始设定菜单中显示「输入类型」。





3. 按下 空 键,选择「PID · ON/OFF」。

4. 确认设定值是否为「āNāF」。初始值为「āNāF」。

5. 按下回键1秒以上,返回到「运行菜单」。

接着设定目标值。

·目标值的设定

【操作步骤】

设定目标值(200)。设定值(目标值)显示在下段。

- - , 当前值/目标值

1. 通过运行菜单选择「当前值/目标值」。



 按下 ▲ 键和 ≥ 键,设定目标值。(示例为 200) 设定后经过 2 秒,确认设定值是否按下 空 键。

接着设定调节灵敏度。

- •调节灵敏度的设定
- 【操作步骤】

调整菜单

调整灵敏度设定为2.0℃。

1. 按下回键,从「运行菜单」转换到「调整菜单」。

运转菜単 日で**ころ** 日日で**ころ** 日日で**この**



888 2.0

- 3. 按下空键,选择「调节灵敏度(加热)」。
- 按下 ▲ 键和 ≥ 键,设定调节灵敏度。(示例为 2.0) 设定后经过 2 秒,确认设定值是否按下 ☑ 键。

5. 按下 2键, 返回到 「运行菜单」。

3.8 确定 PID 常数(AT、ST 及手动设置)

■ AT (自动整定)



- · 当执行自动整定时,程序执行时自动针对目标值设置最优的 PID 参数。采用通过强制更改操作量来计算控制对象特性的方法(称 为"极限周期方法")。
- AT 可根据极限周期的操作量变化幅度,对 40%AT 或 100%AT 进行选择。从「AT 执行/取消」指定到「*RL-2*:100%AT 执行」、 「*RL-1*:40%AT 执行」,或在要取消 AT 执行时指定「*GFF*: AT 取消」。
- · 加热冷却控制时仅可执行 100%AT。
- STOP 中及 ON/OFF 控制中时,不可执行 AT(自动整定)。
- ・ AT(自动整定)结果为反映在「调整菜单」中的「比例带(P)」、 「积分时间(I)」和「微分时间(D)」参数。



● AT 操作说明

当指定「*RŁ-2*:100%AT 执行」、「*RŁ-1*:40%AT 执行」时,启动 AT(自动整定)。在 执行 AT 过程中,「AT 执行/取消」参数的第1显示为闪烁。当 AT 结束时,「AT 执行/取 消」参数关闭,第1显示停止闪烁。

AT执行/取消



如在 AT 执行期间,转换到「运行菜单」,第2显示闪烁指示 AT 正在执行。

当前值/目标值



在 AT 执行期间,仅能对「通信写入」、「运行/停止」和「AT 执行/取消」参数进行更改。 其他参数不能更改。 ・AT 计算增益

对通过 AT 计算出 PID 值时的增益进行设定。重视快速响应性时可将设定值设置较小,重视稳定性时可将设定值设置较大。

・AT 滞后

自动整定执行中的极限周期操作时,切换 ON/OFF 时有滞后。使用此参数可对滞后进行设定。

·极限周期操作量振幅

设定 AT 执行中极限周期操作时的振幅。 ※ 100% AT 时为无效。

• 40%AT

• 可通过『极限周期操作量振幅』对极限周期的操作量变化幅度进行变更。但是,与100%AT 相比 AT 执行时间较长。

极限周期定时,将根据自动整定执行启动时的偏移(DV)是否小于10%FS而异。



• 100%AT

• 进行下图操作且其与 AT 执行启动时的偏移 (DV) 无关。AT 执行时间要为较短时,请选择 100%AT。



【操作步骤】

执行 40%AT。

1. 按下回键,从「运行菜单」转换到「调整菜单」。

执行中「AT 执行/取消」的第一显示为闪烁。

调整菜单 日日の一面FF 周上の一面FF





运行菜单 □ ° **25** □ □ □ □ □ 4. 按下回键,返回到「运行菜单」。

2. 按下 ▲ 键,选择 「RE-1」。

3. AT 结束时为「GFF」。

■ ST (自我整定)

55

ST(自我整定)为在温度控制器(数字式调节器)的运行开始时与 目标变更时根据 STEP 响应方法(SRT)计算 PID 常数的功能。 一旦使用 ST 计算 PID 常数后,只要不变更目标值,则再次启动运 行时也无需执行 ST。 「初始设定菜单」中「ST」为「ON」时执行。 使用自我整定时,将数字式调节器与负载(加热器等)的电源同时 接通或先接通负载电源。如先接通数字式调节器的电源则可能导致 无法正确进行自我整定或达到最优控制。

【操作步骤】

执行 ST。

1. 按下回键3秒以上,从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。







2. 按下 🖸 键,选择「ST」。

4. 按下回键 1 秒以上,返回到「运行菜单」。ST 执行中温度显示 为闪烁。



全面了解控制特性后可直接进行 PID 常数设定,对控制进行调整。 PID 常数为通过「比例带」(P)、「积分时间」(I)、「微分时 间」(D)(调整菜单)进行设定。

● 启动条件

运转开始时及目标值变更时,只有满足下述条件后才能启动使用 STEP 响应方法的 ST。

运行开始时	目标值变更时
1. 运行开始时的目标值与前一次 SRT 执行	1. 变更后的目标值与前一次 SRT 执行目标
目标值(注1)不同。	值(注1)不同。
2. 运行开始时的温度与目标值的差大于(现	2. 目标值的变更幅度比(现状的比例带×
状的比例带×1.27+4℃)或(ST 整定带)	1.27+4℃)或(ST 整定带)都大。
中较大的一个。	
3. 运行开始时的温度小于反操作时的目标	3. 反操作时变更后的目标值大于变更前的
值或大于正操作时的目标值。	目标值,正操作时变更后的目标值小于
	变更前的目标值。
4. 没有从输入异常进行恢复。	4. 温度为稳定状态(注2)(电源接通时输
	出量为0%时的平衡(注3))

注 1. 前一次 SRT 执行目标值指的是前一次以 SRT 计算 PID 常数的目标值。

2. 测定值为 ST 整定带内的状态。

3. 在此状态下, PV 每 60 秒的变化带宽在 ST 稳定带内或更少。

以下情况时,不可通过 ST 变更针对当前设定目标值的 PID 常数。

- 1. ST=ON时,手动变更PID常数时
- 2. 执行 AT 时

● ST 整定带

【操作步骤】

ST 整定带为决定 ST 运行的条件。 设定整定带幅度为 20℃。



1. 「高功能设定菜单」下按 空 键,选择「ST 整定带」。



2. 按下 ▲ 键,设定为 20℃。

■ RT(Robust 调整)

RĿ

- 选择 RT 的状态下如执行 AT 或 ST,则即使改变控制对象的特性 也可自动设定防止控制性能恶化的 PID 常数。
- · RT 可在设定了「PID 控制」时通过高功能设定菜单进行设定。
- •「模拟量输入」选择的状态下,不可进行 RT 模式选择。
- 下述情况时请选择 RT 模式。使不容易产生振荡。
 - 无固定设定温度,在大范围内进行变更时
 - 白昼与夜晚温差或季节性变动等造成环境温度变动较大时
 - 环境的风量或气流变动等较大时
 - 由于温度造成加热器特性变化时
 - 位相控制型电力调整器等使用输入输出不成比例的驱动器时
 - 使用快速升温的加热器时
 - · 控制对象或传感器的浪费时间较大时。
 - 其他在通常模式下发生振荡时

*通过 RT 模式的切换将 PID 常数初始化为出厂设定值。 *选择 RT 模式时,微分时间的设定单位为 0.1 秒。

● RT 的特长说明

•即使是在通常模式中使用由 AT/ST 得出的 PID 常数时会发生振荡的情况,在 RT 模式下, 执行 AT/ST 时可尽量避免引起振荡。



・即使是在通常模式中使用由 AT/ST 得出的 PID 常数时会在到达目标值前发生温度(PV) 停滞的情况,在 RT 模式下,执行 AT/ST 时可改善这一现象的发生。



·操作量(MV)为已饱和时,与通常模式中使用 AT/ST 的 PID 控制相比,针对外部干扰的 超调量较大。





7. 按下回键1秒以上,转换到「运行菜单」。

基本操作

■ 手动设置

可以在「调整菜单」的「比f 置单独的 PID 参数。	列带	(P)」、「积分时间(I)」和「微分时间(D)」参数中手动设
【操作步骤】	设定 = 「	至「比例带」=「10.0」、「积分时间」=「250」、「微分时间」 「45」
调整菜单	1.	按下[]]键,从「运行菜单」转换到「调整菜单」。
E=== 	2.	按下 🖸 键,选择「比例带」。
	3.	使用 🖻 键和 🖻 键,将参数设为「10.0」。
日日帝 233	4.	按下 🖙 键,选择「积分时间」。
	5.	使用 ☑ 键和 ☑ 键,将参数设为「250」。
□□	6.	按下 🖙 键,选择「微分时间」。
□ d □ □ • 45	7.	使用 <> 健和 <>>> 键,将参数设为「45」。

8. 按下回键,返回到「运行菜单」。



当 PID 常数 I (积分时间)和 D (微分时间)设为"0"时,根据比例操作执行控制。默认的设定值成为比例带的中心值。 相关参数「手动复位值」(调整菜单)

•调节 P(比例带)时



・当调节	「I(积分时间)时	
I 増大 时	沙 悦缅	当前值达到设定值需要很长时间。 经过一段时间达到稳定状态后,但 仍有少量超调/下冲以及振荡。
I 减小 时	ŵ ć	发生超调/下冲以及振荡,并且曲线 快速上升。

・当调节 D (微分时间) 时

D 增大 时	_定 ,	超调/下冲调整时间减少,但曲线 本身发生细微振荡。
D 减小 时	设 定 值	超调/下冲增大,并且当前值达到设 定值需要一定时间。

3.9 报警输出

- ・报警可在 E5CN-□2□□□ (辅助输出 2 点)、E5AN/EN-□1□□□ (辅助输出 1 点)、E5AN/EN-□3□□□ (辅助输出 3 点)、E5CN-□1□□□U (辅助输出 1 点)、E5CN-□2□□□U (辅助输出 2 点)中进行使用。
 此外,通过在「控制输出 1/2 分配」中分配报警 1~3,也可对报警进行使用。
 报警输出为通过「报警类型」「报警值」「报警滞后」的组合决定报警输出条件。详细内容,请参见「4.2 报警滞后」(4-6 页)。
- 以下对「报警类型」「报警值」「报警上限值」「报警下限值」进行说明。
 - 报警类型

	沉宁店	七 정의 米 미미	报警输出功能		
	反正沮	报 書尖別	报警值(X)为正	报警值(X)为负	
	0	无报警功能	输出	OFF	
*1	1	上下限		*2	
	2	上限		ON OFF SP	
	3	下限		ON OFF SP	
*1	4	上下限范围	ON OFF SP	*3	
*1	5	带待机顺序上下限	★5 OFF → L'H'+	*4	
	6	带待机顺序上限	ON → X ← OFF	ON → X← OFF	
	7	带待机顺序下限		ON OFF SP	
	8	绝对值上限	ON VIEW	ON OFF 0	
	9	绝对值下限	ON OFF		
	10	带待机顺序绝对值上限			
	11	带待机顺序绝对值下限	ON OFF		
	12	LBA(仅报警类别1)			
	13	PV变化率报警			

*1: 设定值1、4、5可以分别设定报警类别的上•下限值,表示为L、H。

*2: 设定值:1(上下限报警)



· 报警类型通过「报警1~3类型」(初始设定菜单),对各报警进行单独设定。初始值为「2:上限」。



基本操作

● PV 变化率报警

针对 PV 输入值,可对各任意设定周期的变化幅度进行计算。计算各设定周期与其前一次的差,并在运算结果超出报警值时输出报警。PV 变化率的运算周期可通过「PV 变化率运算周期」以 250ms 为单位进行设定。

报警值设定为正值时, PV 作为上升方向的变化率报警进行运作; 设定为负值时, 则作为下降方向的变化率报警进行运作。

【注意】

如 PV 变化率运算周期设定较短,则分配 PV 变化率报警功能的输出可能在短周期内反复进行 ON/OFF 操作。因此,推荐在 PV 变化率报警为报警闭锁 ON 时进行使用。



参数	设定范围	单位	初始值
PV 变化率运算周期	1~999	采样周期	4 (1s)

3.10 使用加热器断线报警·SSR 故障报 警·加热器过电流报警

■ 关于加热器断线报警・SSR 故障报警・加热器过电流报警

 加热器断线检测,加热器过电流检测为对控制输出(加热)为ON时的加热器电流或SSR故障 检测而加热器短路检测为对加热器OFF时的加热器电流进行检测。详细内容,请参见下表。
 (无法进行控制输出(冷却)时的、加热器断线/SSR故障/加热器过电流检测)。

控制输出(加热)状态		位 通 加 执 哭 由 海	加热器断线	SSR 故障	加热器过电流
控制输出(加热)	操作 LED	按迪加然留电际	报警输出	报警输出	报警输出
ON	点灯	有(正常) *1	OFF	—	—
		无(加热器断线状态)	ON	—	—
OFF	消灯	有(SSR 故障状态)	—	ON	—
		有(正常) *2	_	OFF	_
ON	点灯	正常	—	—	OFF
		加热器过电流状态 *3	_	_	ON



- *1 上图中 Ton 间,如加热器电流值大于加热器断线检测电流值,则为通电(正常)。加热器断线时会造成电流减少,从而低于加热器断线检测值,输出为加热器断线报警。
- *2 上图中 Toff 间,如漏电流值小于 SSR 故障检测电流值,则为不通电(正常)。SSR 输 出为短路故障时会造成电流值增加,从而高于 SSR 故障检测值,输出为 SSR 故障报警。
- *3 上图中 Ton 间,如加热器电流值小于加热器过电流检测值,则为正常。加热器中有过多 电流通过时会造成电流增加,从而高于加热器过电流检测值,输出为 OC(加热器过电 流)报警。
- *4 控制输出(加热)的ON时间(Ton)为100ms以下时,不进行加热器断线/加热器过电流的检测。
- *5 控制输出(加热)的OFF时间(Toff)为100ms以下时,不进行SSR故障检测。
- ・帯加热器断线・SSR 故障・加热器过电流报警的机型中,为报警1功能和加热器断线・SSR 故障・加热器过电流报警的 OR 输出。对报警1功能仅使用加热器断线・SSR 故障・加热器过电流报警时,报警1类型设为「0」且报警1功能为未使用。
- ・加热器电源应与 E5□N 电源同时接通或先于其接通。如加热器电源为后接通时,则将输出加热器断线报警。
- ·加热器断线·SSR 故障·加热器过电流报警时,也可继续进行控制。

- •会有加热器的额定电流值与实际上加热器内的流通电流值不相当的情况发生。
 请通过「加热器电流值1监控器」「加热器电流值2监控器」「漏电流值1监控器」「漏
 电流值2监控器」对实际使用状态下的电流值进行确认。
- ·正常时与异常时的电流值较小时检测不稳定。为进行稳定检测,将电流值的差根据不足 10.0A的加热器设定为1.0A;10.0A以上的加热器设定为2.5A以上的条件进行设置。加热 器电流较小时,如下图所示将负载线进行缠绕。每缠绕一圈则检测电流为原来的2倍。



■ CT(电流检测器)安装

・此功能可用于 E5□N 帯加热器断线・SSR 故障・加热器过电流报警的机型。
 对于 E5CN,将 CT 预先与端子 14、15(CT1)或 13、15(CT2)连接; E5AN/EN 则为将 CT 与端子 14、15(CT1)或 15、16(CT2)进行预先连接。在 CT 孔中穿过加热器电线。关于可使用的CT 规格・型号・外形尺寸的详细内容,请参见「附录关于 CT」(A-6页)。

(1) 单相时

单相时:请根据下图的位置对 CT 进行设置。



(2) 三相时(E5□N-□□HH□三相加热器检测型)

使用三相电源时,为检测加热器断线/SSR 故障/加热器过电流,无论接线种类如何都需要 2 个 CT。

a) 三角接线: CT 安装位置请参见下图。

※ 未考虑加热器的电压变动,因此需要注意检测电流的设定。



- b) 星形接线: CT 安装位置如下图所示。
 - ※ 未考虑加热器的电压变动,因此需要注意检测电流的设定。



c) V 形接线: CT 安装位置如下图所示。 ※ 未考虑加热器的电压变动,因此需要注意检测电流的设定。



■ 检测电流值的计算方式

根据下述公式进行计算。

ha th 명 ᄣ ᡰᄉᅍᆝᆂᄵᇄᆣᇩ		_正常时的电流值 + 断线时的电流值
加热器断检测 1/2 设	定值 =	2
	<u>. </u>	(输出 OFF 时的)漏电流值 + SSR 故障时的电流值
SSR	定值 =	2
	.	正常时的电流值 + 过电流时的电流值
加热器过电流 1/2 设定(直 =	2
・ 为 2 根以上加热器通过 CT 进行	加热器断	线检测设定电流值时,使用最小电流值的加热器断线时
的值。(全部为相同电流值时每	使用任一相	很断线时的值)
• 设置时请满足下述条件。		
10.0A 以下的加热器:	正常时	的电流值-断线时的电流值≧1A
	1	A 以下时检测不稳定。
10.0A 以上的加热器:	正常时	的电流值-断线时的电流值≧2.5A

2.5A 以下时检测不稳定。

- ・ 设定值的范围为 0.1~49.9A。设定值为「0.0」或「50.0」时,不进行加热器断线・SSR 故障・加 热器过电流检测。
 「0.0」时为
 加热器断线报警=「OFF」、SSR 故障报警=「ON」、加热器过电流报警=「ON」
 「50.0」时为
 - 加热器断线报警=「ON」、SSR 故障报警=「OFF」、加热器过电流报警=「OFF」
- ・加热器的正常电流值合计要为 50A 以下。超出 55.0A 时「加热器电流值 1/2 监控器」「漏电流值 1/2 监控器」中显示「FFFF」。

■ 使用示例

- (1) 单相时
 - (例)使用单线的 AC200V、1Kw 加热器时 【正常时】





因正常时电流的加热器电源为 5A、断线时的电流为 0A,所以加热器断线检测电流值为

∴加热器断线检测电流值 = $\frac{\underline{c}$ 常时的电流值 + 加热器断线时的电流 = $\frac{5+0}{2}$ = 2.5 [A]

(例)使用3线的AC200V、1Kw加热器时 【正常时】





【断线时】



因正常时电流的加热器电源为15A、断线时的电流为10A,所以加热器断线检测电流值为

∴加热器断线检测电流值 = $\frac{\bar{L}常时的电流值 + 加热器断线时的电流}{2}$ = $\frac{15 + 10}{2}$ = 12.5 [A]

- (2) 三相时
 - a)三角形接线
 - (例)使用3线的AC200V、2KW加热器时

【正常时】



各相的正常时电流为 17.3A (≒√3×10A)。

【断线时】





断线时的电流=10A×√3×(√3/2)=15A

断线时的电流=10A×√3× (1/√3) =10A

负载线侧断线时的加热器断线检测电流值为 加热器断线检测电流值 = (17.3+15) /2=16.15 [A]

负载线侧断线时的加热器断线检测电流值为 加热器断线检测电流值 = (17.3+10) /2=13.65 [A]

为在无论何种情况下都能进行检测,将加热器断线检测电流设为16.1A。

b) 星形接线

(例)使用3线的AC200V、2Kw加热器时

【正常时】



各相的正常时电流为 5.8A (≒10A× (1/√3))。

【断线时】

【断线时】



本接线时的加热器断线检测电流为 5.4A (= (5.8+5) /2)。

- c) V 形接线
- (例)使用2线的AC200V、2Kw加热器时

【正常时】



【断线时】



断线时的电流=10A×(1/2)=5A

断线时的电流=0A

【断线时】

- COM 侧断线时的加热器断线检测电流值为 加热器断线检测电流值=(10+5)/2=7.5 [A]
- 负载侧断线时的加热器断线检测电流值为 加热器断线检测电流值=(10+0)/2=5 [A]

为在无论何种情况下都能进行检测,将加热器断线检测电流设为7.5A。

■ 设定(加热器断线报警)

对加热器断线报警进行检测时,通常要对「高功能设定菜单」的「加热器断使用: ON」与调整菜 单的「加热器断检测 1」及「加热器断检测 2」进行设定。



■ 设定(SSR 故障报警)

对 SSR 故障报警进行检测时,通常要对「高功能设定菜单」的「SSR 故障使用: ON」与调整菜单的「SSR 故障检测 1」及「SSR 故障检测 2」进行设置。

【操作步骤】	「SSR 故障检测 1」=「2.5」		
・转換到高功能设定菜単	「: 进 [;] 1.	SSR 故障使用」的设定初始值为 ON,因此要对「SSR 故障检测 1」 行设定。 转换到「高功能设定菜单」。 按下 ① 键 3 秒以上,从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。	
	2.	按下 回 键,选择「转换到高功能设定菜单」。 (关于转换方法的详细内容,请参见「4.8 转换到高功能设定 菜单」(4-22 页))。	
	3.	按下 ≥ 键, 输入密码 (-169), 从「初始设定菜单」转换到「高 功能设定菜单」。	
	4.	显示「高功能设定菜单」的顶部。 按下 [2] 键,选择「SSR 故障使用」。 确认设定值是否为 ON。(初始值: ON) 接着对「SSR 故障检测 1」进行设定。	
・设定 SSR 故障检测	5.	按下 〇 键 1 秒以上,从「高功能设定菜单」转换到「初始设定 菜单」,再次按下 〇 键 1 秒以上,转换到「运行菜单」。	
	6.	按下 🖸 键(少于 1 秒),从「运行菜单」转换到「调整菜单」。	
	7.	按下 🖸 键,选择「漏电流值1监控器」。对电流值进行确认。 接着对「SSR 故障检测」进行设定。	
	8.	按下 ☑ 键,选择「SSR 故障检测 1」。 请参照「■检测电流值的计算方式」(3-29 页)进行设定。	
■ HS I ■=== 2.5	9.	例如设定为「2.5」,按下 〇 键(少于1秒),返回「运行菜 单」。	

■ 设定(加热器过电流报警)

对加热器过电流报警进行检测时,通常要对「高功能设定菜单」的「加热器过电流使用: ON」与 调整菜单的「加热器过电流检测 1」及「加热器过电流检测 2」进行设置。



3.11 第3显示设定

对「当前值/目标值」画面的第3显示进行设定(仅E5AN/EN)。第3显示中可显示「多重SP」、「操作量」、「SOAK剩余时间」。

■ 「当前值/目标值」显示画面选择

「当前值/目标至」显示画面选择的设定值与显示内容如下所示。

设定值		显示内容
0	「当前值/目标值」	仅显示(第3显示为无)
1	「当前值/目标值/多重 SP」	
1	「当前值/目标值/操作量」 ※	按顺序显示
2	「当前值/目标值/操作量」 ※	
2	「当前值/目标值/多重 SP」	按顺序显示
3	「当前值/目标值/多重 SP」	仅显示
4	「当前值/目标值/操作量」 ※	仅显示
E	「当前值/目标值/多重 SP」	
5	「当前值/目标值/SOAK 剩余时间」	按顺序显示
6	「当前值/目标值/操作量」 ※	
0	「当前值/目标值/SOAK 剩余时间」	按顺序显示
7	「当前值/目标值/SOAK 剩余时间」	仅显示

· 初始值为「4」。

※ 关于加热冷却控制时操作量的设定,请参见下述的「●关于加热冷却控制时操作量」。

选择「1、2、5、6」时,如按下 🖙 键时则显示已设定的画面(当前值/目标值(显示 2))

【例】 「当前值/目标值」显示画面选择=「2」时



● 加热冷却控制时的操作量显示

对加热冷却控制时通过「当前值/目标值/操作量」显示的操作量进行选择(操作量(加热) 或操作量(冷却))。

此设定参数为仅在加热冷却控制时的「当前值/目标值」显示图象选择或监控器/设定项目下的「当前值/目标值/操作量」选择时显示。

参数	设定值	标记	显示内容
晶化具目三进权	0	ō	操作量(加热)
採作里並小処件	C-O	[-ō	操作量(冷却)

【操作步骤】	「当前值/目标值」画面中显示 「当前值/目标值/操作量」 「当前值/目标值/多重 SP」。 「当前值/目标值」显示画面选择=「2」			
	1. 按下 〇 键 3 秒以上,从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。			
	2. 按下 [2] 键,选择「转换到高功能设定菜单」。			
	 按下 ☑ 键,输入密码(-169)。 按下 ☑ 键或 2 秒内不进行按键操作可转换到「高功能设定菜 单」。 			
	4. 按下 🖸 键,选择「当前值/目标值」显示画面选择。			
	5. 按下			
==≌ = 5<i>P</i>dP = ²	 按下 ② 键 1 秒以上,从「高功能设定菜单」转换到「初始设 定菜单」。 			
	 7. 按下 ② 键 1 秒以上,从「初始设定菜单」转换到「运行菜单」 第 3 显示中显示操作量。 			
	8. 按下 🖸 键,对第3显示中是否显示多重 SP 进行确认。			

第4章 适用的使用方法

4. 1	输入补偿值 输入补偿 输入补偿值(2 点补偿)的计算方法	4-2 4-2 4-3
4. 2	报警滞后	4-6 4-6 4-6
4. 3	定标的上下限设定(模拟量输入) 模拟量输入时	4-8
4. 4	加热冷却	4-9 4-9 4-11
4. 5	 使用事件输入	4-12 4-12 4-13
4.6	皮走	4-14 4-15 4-18 4-18
4.7	设定 SP 斜坡功能(目标值的变化率限制) SP 斜坡	4-19 4-20
4. 8	5F 新极	4-20
4. 9	使用按键保护菜单 按键保护	4-23 4-23 4-25
4. 10	NII 米半科狭语時度足 PV 显示色切换 PV 显示色切换	4-27 4-27
4. 11	设定 报警延时 报警延时	4-28 4-29 4-29
4. 12	回路断线报警 回路断线报警(LBA)	4-31 4-31
4. 13	手动控制 手动操作	4-35 4-35
4. 14	使用传送输出 传送输出功能	4-39 4-39
4. 15	简易程序使用 简易程序功能 程序结束时的操作 应用的简易程序使用示例	4-42 4-42 4-44 4-47
4. 16	输出调整相关功能	4-48 4-48 4-49 4-49
4. 17	使用开平方根运算 开平方根运算	4-50 4-50
4. 18	设定操作量变化幅度 操作量变化率极限	4-52 4-52
4. 19	PF 键设置 PF 设定 (功能键)	4-54 4-54
4. 20	控制输出 ON/OFF 计数 控制输出 ON/OFF 计数功能	4-57 4-57
4. 21	PV/SV 状态显示 PV/SV 状态显示功能	4-59 4-59
4. 22	简易运算功能 简易运算功能(CX-Thermo) 使用简易运算	4-61 4-61 4-61

4.1 输入补偿值

■ 输入补偿

显示与当前在「输入类型」参数中选择的传感器相匹配的输入补偿类型。

- •非接触式温度传感器时的输入补偿为2点补偿。此外,热电偶与铂电阻为将「输入补偿类型」(高功能设定菜单)设为「INS2」的情况下,也可为2点补偿。
- 模拟量输入时无输入补偿。请以定标进行微调整。

●1 点补偿

- これら 温度輸入偏移值
- 选择1 点补偿时,将「温度输入补偿」(调整菜单)参数设定 值应用到整个温度输入范围。例如,在设定值为200℃时,如果 输入补偿值设为1.2℃,则设定值被视作201.2℃来进行处理。



【操作步骤】

将K传感器进行1℃补偿。(1点补偿示例)



运行菜单

1. 按下 🖸 键,从「运行菜单」转换到「调整菜单」。



ll [EN5 温度输入补偿值 0.0

i 2. 按下 IP 键,选择「温度输入补偿值」。





4. 按下 □键,返回到 「运行菜单」。此时设定值比补偿前大1℃。

●2 点补偿

ENSH	上限温度输入 补偿值
ENSL	下限温度输入 补偿值

- 通过单独设置传感器的上限输入补偿值和下限输入补偿值,可对 非接触式温度传感器或「输入补偿类型」为「INS2」的热电偶/ 铂电阻进行直线补偿。也就是说,通过分别给温度范围两端设定 不同的补偿值,使整个范围内的数值发生补偿。例如,如果上限 值设为2℃,下限值设为1℃,则整个传感器范围内的平均补偿 值在 50%输入值时为 1.5℃。
- 在「上限温度输入补偿值」中设定上限值,在「下限温度输入补 偿值」(调整菜单)中设定下限值。



■ 输入补偿值(2 点补偿)的计算方法

当把非接触式温度传感器型号 ES1B 连接到本机上时,会发生比较大的偏移。

因此,需要通过1 点或2 点补偿补偿读出值。而且,当用于检测数 字调节器中传感器误差的偏置电流流至非接触式温度传感器的输出 阻抗时,会发生偏移。

【准备工作】

- 根据非接触式温度传感器的输入规格设置控制器的温度范围。
 (ES1B 为仅可对应本机的热电偶/铂电阻多重输入型)。
- 如图 1 所示,准备一个能够测量控制对象温度的温度计,以执行 1 点补偿和 2 点补偿。
- 3. E5□N-□□P□时 ES1B 用外部供应电源为内置。使用 ES1B 时, 可作为电源进行使用。使用除上述以外的型号时,请另行准备非 接触式温度传感器用的电源。



图 1 补偿非接触式温度传感器(ES1B)时的组态



 设置了输入补偿值后,检查控制对象温度 B 和控制器读数 A,如 果其数值几乎相等,则温度输入补偿完成。





为提高整个传感器范围内读出值的精确度,可采用2点输入补偿法。

- 在2个点对控制器读数进行补偿,分别在室温和控制对象受控温 度点附近。因此,分别将控制对象温度设置到室温和设定值附近 处,检查控制对象温度(B)和控制器读数(A)。
- 使用步骤1中得到的读数和温度补偿值,利用等式(1)和(2), 计算出上下限温度输入补偿值。

图 3 显示了 2 点温度输入补偿的效果。



方法 方法使用 (1) 使用下式计算下限温度输入补偿值。

$$\bar{L}N5L = \frac{YL-Y1}{Y2-Y1} \times \{(X2-Y2) - (X1-Y1)\} + (X1-Y1) \dots \exists 1$$

(2) 使用下式计算上限温度输入补偿值。

$$LN5H = \frac{YH - Y1}{Y2 - Y1} \times \{ (X2 - Y2) - (X1 - Y1) \} + (X1 - Y1) \cdots \vec{x}_2$$

- 3. 将 *EN5L* 和 *EN5H* 设为计算值后,检查控制器读数(A)和控制 对象温度(B)。
- 在分别靠近室温(环境温度)和设定值的2点执行输入偏移时, 需选择两个接近传感器测量范围两端的点,以提高整个传感器测 量范围内的精度。

●2 点补偿示例

本示例采用 ES1B 型非接触式温度传感器,温度范围为 K0~260℃。 等式 1 和 2 中的 YL 和 YH 的设定如下:下限温度 YL 设为 0℃;上 限温度 YH 设为 260℃。检查控制对象的温度。

室温	X1=25℃时
数字调节器的读数	Y1=40℃
设定值附近点温度	X2=110℃时
数字调节器的读数	Y2=105℃



温度输入补偿值各为如下所示。

下限温度输入补偿值

 $LN5L = \frac{0-40}{105-40} \times \{(110-105) - (25-40)\} + (25-40) = -27.3$ (°C)

上限温度输入补偿值

 $IN5H = \frac{260-40}{105-40} \times \{(110-105) - (25-40)\} + (25-40) = 52.7$ (°C)



4.2 报警滞后

• 在报警输出开关时,报警输出的滞后可按下图设置:



- 报警滞后为通过「报警滞后1~3」(初始设定),对各报警进行单独设定。
- 热电偶/铂电阻多重输入型的初始值为「0.2(℃或°F)」、模拟量输入型的初始值为「0.02%FS」。

■ 待机顺序

- 在第一个报警条件发生时,「待机顺序」可以使报警输出暂时失效。在此后的报警条件中报警 输出有效。
- 例如,在「下限」时的一般情况下,电源接通时的当前值小于目标值而在报警范围内,则其直接打开报警输出。而当选择「带下限待机顺序」时,则当前值为一次报警设定值上升超出报警范围并再次下降时,才进行报警输出打开。

● 重新启动

 报警输出后,待机顺序取消。但「待机顺序重新启动」参数(高功能设定菜单)也随之 重启(复位)。
 相关内容,请参见「第5章 参数」的「待机顺序再启动」(5-59页)。

■ 报警闭锁

• 报警闭锁为一旦打开报警输出时,则直到执行报警闭锁的解除操作为止,无论温度如何始终为 ON 的功能。

取消报警闭锁的方法如下:

- 通过关闭电源进行取消(注:转换到初始设定菜单、通信设定菜单、高功能设定菜单、 校正菜单时也会被取消)。
- 通过 PF 键进行取消。
- 通过事件输入进行取消。

关于 PF 键的设定方法,请参见「4.19 PF 键设置」(4-54 页) •关于事件输入的设定方法,请参见「4.5 使用事件输入」(4-12 页)。

● 报警操作概述

下图以直观的方式对以上说明的报警操作进行了概括(附待机顺序的下限报警、励磁时)。



参数

标记		参数:菜单	用途
RLH*	报警 1~3 滞后	: 初始设定菜单	报警
RESE	待机顺序	: 高功能设定菜单	报警
. 17			

*: /~3

4.3 定标的上下限设定(模拟量输入)





- 模拟量输入时,可设定与控制内容相匹配的定标。
- 可通过「刻度上限值」、「刻度下限值」和「小数点位置」参数(初 始菜单中)对定标进行设定。选择了温度输入类型后,这些参数不 能使用。
- 「刻度上限值」参数设置输入上限值指示的物理量;「刻度下限值」
 参数设置输入下限值指示的物理量。「小数点位置」参数用来规定
 小数点后的数字位数。
- 下图显示的是 4~20mA 输入的定标示例。定标后,湿度可直接读取。此外,小数点位置=1。





4.4 加热冷却

■ 加热冷却控制

此功能可用于控制输出 2、辅助输出 1 ~3 的任何机型。加热冷却控制为在「标准/加热冷却」下选择「H-C:加热冷却」时进行运行。

输出分配的初始状态下功能的分配如下表所示。

参数名	标记	初始状态
辅助输出1	āUE I	控制输出(加热)
辅助输出2分配	aurs	无分配
辅助输出1分配	5U6 I	报警1
辅助输出2分配	5062	报警 2
辅助输出3分配	בווגס	+□ 菘 ?
(仅 E5AN/EN)	2002	1队言 3

此外,通过切换控制模式可如下表所示对各输出分配自动进行初始化。

E5CN 的示例

参数名 标记	无控制输出 2		有控制输出 2		
	标准	加热冷却	标准	加热冷却	
辅助输出1分配	āUE I	控制输出(加热)	控制输出(加热)	控制输出(加热)	控制输出(加热)
辅助输出2分配	aUE2	无分配 ※1	无分配 ※1	无分配	控制输出(冷却)
辅助输出1分配	SUb I	报警1 ※2	报警1 ※2	报警1 ※2	报警1 ※2
辅助输出2分配	5062	报警2 ※3	控制输出(冷却)※3	报警 2	报警 2

方法 方法 月的使用

※1 但在无控制控制输出2时则无法显示控制输出2分配参数。

※2 程序模式不为 OFF 时,辅助输出 1 分配为程序 END 输出。

※3 E5AN/EN 中控制输出(冷却)为分配辅助输出3分配。(辅助输出2为分配报警2)。

• 通过切换「正/反操作」为「正操作」,对控制输出的加热及冷却动作进行切换。

- 在「事件输入分配 1~4」中分配「DRS」(正/反操作反转)时,事件输入为「ON」时,则对通过「正/反操作」设定的内容进行反转后控制。「OFF」时则为按照「正/反操作」的设定进行控制。关于事件输入与「正/反操作」组合的控制,详细内容请参见「4.5 使用事件输入
- 选择加热冷却控制时,可使用「死区」及「冷却系数」。

● 死区

- 加热冷却控制中,死区为将目标值作为中心进行设定。死区幅度为通过「调整菜单」的 「死区」进行设定。设定值为负值时,则为重叠区域。
- 设定重叠区域时,可能会发生手动操作与自动操作切换时的缓冲节点功能不运行。
- 热电偶/铂电阻多重输入型的初始值为「0.0EU」、模拟量输入型为「0.00%FS」。



● 冷却系数

控制对象的加热特性与冷却特性相差较大,使用同一 PID 常数却无法取得较好控制特性时, 根据冷却系数对控制输出冷却分配侧的比例带(控制输出冷却分配侧 P)进行调整,取得加 热及冷却的控制平衡。可通过下述公式对控制输出加热分配侧及控制输出冷却分配侧的 P 进 行计算。

控制输出加热分配侧 P=P

控制输出冷却分配侧 P=控制输出加热分配侧 P×冷却系数

控制输出冷却分配侧 P 等于控制输出加热分配侧 P 乘以冷却系数,且以与控制输出加热分配侧不同的特性进行控制。



冷却系数自动整定功能

冷却系数控制时如执行 AT,则要与 PID 参数同时对冷却系数进行自动计算。

参数	设定范围	初始值
冷却系数自动整定	OFF: 无效 / ON: 有效	OFF

※ 冷却时冷却水为沸腾等强非线形性时,本功能将无法求取最适冷却系数,呈现振动的 控制波形。此时,如扩大比例带或冷却系数设定较大则可改善振动控制波形。


■ 设定	
进行加热•冷却控制时,要对	打「标准/加热冷却」、「死区」、「冷却系数」进行设定。
・加热冷却控制的设定 【操作步骤】	「标准/加热冷却」=「加热冷却」
初始设定菜单 	1. 按下 ② 键 3 秒以上,从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。
	 通过「初始设定菜单」选择「加热冷却」。 5 E Nd : 标准控制 H-C : 加热冷却控制
•冷却系数的设定	
【操作步骤】	「冷却系数」=「10」
调整菜单 	1. 选择「调整菜单」的「冷却系数」。
= [- 5[=== 10.00	2. 使用 🖻 键,设定为「10.00」。

【操作步骤】





「死区」=「5」

1. 选择「调整菜单」的「死区」。

2. 使用 🗟 键,设定为「5.0」。

4.5 使用事件输入

■ 设置事件输入

- 事件输入可根据机型分为事件输入2点(事件输入1/2或事件输入3/4)、事件输入4点(事件输入1~4)。可使用事件输入点数各异。
 (事件输入3/4 仅可用于E5AN/EN)
- 事件输入可对多重 SP 或运行/停止·自动/手动·程序启动·正/反操作反转·100%AT 执行/取 消·40%AT 执行/取消·设定变更允许/禁止·通信写入允许/禁止·报警闭锁取消等进行选择使用。
- 其中多重 SP 功能为只可通过「多重 SP 使用数」(初始设定菜单)设定的数值使用事件输入数(0~2)。
 - 对于事件输入4点的机型,可将事件输入1/2用于多重SP功能。
- 其他的事件输入中,事件输入1~4中不用于多重 SP 的输入可通过「事件输入1~4」(初始设 定菜单)进行分配。
- 事件输入可使用于 E5□N-□□□B□。
- 将事件输入用作「多重 SP 切换」时,不显示事件输入分配画面。设定值与「事件输入分配 1~4」的显示/隐藏显示将如下所示。

●事件输入2点(事件输入1/2)的机型时

		事件输入分配 1	事件输入分配 2
多日	0	显示 (不使用多重 SP)	
里 SP 使 田	1	不显示 (多重 SP2 点)	显示 (事件输入2不用作多重 SP 切 换)
_用 数	2	(多	不显示 「重 SP4 点)

●事件输入2点(事件输入3/4)的机型时

		事件输入分配 3 事件输入分配 4	
多五	0	显示 (不使用多重 SP)	
里 SP 使	1	不显示 (多重 SP2 点)	显示 (事件输入4不用作多重 SP 切 换)
用数	2	(多	不显示 3重 SP4 点)

●事件输入4点(事件输入1~4)的机型时

		事件输入分配 1	事件输入分配 2	事件输入分配 3	事件输入分配 4
多重	0	显示 (不使用多重 SP)			
里 SP 使	1	不显示 (多重 SP2 点)	(事件输)	显示 、2~4 不用作多重	SP 切换)
使 用 数	2	不显示 (多重 SP4 点)		显 (事件输入 3~4 换	示 不用作多重 SP 切 .)



对来自外部的目标值(2点)进行设定时,通过「多重 SP 使用数」进行。

- 目标值(0/1)切换
 - 「多重 SP 使用数」的设定值「1」时可对目标值 2 点进行切换。
 - 初始值为「1」时,无需对设定值进行变更。

通过事件输入1或3的状态,对目标值0、1进行指定。



■ 多重 SP 的使用方法

多重 SP 允许使用调整菜单对 4 个目标值(SP0~3)进行设定后,通过前面板按键操作对目标值进行切换或使用来自外部的输入信号(事件输入)进行切换使用。

● 通过事件输入使用时

•事件输入2点(事件输入1/2)

事件输入1和2的ON/OFF组合与选择的目标值间的关系如下所示。

・多重 SP 使用数=1 时

事件输入1	选择的目标值
OFF	目标值0
ON	目标值1

•多重 SP 使用数=2 时

事件输入1	事件输入2	选择的目标值
OFF	OFF	目标值 0
ON	OFF	目标值1
OFF	ON	目标值 2
ON	ON	目标值3

•事件输入2点(事件输入3/4)

事件输入3和4的ON/OFF组合与选择的目标值间的关系如下所示。

• 多重 SP 使用数=1 时

事件输入3	选择的目标值
OFF	目标值 0
ON	目标值1

• 多重 SP 使用数=2 时

事件输入3	事件输入4	选择的目标值
OFF	OFF	目标值0
ON	OFF	目标值1
OFF	ON	目标值 2
ON	ON	目标值3

事件输入4点(事件输入1~4)

多重 SP 中仅使用事件输入 1/2。

事件输入1和2的ON/OFF组合与选择的目标值间的关系如下所示。

• 多重 SP 使用数=1 时

事件输入 1	选择的目标值
OFF	目标值0
ON	目标值1

• 多重 SP 使用数=2 时

事件输入1	事件输入2	选择的目标值
OFF	OFF	目标值 0
ON	OFF	目标值1
OFF	ON	目标值 2
ON	ON	目标值 3

● 通过按键操作使用时

通过变更「多重 SP」的设定值,可对「目标值 0~3」进行切换。「多重 SP」的显示条件如下所示。

•非事件输入规格的产品中「多重 SP 使用」为「0N」时。

•事件输入规格中「多重 SP 使用数」为「0」时,「多重 SP 使用」为「0N」的情况。

「多重 SP」的设定值与选择的目标值的关系如下表所示。

多重 SP	选择的目标值
0	目标值 0
1	目标值 1
2	目标值 2
3	目标值 3
	71-14

※可通过通信功能进行切换。

■ 设定

•目标值(0/1/2/3)切换

【操作步骤】

将「多重 SP 使用数」设定为「2」。



1. 按下 🖸 键 3 秒以上,从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。



2. 按下 🖸 键,选择「多重 SP 使用数」。



3. 使用 健,设定为 〔2〕。

通过事件输入1和2的ON/OFF状态可对目标值0、1、2、3进行设定。





■ 关于多重 SP 以外的操作指令

事件输入分配 1~4 显示时分配的功能如下所示。

设定内容	功能
NāNE	无
SEGP	运行/停止
MRNU	自动/手动
PRSE	程序启动 ※1
dRS	正/反操作反转
RE - 2	100%AT 执行/取消
RE - 1	40%AT 执行/取消 ※2
WEPE	设定变更允许/禁止
ЕМЫЕ	通信写入允许/禁止 ※3
LAF	报警闭锁取消

※1 「PRST(程序启动)」为在「程序模式」为OFF时也可进行设定,但功能为无效。

※2 加热冷却控制时也可进行设定,但功能为无效。

※3 仅有通信功能的机型可选择。此外,选择作为「事件输入数据」的「内部辅助继电器」时,不可 对「通信写入允许/禁止」进行选择。

任一事件输入分配设定为「STOP(运行/停止)」「MANU(自动/手动)」「PRST(程序启动)」「DRS (正/反操作反转)」「AT-2(100%AT执行/取消)」「AT-1(40%AT执行/取消)」「WTPT(设 定变更允许/禁止)」「CMWT(通信写入允许/禁止)」「LAT(报警闭锁取消)」时,则其他事 件输入不可做相同功能分配。

事件输入的 ON/OFF 切换请在通电中时进行。针对 50ms 以上的输入进行 ON/OFF 判定。(但是简 易运算中以 250ms 以上为标准进行判别)。

功能的详细内容如下:记载为示例的为事件输入1/2,因此使用事件输入3/4时为

- 事件输入1→事件输入3
- •事件输入 2→事件输入 4 按左记进行转换后使用。

● 运行/停止控制

「事件输入分配 1」或「事件输入分配 2」的设定为「STOP」(RUN/STOP)的情况下,事件输入 1 或 2 为「OFF」时则控制开始,「ON」时则控制停止。但报警输出要对应当前温度进行输出。 控制停止中 STOP(停止)的操作显示为亮灯。

设定	输入接点	状态
事件输入1或2	ON	STOP
事件输入1或2	OFF	RUN

● 自动/手动控制

「事件输入分配 1」或「事件输入分配 2」的设定为「MANU」(自动/手动)时,事件输入 1 或 2 为「ON」时则为手动控制开始,「OFF」时则为以自动模式开始运行。

手动控制中,「MANU」(手动)的操作显示为亮灯。

设定	输入接点	状态	
事件输入1或2	OFF	自动	
事件输入1或2	ON	手动	

● 简易程序的启动控制

「事件输入分配 1」或「事件输入分配 2」的设定为「PRST」(程序的复位/启动)的情况下,事件输入 1 或 2 为「ON」时则为程序启动,「OFF」时则为程序复位,RUN/STOP 状态时此为连动,自动切换到 STOP 模式。此外,程序 END 输出为 ON 时,要将程序 END 输出设为 OFF。

设定	输入接点	状态
事件输入1或2	OFF	复位
事件输入1或2	ON	启动

● 正/反操作反转控制

「事件输入分配1」或「事件输入分配2」的设定通过「DRS」(正/反操作反转)将「正/反操作」 参数设为「反操作」的情况下,事件输入1或2为「ON」时则反转控制(冷却控制)启动,「OFF」 时则以非反转控制(加热)开始运行。

设定	输入接点	正/反操作参数	状态
東 供給入1或2	输入1或2 OFF	正操作(冷却操作)	正操作(冷却操作)
事件抽八1或2		反操作(加热操作)	反操作(加热操作)
事件输入1或2	ON	正操作(冷却操作)	正操作(冷却操作)
		反操作(加热操作)	反操作(加热操作)

● 切换 100%AT 执行/取消

「事件输入分配1」或「事件输入分配2」的设定为「AT-2」(100%AT 执行/取消)的情况下, 事件输入1或2为「ON」时则为执行100%AT,「OFF」时则为取消AT。

设定	输入接点	状态
事件输入1或2	OFF	100%AT 取消
事件输入1或2	ON	100%AT 执行

● 切换 40% AT 执行/取消

「事件输入分配 1」或「事件输入分配 2」的设定为「AT-1」(40%AT 执行/取消)的情况下,事件输入1或2为「ON」时则为执行 40%AT,「OFF」时则为取消 AT。

设定	输入接点	状态
事件输入1或2	OFF	40%AT 取消
事件输入1或2	ON	40%AT 执行



● 切换设定变更允许/禁止

「事件输入分配 1」或「事件输入分配 2」的设定为「WTPT」(设定变更允许/禁止)的情况下, 事件输入 1 或 2 为「ON」时则设定变更为禁止,「OFF」时则设定变更为允许。

设定	输入接点	状态
事件输入1或2	OFF	允许
事件输入1或2	ON	禁止

● 切换通信写入允许/禁止

通信写入允许/禁止仅可在「事件输入3」与「事件输入4」中进行设定。 「事件输入分配3」或「事件输入分配4」的设定为「CMWT」(通信写入允许/禁止)的情况下,

事件输入3或4为「ON」时则设定通信写入为允许,「OFF」时则设定通信写入为禁止。

设定	输入接点	状态
事件输入3或4	OFF	禁止
事件输入3或4	ON	允许

● 切换报警闭锁取消

「事件输入分配1」或「事件输入分配2」的设定为「LAT」(报警闭锁取消)的情况下,事件输入1或2为「ON」时则将取消所有报警闭锁(报警1~3/加热器断/SSR故障/加热器过电流闭锁)。

设定	输入接点	状态
事件输入1或2	OFF	—
事件输入1或2	ON	取消

适用的使 用

参数

标记		参数:菜单	用途
EV - 1	事件输入分配1	: 初始设定菜单	
EV-2	事件输入分配 2	: 初始设定菜单	事件输入的功能
EV-3	事件输入分配3	: 初始设定菜单	
EV-4	事件输入分配 4	: 初始设定菜单	
EV-M	多重 SP 使用数	: 初始设定菜单	

4.6 设置目标值上下限设定范围

■ 目标值限制器

用以限制目标值的设定范围。目标值限制用于防止控制对象超出正常温度范围。

目标值限制器的上下限值分别由初始菜单中的「目标值极限上限值」和「目标值极限下限值」两个 参数设置。但当目标值限制器复位时,如果设定值超出限制范围,则会被强制转换为目标值限制器 的上下限值。

此外,当输入类型及温度单位或刻度上下限值变更时,目标值限器制将被强制复位到输入设定范围 或刻度上下限值。



迫 方 前 注 伊 用 り 使 用

参数

标记	参数:	菜单	用途
5L - H	目标值极限上限值	: 初始设定菜单	SP 设定的限制
5L - L	目标值极限下限值	: 初始设定菜单	SP 设定的限制

■ 设定

设定目标值的上下限设定范围时,要对「初始设定菜单」的「目标值极限上限值」及「目标值极限 下限值」进行设置。

本示例说明了将-200°C~1300°C范围的K型热电偶输入类型的限制设置为-100°C~1000°C的方法。



•目标值极限上限值的设定



「目标值极限上限值」=「1000」



1. 按下 〇 键 3 秒以上,从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。



2. 选择「目标值极限上限值」。

3. 使用 < 键或 ≥ 键,设定为「1000」。

- ="**5L-H** ==== 1000
- ·目标值极限下限值的设定

「目标值极限下限值」=「-100」



1. 通过「初始设定菜单」选择「目标值极限下限值」。

=°**5L - L** ==≈ - 100 2. 使用 键或 键, 设定为「-100」。

4.7 SP 斜坡功能(目标值的变化率限制)

■ SP 斜坡

SP 斜坡功能为使用变化率对目标值的变更幅值进行限制。因此,如在 SP 斜坡功能为有效的情况下, 变更幅值超出指定变化率时,目标值将如下图所示被限制在指定的区间内。 SP 斜坡并不使用变更的目标值,而是通过变化率对被限制值(斜坡目标值)进行控制。



SP 斜坡操作中的变化率可以在「SP 斜坡设定值」「SP 斜坡时间单位」参数中设定。「SP 斜坡 设定值」的初始值为「OFF」时,「SP 斜坡功能」为无效。 斜坡目标值可通过「斜坡目标值监控器」(运行菜单)进行确认,在监视 SP 斜坡时使用该参数。

斜玻日标值可通过「斜玻目标值监控器」(运行采单)进行确认, 在监视 SP 斜玻时使用该 与多重 SP 中的目标值切换同时进行操作。

标记	参数:	菜单	用途
āL-H	操作量极限上限值	: 调整菜单	操作量的限制
ōL-L	操作量极限下限值	: 调整菜单	操作量的限制
5L - H	目标值极限上限值	: 初始设定菜单	SP 设定的限制
5L-L	目标值极限下限值	: 初始设定菜单	SP 设定的限制
SPRE	SP 斜坡设定值	: 调整菜单	SP 变化的限制
SPRU	SP 斜坡时间单位	: 高功能设定菜单	SP 设定的单位
RLSP	报警 SP 选择	: 高功能设定菜单	报警 SP 的选择

● 开始时的操作

当接通电源时或从"停止"切换到"运行"时如果启用 SP 斜坡功能,则与目标值变更时相同,当前值在经过 SP 斜坡后达到目标值。在这种情况下,则将当前值作为未变更前的目标 值来进行操作。

启动时的 SP 斜坡操作根据当前值和设定值间的关系改变,如下图所示。



● SP 斜坡操作过程中限制

•在 SP 斜坡结束之后,开始执行 AT。

• 控制停止或发生错误时, SP 斜坡功能无效。

● SP 斜坡操作过程中的报警

SP 斜坡操作过程中的报警操作根据其对象为斜坡操作中的 SP 或是目标 SP 而异(参见下图)。可通过「报警 SP 选择」的设定对对象 SP 进行选择。



报警 SP 选择为斜坡 SP 时(报警类型的上下限:1)

报警 SP 选择为目标 SP 时(报警类型的上下限:1) 温度



适用的使用

转换到高功能设定菜单 4.8

转换到「高功能设定菜单」时需通过「保护菜单」将「初始/通信保护」取消。 「初始/通信保护」为初始值时无法转换到高功能设定菜单。

1. 从「运行菜单」同时按下 〇 键和 空 键 3 秒*以上。

- * 按键时间可在「保护菜单转换时间」(高功能设定菜单)中 设定。
- 2. 转换到「保护菜单」,显示「运行/调整保护」。
- Ο *EPE* 初始/通信 保护 ł

运行/调整

3. 按下 空 键 1 次,转换到「初始/通信保护」。





保护菜单

- 4. 设定值为 0。
- 5. 同时按下 〇 键和 空 键 1 秒以上,返回到 「运行菜单」。



初始设定菜单

BB≞ ōFF

- 6. 转换到「高功能设定菜单」。 按下 〇 键 3 秒以上,从 [运行菜单] 转换到 [初始设定菜单]。
- 7. 按下 🖸 键,选择「转换到高功能设定菜单」。



转换到高功能

8. 按下 ≥ 键, 输入密码-169, 按下 空 键 1 次或等待 2 秒以上, 从「初始设定菜单」转换到「高功能设定菜单」。



- 9. 按下 ① 键 1 秒以上,返回到「初始设定菜单」。



10. 按下 〇 键 1 秒以上返回到「运行菜单」。

4.9 使用按键保护菜单

■ 按键保护

- 「运行菜单」・「调整菜单」下同时按下 〇 和 G 键 3*秒以上,转换到保护菜单。
 * 按键时间可在「保护菜单转换时间」(高功能设定菜单)中设定。
- 保护菜单在开始操作前对运行中无变更的参数进行保护,以防止参数意外改变。
 保护菜单中分为「运行/调整保护」「初始/通信保护」「设定变更保护」「PF 键保护」。
- 保护菜单限定可用参数的范围。

●运行/调整保护

下表显示了设定值和保护范围之间的关系。



		设定值			
	米半	0	1	2	3
运	当前值	0	0	0	0
行壶	当前值/目标值	O	O	O	0
単	其他	O	O	×	\times
调整	菜单	\odot \times \times		×	

◎: 可显示和更改 〇: 可显示

×:不能显示和转换到其他菜 单

・当此参数设定为「0」是时,所有参数不受保护。・初始值为「0」。

● 初始/通信保护

该保护菜单限制转换到初始设定菜单/通信设定菜单/高功能设定菜单。



设定值	初始设定菜单	通信设定菜单	高功能设定菜单	O: 可转换到其
0	0	0	0	他菜单
1	0	0	×	×:不可转换到
2	×	×	×	其他菜单

•初始值为「1」。

● 设定变更保护

对按键操作进行保护。



设定值	说 明
OFF	可以通过按键操作更改设置。
ON	不能通过按键操作更改设置。(保护菜单可更改)
•初始值为「	OFF] 。
况应应再加	

• 设定变更保护为「ON」时, 「**On**」显示为亮灯。

● PF 键保护

对 PF 键操作进行保护。

设定值	说明
OFF	PF 键为有效。
ON	PF 键为无效。
	(禁止作为功能键操作使用)

•初始值为「OFF」。



■ 保护菜单转换密码设定

• 保护菜单转换时显示密码输入画面,输入正确的密码后转换到保护菜单。(密码可在「保护菜单转 换密码」中由用户自定义设置任意值)。未设定密码的情况下(「保护菜单转换密码」设定为「0」时) 不显示密码输入画面,转换到保护菜单。

【操作步骤】	转换到保护菜单。
	密码设定为「1234」时的示例
运行菜单 日 ℃ 25 日日で 100	
保护菜单 	 按下 ② 键和 空 键(持续「保护菜单转换时间」中设置的时间 以上),从「运行菜单」转换到「保护菜单」。
	2. 按下
保护菜单 □ 	3. 按下 ① 键或 @ 键或等待 2 秒不进行按键操作,显示「运行/调整保护」。
	用
运行菜单 □□℃ 25 □□□℃ IDD	
保护菜单 	 按下 ② 键和 空 键(持续「保护菜单转换时间」中设置的时间 以上),从「运行菜单」转换到「保护菜单」。 未设定密码的情况下,显示「运行/调整保护」。

未设定密码的情况下,显示「运行/调整保护」。

● 密码设定

【操作步骤】

保护菜单转换的密码设置。

密码设定为「1234」时的示例



- 按下 〇 键和 G 键(持续「保护菜单转换时间」中设置的时间 以上),从「运行菜单」转换到「保护菜单」。
- 2. 按下 😨 键,选择「保护菜单转换密码」。
- 按下 键和 ▲ 键,设定为「1234」。
 (为防止密码的误设定,在此需要同时按下 ▲ 键和 键或同时按下 ▼ 键和 键才可进行设置)。
- ※ 忘记密码的情况下,无法通过保护菜单取消限制或进行变更,请 加以注意。万一,发生遗忘密码的情况,请与您的欧姆龙销售代 表联系。

● 通信操作指令「转换到保护菜单」

- •通信操作为在变量写入中将密码写入到「转换到保护菜单」。接着在正确输入密码后,显示切换为「运行/调整保护」,可对保护菜单的各参数进行写入。
- ※写入正确的密码后,在变量写入中将错误密码写入「转换到保护菜单」时,显示「转换到 保护菜单」,对保护菜单各参数的变量写入均为显示「操作错误」。
- ※未设定密码的情况下,或设定为「0」的情况下,显示「运行/调整保护」,此时可对保护 菜单的各参数进行写入。

4.10 PV 显示色切换

■ PV 显示色切换

「」 「 」 」 PV 显示颜色 切換 PV 显示色切换为在要对 PV 显示(第1显示)颜色进行变更时使用。 显示颜色分为「橙色」、「红色」、「绿色」,下述3种模式共有8 种选择。

- 始终为显示「橙色」、「红色」、「绿色」的模式。
- 与报警1联动「红色→绿色(报警1发生时)」、「绿色→红色 (报警1发生时)」,对 PV 显示色进行切换的模式。
- 与 PV 整定带联动「红色→绿色(PV 整定带内)→红色」、「绿 色→橙色(PV 整定带内)→红色」、「橙色→绿色(PV 整定带 内)→红色」,对 PV 显示色进行切换的模式。PV 整定带为通 过「高功能设定菜单」的「PV 整定带」进行设定。
- 初始值为「*REd*:红色」。
- 通过「PV 显示色切换」,表示使用的显示功能设定。



● PV 整定带

P!' - 占 PV 整定带

选择与 PV 整定带联动的模式时,当前值为如下图所示,针对低于/ 高于 PV 整定带的情况切换 PV 显示色。PV 整定带幅度以目标值(SP) 为中心,如下图所示进行设定。



初始值在热电偶/铂电阻多重输入型时为「5.0(℃或℃)」,模拟量 输入型时为「5.00%FS」。 适用的使用

■ 设定

•对 PV 显示色切换进行整定显示

为使进程状态简单明了,通过对「PV显示色切换」「PV整定带」的设定使当前值进入目标值±15.0 ℃以内时为绿色的整定显示。

【操作步骤】



「PV 显示色切换」=「*R-L.R*: 红色→绿色→红色」 「PV 整定帯」=「15.0(℃)」



4.11 报警延时

■ 报警延时

 报警延时为对报警输出的延时设定。可对报警 1/2/3 分别设定 ON/OFF 延时。报警 10N/OFF 延时 为仅用于报警功能。在其他报警功能(加热器断线报警、SSR 故障报警、加热器过电流报警、输 入异常输出报警)等为 OR 输出的情况下,不可使用延时设定。报警 1/2/3 的 ON/OFF 延时为 SUB1/SUB2/SUB3 的单发光显示,在通信状态下也为有效。接通电源时或从初始设定菜单转换到 运行菜单时(软件复位),报警 ON 延时也为有效。转换到初始设定菜单时或 AD 转换器异常发生 时的报警输出为即时全 OFF,因此不可进行 OFF 延时。

●报警 ON 延时/OFF 延时操作(上限报警时)



- •报警 ON 的区间为 ON 延时设定以下时,报警输出不为 ON。相同的,报警 OFF 的区间为 OFF 延时设定以下时,报警输出不为 OFF。
- ON 延时中报警为 ON→OFF→ON 时,最终报警将从为 ON 后起进行重新计测。相同的, OFF 延时中报警为 OFF→ON→OFF 时,最终报警将从为 OFF 后起进行重新计测。

● 报警延时的相关参数

参数名称	标记	设定/监控器范围
报警1ON 延时	R IGN	0~999(秒)
报警 2 ON 延时	R26N	0~999(秒)
报警 3 ON 延时	RJAN	0~999(秒)
报警1OFF 延时	R IGF	0~999(秒)
报警 2 OFF 延时	RZāF	0~999(秒)
报警 3 OFF 延时	836F	0~999(秒)

※ 工厂的出厂值为「0」时 ON/OFF 延时为无效。

※ 设定值为报警功能且当「报警类型」不为「0:无」「12:LBA」「13:PV 变化 率报警」时进行显示。

【操作步骤】

针对报警1进行 ON/OFF 延时设定。 设定值为 ON 延时设为5秒, OFF 延时设为10秒。



4.12 回路断线报警

■ 回路断线报警(LBA)

• 回路断线报警是指当控制偏差(SP-PV)为大于「LBA 检测阀值」的状态下,控制偏差在 LBA 检测时间内未减少超过「LBA 检测幅值」时,视作控制回路某处发生异常而进行报警输出的功能。





①~②区间中,控制偏差变小(接近目标值),且由于控制偏差的减少幅度大于「LBA 检测幅值」,因此 LBA 保持为 OFF。

③~④区间中, PV 在「LBA 检测阀值」内,因此不进行 LBA 检测。(LBA 保持为 OFF)。

④~⑤区间中, PV 在「LBA 检测阀值」外,且由于 LBA 检测时间内控制偏差减少小于「LBA 检测幅值」,因此 LBA 为 ON。

⑤~⑥区间中,控制偏差方向为接近目标值,且由于控制偏差减少大于「LBA 检测幅值」,因此 LBA 为 OFF。

⑥~⑦区间中,控制偏差方向为接近目标值,但由于控制偏差减少小于「LBA 检测幅值」,因此 LBA 为 ON。

- 「LBA 检测时间」、「LBA 检测阀值」、「LBA 检测幅值」及「PID」的设定值为不适合时,可能造成异常检测的发生。
- •持续发生预料外的重大干扰时,会在未减少较大偏差的情况下发生 LBA 检测。
- •接近周围温度的目标值时,即使发生断线故障,当通常状态下的偏差为在 LBA 检测阀值 以内时,也可能无法检测。
- •如设定值过大/过小即使是达到饱和操作量也无法达到目标值,则将在稳定状态下留有温度偏差,可能检测出LBA。
- •升温控制中升温方向的故障(例如 SSR 短路故障)为无法检测。
- •降温控制中降温方向的故障(例如加热器断线故障)为无法检测。

● LBA 相关参数

参数名称	标记	设定	备注	
LBA 检测时间	LЬЯ	0~9999 (秒)		为0时LBA 功能为无效。
LBA 检测阀值	LЪЯL	热电偶/铂电阻 多重输入型	0.1~999.9(℃或℃)(注)	初始值为 8.0 (℃或下)
		模拟量输入型	0.01~99.99 (%FS)	初始值为 10.00%FS
LBA 检测幅值	∟ьЯь	热电偶/铂电阻 多重输入型	0.0~999.9(℃或℃)(注)	初始值为 3.0 (℃或 ℃)
		模拟量输入型	0.00~99.99 (%FS)	初始值为 0.20%FS

注 模拟量输入时为「无单位」。

- •LBA 输出为通过对报警1类型设定为「12」, (LBA)有效。
- •报警2类型·报警3类型可选择为「12」(LBA),但LBA无效。
- •SP 斜坡操作中无法进行 LBA 检测。
- ·AT 操作中、手动操作中、停止时无法进行 LBA 检测。
- •将报警1闭锁设为「ON」时,针对LBA的闭锁功能为有效。

● LBA 检测时间的自动设定

- •LBA 检测时间可通过 AT 进行自动设定。
- (加热冷却控制时不可进行自动设定)。
- •通过 AT 无法取得最适 LBA 检测时间时,请通过「LBA 检测时间」(高功能设定菜单)进行设置。

● LBA 检测时间决定

- •通过手动方式对 LBA 检测时间进行设定时,将下示 LBA 基准时间 2 倍的值作为「LBA 检测时间」进行设定。
 - (1) 进行最大输出。
- (2) 设定输入的变化幅度到达 LBA 检测幅值所需的时间。



(3) 将测定时间的2倍作为「LBA 检测时间」。



● LBA 检测阀值

• 对控制回路进行正确操作时的控制偏差幅度进行设定。

•初始值在热电偶/铂电阻多重输入型时为「8.0(℃或℃)」、模拟量输入型时为「10.00% FS」。

● LBA 检测幅值

- 控制偏差为「LBA 检测阀值」以上的状态时,控制偏差变化小于「LBA 检测幅值」时视 作控制回路某处发生异常将报警输出设为 ON。
- •初始值在热电偶/铂电阻多重输入型时为「3.0(℃或°F)」、模拟量输入型时为「0.20% FS」。

【操作步骤】

使用 LBA。

LBA 检测时间 10 设定为 LBA 检测阀值 8.0、LBA 检测幅值 3.0。









按下 ▲ 键或 ♥ 键,设定为「8.0」。
 (初始值为「8.0」)

- 10. 按下 😨 键,选择「LBA 检测幅值」。
- 11. 使用 ▲ 键或 ≥ 键,设定为「3.0」。
 (初始值为「3.0」)



12. 按下 ① 键 1 秒以上,从「高功能设定菜单」转换到「初始设定 菜单」。



13. 按下 〇 键 1 秒以上,从「初始设定菜单」转换到「运行菜单」。

4.13 手动控制

■ 手动操作

- 在手动控制菜单中的「当前值/操作量」显示时,可对手动模式中的操作量进行设定。此时,从 自动模式转换到手动模式时的手动操作量初始值为自动模式的最终操作量。此外,手动模式中, 立即对变更值进行确认并反映到实际操作量。
- 手动模式中无法运行显示自动恢复功能。
- 手动操作与自动操作切换时,操作量进行缓冲节点操作。*
- 手动操作中发生断电的情况下,电源恢复后以断电时的操作量再启动手动操作。
- 自动/手动切换次数最大为 100 万次。
- 手动操作仅在 PID 控制时为有效。
- * 缓冲节点是指切换操作时为防止操作量的急剧变化,而以开始切换前的值作为启始点,较平稳 地接近切换后值的操作。

手动操作总结说明如下图所示。



● 相关显示/参数

参数名称	标记	菜单	备注
当前值/操作量	—	手动控制菜单	进行手动操作量的变更。
(手动操作量)			-5.0~105.0
			(加热冷却控制时为-105.0~105.0) ※1
自动/手动切换	R-M	运行菜单	进行自动/手动的模式切换。
自动/手动切换功能追加	AWA9	高功能设定菜单	使自动/手动的模式切换为有效。

※「4.16 输出调整相关功能」(4-48页)中对操作量的优先顺序进行了说明。

※ 1 手动操作量极限为有效时,为操作量极限上限值~操作量极限下限值。

● 手动操作量极限有效

如将「手动操作量极限有效」设为「ON(有效)」则操作量极限运行,手动操作量的设定 范围为操作量极限上限值~操作量极限下限值。OFF(无效)时,操作量极限不运行。

参数	设定范围	初始值
手动操作量极限有效	OFF: 无效: ON: 有效	ON

● 从运行菜单转换到手动控制菜单的方法

・通过在运行菜单的「自动/手动切换」显示中,按下 ○ 键 3 秒以上转为手动模式,转换到 手动控制菜单。手动操作中不可移动到除「当前值/操作量(手动操作量)」以外的显示。
通过在手动控制菜单的「当前值/操作量」显示中,按下菜单键1秒以上转为自动模式,
转换到运行菜单,显示运行菜单的顶部参数。



•通过事件输入选择「MANU」(自动/手动)时,不显示「自动/手动切换」。此时通过事件输入进行自动/手动的模式切换操作。

● 从 PF 键转换到手动控制菜单的方法

- 将「PF设定」设置为「A-M」(自动/手动)时,从调整菜单或运行菜单按下 PF 键 1 秒以上转为手动模式,转换到手动控制菜单。手动操作中不可移动到除「当前值/操作量(手动操作量)」以外的显示。通过在手动控制菜单的「当前值/操作量」显示中,按下 PF 键 1 秒以上转为自动模式,转换到运行菜单,显示运行菜单的顶部参数。
- •通过事件输入选择「MANU」(自动/手动)时,不显示「自动/手动切换」。此时通过事件输入进行自动/手动的模式切换操作。

● 自动/手动切换功能追加

•转换到手动模式时,需要将高功能设定菜单的「自动/手动切换功能追加」设定为 ON。 初始值为「āFF」。

※手动操作与其他功能的优先度

STOP 中也为手动操作量优先。

AT 或 ST 操作中转换到手动模式时,取消执行 AT 或 ST。

※手动操作与 SP 斜坡

SP 斜坡操作中转换到手动模式时,也可继续 SP 斜坡操作。





4.14 使用传送输出

■ 传送输出功能

- 传送输出功能可在具有传送输出的机型(E5AN/EN-□F)中使用。但在无传送输出的机型中当 控制输出为电流输出时,可将控制输出作为简易传送输出进行使用。
- 使用传送输出时,要将「传送类型」参数变更为「OFF」以外的设定值。 (通过此操作,「传送输出上限值」「传送输出下限值」参数为有效)。
- 具有传送输出的机型与不具有传送输出的机型中将控制输出1用作简易传送输出时,比较如下 表所示。

传送输出	控制输出 1	控制输出 2	传送输出目地
有	-	—	传送输出
无	电流输出	无/继电器输出/电压输出(SSR 驱动用)	控制输出1
无	继电器输出/电压输出(SSR 驱动用)	无/继电器输出/电压输出(SSR 驱动用)	无

●精度与用户校正

		精度	用户校正
	有传送输出	±0.3%FS	有 ※
	简易传送输出	无规定	无
*	关于校正方法的详	细内容,请参见「第6章	章 用户校正」。

● 传送输出类型

传送类型	标记	设定范围		
OFF ※1	ōFF	_		
目标值	SP	目标值极限下限值~目标值极限上限值		
斜坡目标值	SP-M	目标值极限下限值~目标值极限上限值		
当前值	PV	输入设定范围下限值~输入设定范围上限值		
		或刻度下限值~刻度上限值		
操作量(加热)	Μľ	-5.0~105.0(加热冷却控制时 0.0~105.0) ※2		
操作量(冷却)	[-M1/	0.0~105.0		

※1 初始值为「OFF」。无传送输出的机型中为根据「控制输出1分配」的内容进行输出。

※2 通过「传送输出类型」对控制输出(加热)或控制输出(冷却)进行设定时与通过「控制输出1分配」对控制输出(加热)或控制输出(冷却)进行设定时,输出值有所不同。
【例】电流输出(4-20mA)下对操作量(加热)进行选择时。

- 用作传送输出时,0%时为4.0mA 输出、100%时为20.0mA 输出。
- 用作控制输出时,操作对象要保证为0或100%,因此0%时为3.7mA、100%时为20.3mA 输出。



● 传送定标

- 设定「传送输出下限值」大于「传送输出上限值」时,可为逆定标。此外,通过4-20mA 设定,「传送输出上限值」等于「传送输出下限值」时,传送输出始终为输出0%(4mA)。
- 选择「目标值」「斜坡目标值」「当前值」时,通过「输入类型」「刻度上下限值」「目标值限制器上下限值」「温度単位」的参数变更,对「传送输出上限值」「传送输出下限值」各自设定范围的上下限进行强制初始化。
 选择「操作量(加热)」、「操作量(冷却)」时,通过「标准/加热冷却」的参数变更进行标准控制与加热冷却控制的切换时,将「传送输出上限值」「传送输出下限值」分别
 - 初始化为「100.0」「0.0」。
- •线性电流输出类型为 4-20mA 时, 「传送输出上限值」为「90.0」、「传送输出下限值」为 「10.0」的情况下输出电流值如下图所示。
- 0.0~100.0%下进行定标时, -5.0~0.0时的输出为 0.0%、100.0~105.0时的输出为与 100.0%的值相同。





适用的使用

4.15 简易程序使用

■ 简易程序功能





• 通过「程序启动」的「RSET」→「STRT」变更启动程序。等候带内「SOAK 时间」滞留后, 第 2 显示中显示「END」,分配给程序 END 的输出为 ON。此外,可在「程序模式」中选择程 序 END 时转换到 STOP 模式或继续 RUN。

● 简易程序功能的相关参数

参数名称	标志	设定范围/监控器范围	单位	显示菜单
程序模式	PERN	OFF, STOP, CONT	-	初始设定菜单
程序启动	PRSE	RSET, STRT		运行菜单
SOAK 时间	SāRk	1~99999	分或小时	调整菜单
SOAK 时间单位	E-U	m (分)/h (小时)	1	高功能设定菜单
等候带	WE-B	OFF、0. 1~999.9※1	℃或°F (注)※1	调整菜单
SOAK 剩余时间监 控器	SKER	0~99999	分或时间	运行菜单

注 热电偶/铂电阻多重输入型的模拟量输入设定时为「无单位」。

※1 「等候带」在模拟量输入机型时,设定单位为%FS,设定范围为 0.01~99.99。



● 程序模式

有两种程序模式可进行选择。设置「程序模式」设定为 OFF 时无法进行简易程序操作。



通过「程序模式」设定对程序模式进行选择时,参数的显示/非显示设定范围变更如下所示。

● 启动方法

启动简易程序的方法有如下3种。

- 将程序启动设定设置为「STRT」。
- 将事件输入打开。(需要程序启动的分配 ※2)
- 通过通信的操作指令启动。(未分配到事件中时)
- ※2 进行复位或启动的切换时,要使用非易失性存储器的写入,因此请对非易失性存储器的写入寿命(100万次)进行考虑。此外,在「程序启动」中设定事件输入分配时,程序启动为监控器显示。「RSET」/「STRT」显示中可对通过事件输入进行的复位或启动进行确认。此时的设定值不可由监控器显示进行。此外,当「程序启动」设定「OFF」时,事件输入分配设定初始化为「无分配」。

● SOAK 时间与等候带



等候带是指,当 PV 针对目标值进行整定时,在 SOAK 时间计时操作中的整定幅度。对 SOAK 时间进行计时的定时器, 仅当 PV 在目标值±等候带内滞留时进行计时操作。根据上图 START ~①、②~③、④~⑤区间中计时操作停止, ①~②、③~④、⑤~的区间中进行 计时操作。

※ 但如将等候带设定为「OFF」时,等候带将视为无限大,且当从「RSET」转换到「STRT」 后,无条件的进行计时操作。

■ 程序结束时的操作

• 程序结束时的显示

程序结束时,第1显示中显示当前值画面(※1),第2显示中目标值与「ENd」显示以0.5s为周期进行交替显示。

※1 「当前值/目标值」、「仅当前值」、「当前值/手动操作量」画面



• 程序结束输出

当「程序模式」设定从 OFF 转为 STOP 或变更为 CONT 使「辅助输出 1 分配」设定自动分配到 「END 输出」。相反的,从 STOP、CONT 变更为 OFF 时,将初始化为「ALM1」。此外,程 序结束输出可通过输出分配参数分配到任意输出。且程序结束输出可在通信状态中提供。

4. 15 简易程序使用

• 程序结束的取消

通过将「程序启动」从「STRT」转为「RSET」,可进行程序结束输出、程序结束显示的取消 根据显示的「程序启动」参数状态,进行对设定值的变更(STRT→RSET)。 此外,可通过事件输入进行取消。但是分配「程序启动」到事件时,「程序启动」参数转为监 控器显示,因此无法通过按键取消操作。



适用的



8. 按下空键,选择「等候带」。

9. 使用 🔿 键,设定为「3.0」。





10. 按下 🖸 键,从「调整菜单」转换到「运行菜单」。





,,,,
■ 应用的简易程序使用示例

程序的启动为通过「程序启动」的切换操作进行开启。 将程序模式设为「STOP」时的使用示例,如下所示。



位置	说 明
1)	・通过事件或按键将「程序启动」从 RSET 切换为 STRT。・RUN/STOP 状态为与上述操作联动,并自动切换到 RUN 模式。
2	•经过 SOAK 时间前通过事件或按键将「程序启动」从 STRT 切换为 RSET。 •RUN/STOP 状态为与上述操作联动,并自动切换到 STOP 模式。
3	 •通过事件或按键再次将「程序启动」从 RSET 切换为 STRT。 • RUN/STOP 状态为与上述操作联动,并自动切换到 RUN 模式。
(4)	・经过 SOAK 时间后,RUN/STOP 状态将自动切换为 STOP 模式。 ・第 2 显示刷新「END」显示,程序 END 输出为 ON。
(5)	 ・通过事件或按键将「程序启动」从 STRT 切换为 RSET。 ・取消「END」显示,程序 END 输出也为 OFF。
6	• 「程序启动」为 RSET(停止)状态时,通过按键将 RUN/STOP 状态切换为 RUN。 • 开始通常的控制操作。
\bigcirc	 • PV 整定后,通过事件或按键将「程序启动」从 RSET 切换为 STRT。 • RUN/STOP 状态保持为 RUN。
8	 通过按键将 RUN/STOP 状态切换为 STOP。(程序运行中) 等候带内时,继续 SOAK 时间的计时。 (超出等候带时停止 SOAK 时间的计时)
9	 ・通过按键将 RUN/STOP 状态切换为 RUN。 ・等候带内时,继续 SOAK 时间的计时。(续接⑦~⑨区间的计时值)。
(10)	• 计时时间的合计为到达 SOAK 时间时自动切换为 STOP 模式。 • 第 2 显示刷新「END」显示,程序 END 输出为 ON。

4.16 输出调整相关功能

■ 输出限制

- 针对计算出的操作量设置上下限,以限制输出的功能。
- 下述操作量为优先于操作量极限。
 手动操作量 ※
 停止时操作量

异常时操作量



※ 但是,手动操作量极限有效为「ON」时,手动操作量为通过操作量极限进行限制。

加热冷却控制时,以加热冷却全体对上限值
 下限值进行设定。
 (不可进行个别设定)



方法 方法 日

■ 停止时的操作量

• 对控制停止时的操作量进行设定。

但是,加热冷却控制中,将冷却侧的操作量作为负值,因此正值时为输出到加热侧,负值时为 输出到冷却侧。

对停止时操作量进行设定时,将「停止时/异常时操作量追加」(高功能设定菜单)设置为「ON」。 出厂设置为「0.0」,「标准控制」「加热冷却控制」无法同时进行输出。

参数	设定范围	单位	初始值
停止时操作量	-5.0~105.0 (标准控制时)	%	0.0
	-105.0~105.0 (加热冷却控制时)		

* 手动操作量、异常时操作量等的优先顺序为 「手动操作量」>「停止时操作量」>「异常时操作量」

■ 异常时操作量

输入异常时输出固定操作量。
 停止状态时为停止时操作量为优先,手动模式时为手动操作量为优先。

参数	设定范围	单位	初始值
异常时操作量	-5.0~105.0(标准控制时)	%	0.0
	-105.0~105.0(加热冷却控制时)		

* 手动操作量、异常时操作量等的优先顺序为 「手动操作量」>「停止时操作量」>「异常时操作量」

• 操作量的优先顺序如下图所示。



※「手动操作量极限有效」为「ON」时,手动操作量的设定范围为操作量极限下限值~操作量极限上限值。

4.17 使用开平方根运算

■ 开平方根运算



- 为在模拟量输入时,可直接输入差压式流量计的信号,而在输入 中使用开平方根运算。
- 开平方根运算的初始值为无效状态,因此使用时要将「开平方根运算有效」设定为 ON,使其转为有效状态。
- 开平方根运行前的 PV 输入大于 0.0%且小于开平方根运算下切点时,开平方根运算结果为 0.0%;而且,当为 100%以上时,因不进行开平方根运算,则开平方根运算结果=开平方根运算前的 PV 输入。下切点以标准化数据的方式将各输入的输入设定范围下限值设置为 0.0、上限值设置为 100.0。



参数	设定范围	单位	初始值
开平方根运算有效	OFF: 无效 / ON: 有效		OFF
开平方根运算下切点	0.0~100.0	%	0.0

【操作步骤】

设定「开平方根运算下切点」=「10.0%」。



调整莱单 □ 上.月d.1 □ □ □ □ □ □ □	5.	按下 🖸 键,从「运行菜单」转换到「调整菜单」。
□ 50尺尺 □ 50尺尺 □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □	6.	按下 🖸 键,选择「开平方根运算下切点」。
□□ 50尺尺 开平方根 运算下切点	7.	使用 🖻 键,设定为「10.0」。
运行菜单 □□℃ 25 □□□□ □□□□□	8.	按下 🖸 键, 返回「运行菜单」。

4.18 设定操作量变化幅度

■ 操作量变化率极限

操作量变	E化率极限	(加热)
	- RI	
	0, 0	
	0.0	

- 操作量变化率极限参数用来约束每秒操作量的最大允许变化幅度。如果操作量的变化超过设置值,则仅根据每秒允许的变化幅度调整操作量变化直到获得所需的值。当极限设置「0.0」时,则此功能失效。
- 操作量变化率极限参数不能在以下情况中使用:
 - 手动模式
 - •ST执行期间(ST=ON时不可设定)
 - ・AT 执行期间
 - ・ON/OFF 控制
 - •停止时(停止时的操作量输出期间)
 - 异常时操作量输出中

参数	设定范围	单位	初始值
操作量变化率极限	0.0~100.0	%/秒	0.0

【操作步骤】

将操作量变化率极限设定为 5.0%/秒。 相关参数如下所示。

 $\lceil \text{PID} \cdot \text{ON/OFF}
floor = \lceil \text{PID}
floor$

 $\lceil ST \rfloor = \lceil OFF \rfloor$





100

4.19 PF 键设置

■ PF 设定(功能键)

PF 设定	
	PF
	л м
	8-11

• 持续按下 PF 键 1 秒以上,则将根据「PF 设定」的设定值执行操作。

(仅E5AN/EN)

设定值	标记	设定内容	功能
OFF	ōFF	无效	不作为功能键操作。
RUN	RUN	运行	当前显示的通道运行。
STOP	SEGP	停止	当前显示的通道停止。
R-S	R-5	运行停止反转	对运行/停止的运行状态进行反转指示。
AT-2	RE-2	100%AT 执行/取消	对 100%AT 执行/取消的状态进行反转指示。 ※1
AT-1	RE-1	40%AT 执行/取消	对 40%AT 执行/取消的状态进行反转指示。 ※1
LAT	LRE	报警闭锁取消	取消所有的报警闭锁。 ※2
A-M	R-M	自动/手动	对自动/手动的状态进行反转指示。 ※3
PFDP	PFdP	监控器/设定项目	显示监控器/设定项目。
			通过「监控器/设定项目1」~「监控器/设定项目5」
			(高功能设定菜单)对监控器/设定项目进行选择。

※1 指定 AT 取消时,无论当前执行中的 AT 是 100% AT 还是 40% AT,都将取消 AT 执行。

※2 取消报警1~3/加热器断/SSR 故障/加热器过电流闭锁。

※3 关于通过 PF 键进行自动/手动操作的详细内容,请参见「4.13 手动控制」(4-35页)。

※ 持续按下 PF 键 1 秒以上,则将根据设定值进行运行。但选择「监控器/设定项目」时,每按键一次则将根据监控器/设定项目 1~5 的顺序切换显示。

※ 仅「PF 键保护」为 OFF 时有效。

● 监控/设定项目



在「监控/设定项目」中设定「PF 设定」时,可通过功能键进行监控/设定项目的显示。

设定内容如下所示。设定(监控)范围请参见相应的参数。

识宁估	沿空中应	备注			
反正值	以 定 内 在	监控/设定	标记		
0	无效		—		
1	当前值/目标值/多重 SP	可设定(目标值)	—		
2	当前值/目标值/操作量 ※1	可设定(目标值)	—		
3	当前值/目标值/SOAK 剩余时间	可设定(目标值)	—		
4	比例带 (P)	可设定	Р		
5	积分时间(I)	可设定	L		
6	微分时间(D)	可设定	d		
7	报警值1	可设定	RL-I		
8	报警上限值1	可设定	AL IH		
9	报警下限值1	可设定	AL IL		
10	报警值 2	可设定	RL-2		
11	报警上限值 2	可设定	RL2H		
12	报警下限值 2	可设定	AL ZL		
13	报警值 3	可设定	RL - 3		
14	报警上限值 3	可设定	RL 3H		
15	报警下限值3	可设定	AL JL		

※1 关于加热冷却控制时的操作量设定,请参见「●关于加热冷却控制时的操作量」(3-37 页)。

监控/设定项目的设定方法

运行/调整菜单中按下 PF 键,则显示相应的监控/设定项目。

根据顺序按下 PF 键,显示「监控/设定项目1」~「监控/设定项目5」,「监控/设定 项目5」显示后,切换为运行菜单的顶端参数显示。

- ※ 「监控/设定项目1」~「监控/设定项目5」之中,不显示设定为『无效』的项目, 切换显示到下一有效设定显示。
- ※ 监控/设定项目显示中,按下 ♀ 键或 键时,切换为运行菜单的顶端参数显示。

[PF 设定] = [PFDP] (监控/设定项目)【操作步骤】 设定为「监控/设定项目1」=「7」(报警值1)。 运行菜单 <u>۳</u> 25 当前值/目标值 888 *100* 初始设定菜单 1. 按下 ①键 3 秒以上,从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。 输入类型 EN-E 5 AMāl' 2. 按下 🖙 键,选择「转换到高功能设定菜单」。 转换到高功能 设定菜单 _____ - *169* 高功能设定菜单 3. 使用 健, 输入「-169」。(密码输入) 设定值初始化 LNLE 按下 🖙 键或等待 2 秒不进行按键操作,转换到 「高功能设定菜 een off 单」。 4. 按下空键,选择「PF设定」。 **尸** / PF 设定 888 **R-M** 5. 使用 键,选择「PFDP(监控/设定项目)」。 PF PF 设定 eee*pfdP* 6. 按下空键,选择「监控/设定项目1」。 ₿*₽₣₫¦* 监控/设定项目 1 1 88 7. 使用 🗠 键,选择「7(报警值1)」。 e PFd I 监控/设定项目 1 η

初始设定菜单 日 こ N - と 輸入类型 日 日 5	8.	按下 〇 键 1 秒以上,从「高功能设定菜单」转换到「初始设定 菜单」。
	9.	按下 〇 键 1 秒以上,从「初始设定菜单」转换到「运行菜单」。
监控器/设定项目菜单	10.	按下 PF 键,显示「报警值1」。



4.20 控制输出 ON/OFF 计数

■ 控制输出 ON/OFF 计数功能

控制输出 1、2 为 ON/OFF 输出(继电器输出或电压输出(SSR 驱动用))时,可对控制输出 ON/OFF 的次数进行计数。

通过控制输出 ON/OFF 报警设定值,超过设定的计数值时可执行报警输出或错误显示。 控制输出 ON/OFF 计数报警设定值的初始值为「0」。

设定为「0」时,不执行 ON/OFF 次数的计数。要对 ON/OFF 次数进行计数时,必须设定为「0」以上。

● 控制输出 ON/OFF 计数器监控器功能

控制输出 1ON/OFF 报警设定值、控制输出 2ON/OFF 报警设定值为「0」时,或控制输出在 线性输出型时不显示。

参数	设定范围	单位	初始值
控制输出 1ON/OFF 计数监控器	0~9999	100 次	0
控制输出 2ON/OFF 计数监控器	0~9999	100 次	0

ON/OFF 计数报警发生时的显示

发生 ON/OFF 计数报警时,第1显示中显示当前值(如下画面)的第2显示为与『PRLM』 进行交替显示。

- 「当前值」
 - •「当前值/目标值」

(包含通过「当前值/目标值」显示画面选择显示的画面)

- •「当前值/手动操作量」、「当前值/目标值/手动操作量」
- •监控器/设定项目中显示的「当前值/目标值」显示



● 控制输出 ON/OFF 计数报警功能

ON/OFF 计数器超出「控制输出 ON/OFF 计数报警设定值」时发生 ON/OFF 计数报警。此时 报警状态可对控制输出、辅助输出进行输出分配或以本体显示进行通知。

将 ON/OFF 计数报警设定值 设定为「0」时, ON/OFF 计数报警功能为无效。

参数	设定范围	单位	初始值
控制输出 1ON/OFF 报警设定值	0~9999	100次	0
控制输出 2ON/OFF 报警设定值	0~9999	100 次	0

● ON/OFF 计数器复位功能

可将指定的控制输出的 ON/OFF 计数器进行复位。

参数	设定范围	单位	初始值
ON/OFF 计数复位	 计数器复位功能为无效 控制输出 1ON/OFF 计数器复位 控制输出 2ON/OFF 计数器复位 		0

※ 计数器复位后控制输出 ON/OFF 计数监控值自动返回「0」。

• 控制输出 ON/OFF 计数器的数据发生异常时,「控制输出 ON/OFF 计数监控器」为「9999」, 且发生 ON/OFF 计数报警。

此时,可通过对 ON/OFF 计数器进行复位来取消报警。

【操作步骤】	设定「控制输出 1ON/OFF 报警设定值」=「10」(1000 次)。
初始设定菜单 	1. 按下 🖸 键 3 秒以上,从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。
初始设定菜单	2. 按下 @ 键,选择「转换到高功能设定菜单」。
	 使用 ☑ 键,输入「-169」。(密码输入) 按下 ☑ 键或等待 2 秒不进行按键操作,转换到「高功能设定菜 单」。
□ 尺月 □ C C □ C □ C N/OFF 计数 报警设定值	4. 按下 🖾 键,选择「控制输出 10N/OFF 计数报警设定值」。
□ 	5. 使用 🖻 键,设定为「10」。
初始设定菜单 	6. 按下 🖸 键 1 秒以上, 返回到「初始设定菜单」。
运行菜单 	7. 按下 键 1 秒以上,返回到「运行菜单」。

4.21 PV/SV 状态显示

■ PV/SV 状态显示功能

● PV 状态显示功能

通过「当前值/目标值」、「当前值」、「当前值/手动操作量」画面的「当前值」与「PV状态显示功能」指定的控制·报警状态显示,以 0.5 秒为周期进行交替显示。

设定值	标记	功能
OFF	ōFF	无 PV 状态显示
手动	MANU	手动操作中交替显示「MANU」
停止	SEGP	停止中交替显示「STOP」
报警1	ALM I	报警1状态为ON时交替显示「ALM1」
报警 2	ALM2	报警 2 状态为 ON 时交替显示「ALM2」
报警 3	ALM3	报警3状态为ON时交替显示「ALM3」
报警1~3 OR 状态	ALM	报警 1~3 状态中任一为 ON 时交替显示「ALM」
加热器报警 ※1	HR	加热器断线报警·SSR 故障报警·加热器过电流报警中任一为
		ON 时, 交替显示「HA」

※ 初始值为「OFF」。

※1 无加热器断线检测功能的机型虽然也可选择「HA」,但其功能为无效。

例) 「PV 状态显示功能」下选择「STOP」时



● SV 状态显示功能

通过「当前值/目标值」、「当前值」、「当前值/手动操作量」画面的「当前值」或「空白」 或「手动操作量」与或「SV 状态显示功能」指定的控制•报警状态显示,以 0.5 秒为周期 进行交替显示。

设定值	标记	功能
OFF	ōFF	无 SV 状态显示
手动	MANU	手动操作中交替显示「MANU」
停止	SEāP	停止中交替显示「STOP」
报警1	ALM I	报警1状态为ON时交替显示「ALM1」
报警 2	ALM2	报警2状态为ON时交替显示「ALM2」
报警 3	ALM3	报警 3 状态为 ON 时交替显示「ALM3」
报警1~3 OR 状态	RLM	报警 1~3 状态中任一为 ON 时交替显示「ALM」
加热器报警 ※1	HR	加热器断线报警·SSR 故障报警·加热器过电流报警中任一为
		ON 时,交替显示「HA」

※ 初始值为「OFF」。

※1 无加热器断线检测功能的机型虽然也可选择「HA」,但其功能为无效。

例)「SV 状态显示功能」下选择「ALM1」时



【参考】关于第2显示的闪烁显示/交替显示的优先顺序

闪烁显示/交替显示的优先顺序如下所示。

- ① SV 状态显示下的交替显示
- ② 程序结束输出中的交替显示
- ③ AT 执行中的闪烁显示
- ④ 控制输出 ON/OFF 计数报警发生时的交替显示
- ⑤ 设定范围溢出时的闪烁显示

高功能设定菜单

eee aff

ENEE

PV 5E

888 *GFF*

设定「PV 状态显示功能」=「ALM1」。

1. 按下 〇 键 3 秒以上,从「运行菜单」转换到「初始设定菜单」。



2. 按下 @ 键,选择「转换到高功能设定菜单」。



设定值初始化

PV 状态 显示功能



4. 按下 @ 键,选择「PV 状态显示功能」。



- 6. 按下 〇 键 1 秒以上,返回到「初始设定菜单」。



- 运行莱单 □□^{□C} 25 ←→ RLM I □□□
 - 按下 □ 键 1 秒以上,返回到「运行菜单」。
 报警 1 状态为 ON 时交替显示「当前值」与「*RLM I*」。

4.22 简易运算功能

■ 简易运算功能(CX-Thermo)

- 将数字调节器的状态(报警、SP 斜坡状态、运行/停止、自动/手动等)及外部事件输入的状态等作为「1」或「0」进行逻辑运算,其结果输出到内部辅助继电器。可将内部辅助继电器的状态输出到 辅助输出或控制输出,也可针对内部辅助继电器的状态切换相应的操作状态。
- 内部辅助继电器的运算最多可设定为 1~8。不使用内部辅助继电器时,设定为「无运算(始终 OFF)」 (初始值)。
- 使用简易运算时,调整菜单显示画面的第2显示中显示为「.」。



■ 使用简易运算

简易运算通过 CX-Thermo 进行设定。

● 启动方法

有两种启动方法。

•选择 CX-Thermo 树型区域中的「简易运算设定」,点击启动按钮。

/ ^{***} CX-Thermo - 無題		
ファイル(E) 編集(E) 表示(V) 通信(C) トレントモニタ(T)	オフション② ヘル	7°(<u>H</u>)
🗅 📽 🔚 🌆 💼 表示モード: アドハウスドー レヘ	개제 💌 🕁	8° - 177 III 🗛 🖏 în în în in 18° 🔋
	チャンネル名	Channel – 1
CHI ++27/026 CHI Channel - 1	パラメータ名	簡易演算設定
	設定範囲	
E5AN-RY3BT-N	設定フォーム	起動
 □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □		
 ■ 運転レベル ■ 調整レベル 		
🖞 🦳 🗁 🗁 🖓 🕹 🖓 👘		

•从 CX-Thermo 的下拉菜单「选项」中选择「简易运算设定」。

/**CX-Thermo - 無題	
ファイル(E) 編集(E) 表示(y) 通信(C) トレントモニタ(D)	わジョン(2) ヘルフ(日)
🗅 😂 🔜 時 💼 表示モード: 🥂 ハンスド - 🖊	編集をやり直す(2) キャンネル名編集 語 日 金 包 2 日 日 日 一 2
〇 〇日 チャンネル名 〇日 CH1 Channel - 1	ハフメーダインジェニー - 1 商馬湾首義定
	設定範囲
E5AN-RY3BT-N	設定フォーム起動
 □→ ゴロテクトレベル □→ ゴロテクトレベル □→ 運転レベル □→ 調整レベル □→ 電転レベル □→ マニュアル制御レベル 	

● 设定方法

简易运算画面中显示内容如下所示,对各参数进行设定。

1987年88月10日 - 105米車 (予約19年8月1日 - 205米車) (大田21年8月11日 - 205米車車) (本田25米車) (米田25米車) (米田25米	20月後期リレー4の(東京) 戸辺戸後期リレー5の(東京) 戸辺戸後期リ 内部後期以ルー1の利用
Раден IP352/21-97 0ни 1 И Ал 5 Ала Ал Ало Ол Он	
	на
イベル入力データ しょうかいかけ	
	MIAXES/31 PED/859/0-1

方法 方法使用

①库的输入画面显示

在库中对事先设定的针对特定情况设定的简易运算样例进行重新再设定。 以「库一览」进行选择,通过单击「OK」按钮,读取入特定情况的设定示例。

【例】选择库1时

イブラノ4 イブラノ5 イブラノ6	1 ノ連転停止中は警報出力しない	
	■ 仮記数要 運転2停止中は、補助出力から管轄を出力しません。	
	577793	
	100/800/0-1	
	◆①→◆◆②→ (1) (第87(第4:0)(7)(1)(1)(1)(1)(1)(1)(1)(1)(1)(1)(1)(1)(1)	
	◎ 運転中でラン中かは補助出力がから管轄にを出力します。	
	■設定内容 内部構成リレーの演算	
	1 一 智軽1 ランパストップ (内部補助)ルー1 \	
	2013 OFF 2013 OFF	

②内部辅助继电器的运算切换

通过「内部辅助继电器1的运算」~「内部辅助继电器8的运算」对设定的内部辅助继电器 运算进行选择。

③运算方式的选择

运算方式共有1~4种。未使用内部辅助继电器时,设定为「无运算(始终 OFF)」(初始 值)。

•无运算

(始终 OFF)



运算1



(A或B)和(C或D)
 満足条件A和B或
 満足条件C和D时

•运算2

WILLOIS BUILD	-		ド島特権助リレー1の利用先
2.92481	19ラン/ストップ	· ON/OFFT-L-	PERCECTI
-1		3.71	
3714	入力用	1107600	UL-1
2,710	0 (t, λ	ON OFF	<u>د</u> ا
-1		0.0.	
O WINDOWS	W DIVERSION	*1 +HEEMID	1

(A或C)和(B或D)
 満足条件A或C与
 満足条件B或D时

适用

•运算3

HARRING THE LOCKET MILLION AND POLYAGE MARANANO THE M	DIRE PERMIT-ACTER PERMIT	-source research in the
神经方式 医白色		10100-121966
AtA Film	ak/am#/4/	PRINTER
λ±θ [950/35+3]	rdites::	
A.to (20000077)		
A #0 [2199337]	C NO. T L	L

A 或 B 或 C 或 D 满足条件 A、条件 B、条 件 C、条件 D 中任何一项 时

•运算4

1 M	AREAS TO A TRANSPORT OF A DESCRIPTION OF	NE REPART - 400E	NUL-SORE DEPEND
			15040-1-101995
	λήκ λήε λής λήρ	08/0119/45/	14353.57
		43	
		120100-01	/-1
	v bates -		
	* 17507.055 E	ON DFF	
	a frances and	19843	
	a hoston -	Color (Co	

A 和 B 和 C 和 D 满足所有条件 A、条件 B、 条件 C、条件 D 时 ④输入分配的选择

根据以下的设定范围对内部辅助继电器运算的输入分配进行选择。

参数名称	设定范围
内部辅助继电器 1 输入分配 A	0: 始终 OFF
	1: 始终 ON
	2: 电源接通时单循环 ON
	3: 事件输入1(外部输入) ※1
	4: 事件输入2(外部输入) ※1
	5: 事件输入3(外部输入) ※1
	6: 事件输入4(外部输入) ※1
	7:报警1
	8:报警2
	9:报警3
	10: 控制输出 ON/OFF 计数报警 ※2
	11: 控制输出(加热)
	12: 控制输出(冷却)
	13: 输入异常
	14: 无效
	15: HB(加热器断线)报警
	16: HS(SSR 故障)报警
	17: OC(加热器过电流)报警
	18: 自动/手动
	19: 运行/停止
	20: 无效
	21: 程序启动
	22: AT 执行/取消
	23: SP 斜坡操作中
	24: 多重 SP. (位 0)
	25: 多重 SP. (位 1)
	26: 无效
	27: 程序结束输出
	28: 闪部辅助继电器 1
	29: 內部補助继电器 2 20. 中部結時继电器 2
	30: 內部補助继电器 3 21 中部結時继电器 4
	31: 內部補助继电器 4 22 由 如
	52: 內亞相切继电協 5 22. 贞望辅助继由聚 6
	33: rj 印册 · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
	35. 内部辅助继由哭 8
内部辅助继由器1 输入分配 B	与内部辅助继由器 1 输入分配 A 相同
内部辅助继由哭1 输入分配 C	
内部辅助继电器 8 输入分配 D	与内部辅助继电器 输入分配 A 相同

※1 可使用的事件输入根据机型而有所不同。

※2 「控制输出 1ON/OFF 计数报警」「控制输出 2ON/OFF 计数报警」状态中任一项为 ON 时打开。

适用的使用

⑤输入A~D的非反转•反转

通过点击对输入 A~D 的非反转·反转进行切换。

非反转	反转
$\dashv \vdash$	++

⑥内部辅助继电器的非反转·反转

通过点击对内部辅助继电器的非反转•反转进行切换。

非反转	反转
	-Ø-

⑦ON 延时时间设定

ON/OFF 延时的输入为 ON 时,经过设定的延时时间后输出为 ON。 设定范围为 0~9999。初始值为「0(无效)」。

⑧OFF 延时时间的设定

ON/OFF 延时的输入为 OFF 时,经过设定的延时时间后输出为 OFF。 设定范围为 0~9999。初始值为「0(无效)」。

⑨ON/OFF 延时时间单位的切换

ON/OFF 延时时间单位选择为秒(s)或分(min)。初始值为「秒(s)」。

⑩多重 SP 使用数选择

以 0~2 对多重 SP 使用数进行选择。

⑪事件输入参数的变更

根据以下的设定范围对事件输入条件进行选择。

参数名称	设定范围
事件输入参数1	0: 无分配
	1: 事件输入1(外部输入)
	2: 事件输入2(外部输入)
	3: 事件输入3(外部输入)
	4: 事件输入4(外部输入)
	5: 内部辅助继电器 1
	6: 内部辅助继电器 2
	7: 内部辅助继电器 3
	8: 内部辅助继电器 4
	9: 内部辅助继电器 5
	10: 内部辅助继电器 6
	11: 内部辅助继电器 7
	12: 内部辅助继电器 8
事件输入参数 2	与事件输入参数1相同
事件输入参数3	与事件输入参数1相同
事件输入参数 4	与事件输入参数1相同

※无事件输入端子(外部输入)时,也可通过将事件输入参数由初始值起进行变更来使事件 输入分配参数显示在本体显示部,使通过本体也可进行设定。

12事件输入分配功能的变更

选择事件输入分配的设定值

作为「事件输入参数」对「内部辅助继电器」进行选择时,不可在「事件输入分配」中选择 「通信写入允许/禁止」。

⑬控制输出·辅助输出设定的变更

可进行控制输出·辅助输出的输出分配变更。根据机型可变更项目也有所不同。详细内容, 请参见「3.5 设置输出规格 ■输出分配功能」(3-9页)。

此外,本文中对控制输出·辅助输出进行「内部辅助继电器」分配时,则作为带有报警功能进行标记。

例: 在辅助输出1分配中指定内部辅助继电器1时 → 有报警1~3功能

44参数向导的显示

显示参数的说明。

⑮显示利用内部辅助继电器的部分 显示利用内部辅助继电器的部分一览。

【操作步骤】

通过事件输入2变更运行/停止。 事件输入2=ON时为运行 事件输入2=OFF时为停止



/**CX-Thermo - 無題	
ファイル(E) 編集(E) 表示(V) 通信(C) トレントモコタ(T)	わねつ 1471円
🗅 🍅 📕 🗈 💼 表示モード: 7ドルウスドーレム	xxi 🔽 🗣 🕿 🖶 🎞 🔺 🚳 🕅 🕅 🛍 🖻 🎗
	チャンネル名 Channel - 1
CH1 Channel - 1	パラメータ名 簡易演算設定
	設定範囲
	設定フォーム 起動 ト
ESAN-RT3BI-N	
日 一 プロテクトレベル	
● 😑 運転レベル	
□ □ 調整レベル	

1. 选择 CX-Thermo 树型区域的「简易运算设 定」,点击启动按钮。

orman over 11			
H 2 2000 H 2 # - F			
「意味着助りレー1の(賞賞」 内容評価助リレー2の(賞]	E 中部補助リレー3の演算 F	10日日本的ノレー4の×軍	算 内部補助リレー5の(算算 内部補助リー
		,	いたがあたりレー1の手(用き)
migorr			-0-
	マルチSP使用数 [1259 2 イベネ入力取付] NORECTI	NiResh Birt
	マルチが使用計 [1259] イベルト入力取付 [40]	0 00000011 00000012	BINE277801 FINUE277001 FINUE2770024100 2 FINUE277024410 4 MAN207807
	7ん子が使用は 「 25P 2 イベネ入力取付 「A. 2 (3ンパトップ 2)		Billist/TBMT Fault:://1004100 EFITCAL 2 Billist/TBMT Yeak
イベキネカサーラ イベキネカサーラ イベキネカ (イベキネカサーラ イベキネカ) (イベキネカ100番スカリ) イベキネカ200番スカリ)	マルチSが使用数 「25P イベルネスの取付 「なし ランパストップ 「なし コー コー コー コー コー コー コー コー コー コー	Bridlegsch11 Widlegsch2 Widlegsch2 Widlegsch2 Widlegsch2 Widlegsch2	Filles/10/1 Files/1

1,2,500,91,2m=F				1005
中国時間時のレー1の大家道 中国時間期のレー2の大家	第一時間時期的リレーのの(常置 1	PERSONAL - ADDR	第一内部補助リレー5の演算	COMPREND _
(X第方式 (X第3) 💌			INSDEM I	
1	ON	/0FF7-0-	1 1000	12
入力A 4イベント入力20分割2	J .			
		-	1259689/1-1	
-1 H		-	-X-	
AJIC DWINGEF	2			
J L ADD OWNOFF	-	#10		
10	C a	n el		
		200		
	The SPORAGE	·] #10855731	NUMERO BAT	_
	不不开入力期时	100000712	Birtta.	
イベキ入力データ		- 1 K K K K K K K K K K K K K K K K K K	補助出力影響	
イベオ入力データ イベオ入力11 (1イベオ入力1(外部入力) ・	al	•		
イベト入力データ イベト入力1(外部入力) - イベト入力1(外部入力) - イベト入力2(50位)(1801)レー1	52/21-y7	・」 - 補助出力1	19881	2
イベト入力デーラ イベト入力1 (1イベト入力1(分部入力)) イベト入力2 (5内部月載以しー1 単 イベト入力2 (3イベト入力5(分部入力))	50/21-57	 ・ ・	19981 19982	
イベト入力データ イベト入力: 「イベト入力:(外部入力) イベト入力: 「ProDiatoryレー1 イベト入力: 「ProDiatoryレー1 イベト入力: コイベト入力:(外部入力) イベト入力: 4イベト入力:(外部入力) イベト入力:	なし ランパストップ なし なし	 補助出力1 補助出力2 補助出力3 	[948] [948] [948]	

显示简易运算设定画面。确认显示「内部辅助继电器1」画面,通过「运算方式」对「运算3」进行选择。

- 运算设定。
 内部辅助继电器 1 输入分配 A=4:
 事件输入 2 (外部输入)
 内部继电器 1 分配输入 B=0: 始终 OFF
 内部继电器 1 分配输入 C=0: 始终 OFF
 内部继电器 1 分配输入 D=0: 始终 OFF
 等进行选择
- 反转内部辅助继电器 1。
 点击内部辅助继电器 1^{-○}(非反转),变更 为⁻○ (反转)。
- 对事件输入2进行运行/停止指定。
 设定事件输入2的事件输入参数=「5:内部
 辅助继电器1」、「事件输入分配」=「运行 /停止」。
- 完成「简易运算设定」。
 点击「关闭」按钮。

CX-Thermo中的参数编辑全部如上所述,但在数字调节器上进行设定时要对参数进行传送。 关于操作顺序的详细内容,请参见「CX-Thermo 帮助」(可在 CX-Thermo 的「帮助」菜单下查找)。 适用的

【操作步骤】

仅在报警1的状态为运行中时对辅助输出1进行输出。 使用库进行设定。



- 1. 选择 CX-Thermo 树型区域的「简易运算设 定」,点击启动按钮。
- 2. 点击「库输入」。





 通过库一览对「库1」进行选择,点击「OK」 按钮。
 内部辅助继电器1运算方式=运算1
 内部辅助继电器1输入分配A=7:报警1
 内部辅助继电器1输入分配B
 =19:运行/停止时反转
 内部辅助继电器1输入分配C=0:始终OFF
 内部辅助继电器1输入分配D=0:始终OFF
 辅助输出1=内部辅助继电器1
 等设定进行确认,点击「OK」按钮。

适用 方法 日 月

完成「简易运算设定」。
 点击「关闭」按钮。

CX-Thermo 中的参数编辑全部如上所述,但在数 字调节器上进行设定时要对参数进行传送。 关于操作顺序的详细内容,请参见「CX-Thermo 帮助」(可在 CX-Thermo 的「帮助」菜单下查找)。

本章节的说明 5-2 保护菜单 5-4 运行菜单 5-8 调整菜单 5-20 监控器/设定项目菜单 5-30 手动控制菜单 5-30 可能设定菜单 5-30
初始设定菜单······5-39 高功能设定菜单·····5-56
通信设定菜单

本章节的说明

● 本章节所使用的标志



说明参数意思和功能。



说明参数设置范围和初始化设置。



说明监控器使用的参数。



说明使用操作指令等参数的操作步骤。



说明相关参数和项目。

● 相关参数显示条件

显示部中,参数仅在满足其右侧显示的「使用条件」时显示。但注意受保护参数的设置 无论使用条件是否满足都不显示。



● 参数顺序

参数按菜单进行说明。

在各菜单说明的第一页中记载了参数切换操作顺序及各参数的说明。

● 报警功能

本文中,控制输出 1/2 分配或辅助输出 1~3 分配中任一项中分配报警功能时,则作为带有报警功能进行标记。

例: 在辅助输出1分配中指定报警1时 → 具有报警1功能

此外,控制输出 1/2 分配或辅助输出 1~3 分配中任一项中分配「内部辅助继电器」时,则作为带有报警功能进行标记。

例: 在辅助输出1分配中指定内部辅助继电器1时 → 具有报警1~3功能

保护菜单

保护共有「运行/调整保护」「初始/通信保护」「设定变更保护」「PF 键保护」(仅 E5AN/EN 有 PF 键保护)这4种。针对不同的目的进行保护使用,以防止不适当的操作。



已设置保护的设定菜单不可对 未显示的设定值进行变更。

参 数

₽Māl/ 转换到保护菜单

设定保护菜单转换密码(0以外)时

设定用于转换到保护菜单的密码。



- · 对用于转换到保护菜单的密码(「保护菜单转换密码」的设定值)进行设定。
- ·如设定正确的密码,则将转换到「运行/调整保护」显示。



- 相关参数
 - 「保护菜单转换密码」(保护菜单)(5-7页)

ARPE CEPE 运行/调整保护 初始/通信保护

指定保护参数的范围。表格中带灰色部分为初始值。



● 运行/调整保护

设定值与保护范围的关系如下表所示。



	芸 畄	设定值				
	米里		1	2	3	
运	当前值	0	0	0	0	
行菜	当前值/目标值	O	O	O	0	
单	其他	O	O	×	×	◎:可妿 ○·仅回
调整	菜单	O	×	×	×	〇. 戊里 ×:不可

◎:可变更显示/设定 ○:仅可显示 ×:不可转换显示或菜单

·设定值为「0」时不进行保护。

● 初始/通信保护

限制初始菜单/通信设定菜单/高功能设定菜单转换。

设定值	初始设定菜单	通信设定菜单	高功能设定菜单	
0	0	0	0	
1	0	0	×	○:可转换
2	×	×	×	×:不可转换

参 数

以と₽と 设定变更保护

事件输入分配 1~4≠设定变更允许/禁止

指定保护参数的范围。表格中带灰色部分为初始值。

~~~ 功能

● 设定变更保护

通过按键操作对设定变更进行限制。 通过事件输入分配1~4选择设定变更允许/禁止时,不显示此参数。



设定值	内 容
OFF	可通过按键操作进行设定变更。
ON	不可通过按键操作进行设定变更。(但可使用保护菜单)

带有 PF 键(仅 E5AN/EN)

・设定值为「ON」时「 **On** 」显示为亮灯。



● PF 键保护

PF 键保护

对 PF 键操作进行保护。(仅 E5AN/EN)



设定值	内容
OFF	PF 键为有效
ON	PF 键为无效 (禁止作为功能键操作)

※ 表格中带灰色部分为初始值。

PMS// 参数掩码有效

仅在通过设定工具运行参数掩码时显示



·参数掩码功能的 ON/OFF 设定



	设定范围	初始值
āN:	有效 / GFF : 无效	āN

※ 参数掩码功能是指将无需显示的设定项目设定为不显示的功能,且由相关设定工具提供。 设定工具: CX-Thermo (EST2-2C-MV4)

PPLP 保护菜单转换密码

设定用于转换到保护菜单的密码。



设定范围	初始值	
-1999~9999	0	
无设定密码情况了	、请设定;	, 为 0。



● 相关参数

「转换到保护菜单」(保护菜单)(5-4页)

※ 如果发生遗忘密码的情况,则将无法通过保护菜单取消限制或进行变更,请注意。 万一,发生此类情况请与您的欧姆龙销售代表联系。

运行菜单

运行进行时显示此菜单。可运行报警值设定及操作量的监控器等。 目标值可通过「高功能设定菜单」下进行「显示/不显示」的设定。







当前值

当前值显示追加=ON



第1显示中显示当前值,第2显示与第3显示(仅E5AN/EN)为不显示(空白)。



	监控器范围	单位
当前值	温度:依照各传感器的指示范围 模拟量:刻度下限值-5%FS~刻度上限值+5%FS(参照 A-29 页)	EU

温度输入时的小数点位置为通过选择的传感器自动进行设定,模拟量输入时要根据「小数点位置」的设定进行。



● 相关参数

「输入类型」(5-40页)「目标值极限上限值」「目标值极限下限值」(5-42页)(初 始设定菜单)

当前值/目标值(显示1) 当前值/日标值(显示2) 当前值/日标值(

当前值/目标值(显示2) 当前值/目标值(显示2) 仅用于 E5AN/EN



第1显示中显示当前值,第2显示中显示目标值。



 监控器范围
 单位

 当前值
 温度:依照各传感器的指示范围

 模拟量:刻度下限值-5%FS~刻度上限值+5%FS(参照 A-29 页)
 EU

目标值 目标值极限下限值~目标值极限上限值 EU		设定范围	单位
	目标值	目标值极限下限值~目标值极限上限值	EU

温度输入时的小数点位置为通过选择的传感器自动进行设定,模拟量输入时要根据「小数点位置」的设定进行。

第3显示(E5AN/EN)

通过「当前值/目标值」显示画面选择设定的第3显示中的显示内容如下表所示。

设定值	显示内容		
0	「当前值/目标值」	仅显示(第3显示为无)	
1	「当前值/目标值/多重 SP」		
1	「当前值/目标值/操作量」	按顺序显示	
2	「当前值/目标值/操作量」		
Z	「当前值/目标值/多重 SP」	按顺序显示	
3	「当前值/目标值/多重 SP」	仅显示	
4	「当前值/目标值/操作量」	仅显示	
5	「当前值/目标值/多重 SP」		
3	「当前值/目标值/SOAK 剩余时间」	按顺序显示	
6	「当前值/目标值/操作量」		
0	「当前值/目标值/SOAK 剩余时间」	按顺序显示	
7	「当前值/目标值/SOAK 剩余时间」	仅显示	

选择「1、2、5、6」时,如按下 E2 键时则显示已设定的画面(当前值/目标值(显示 2))

【例】 「当前值/目标值」显示画面选择=「2」时



▶ 相关参数

「输入类型」(5-40页)「目标值极限上限值」「目标值极限下限值」(5-42页)(初 始设定菜单)

「当前值/目标值」显示画面选择(5-86页)(高功能设定菜单)

8-M 自动/手动切换 且自动/手动切换功能追加=ON 2 自由度 PID 控制时 • 进行自动/手动的模式切换。 • 「自动/手动切换」显示中按下 〇 键 3 秒以上,则转换到手动控制菜单,为手动控 制模式。 操作 • 通过事件输入对自动/手动进行选择时,此设定不显示。 ● 相关参数 「PID·ON/OFF」(初始设定菜单)(5-43页) 「自动/手动切换功能追加」(高功能设定菜单)(5-71页) M-5P 多重 SP(目标值 0~3) 多重 SP 使用=ON 多重 SP 再次通过调整菜单对 4 个目标值 (SP0~3) 进行设定,通过按键操作将 目标值从前部开始进行切换(多重 SP 功能还可通过外部的输入信号(事件输入) 进行切换)使用。 通过此参数,对目标值0~3进行选择。

5P-**M** 斜坡目标值监控器

SP 斜坡设定值≠OFF ST=OFF

事件输入分配 1~4≠自动/手动

对斜坡操作中的目标值进行监控。



斜坡是指通过变化率对目标值的变更幅度进行限制的功能。 「SP 斜坡设定值」(调整菜单)中输入的设定值时进行显示。 斜坡外与「当前值/目标值」的目标值保持一致。

		L			
		1		1	
参数					

监控器范围	单位
SP: 目标值极限下限值~目标值极限上限值	EU



● 相关参数

「当前值/目标值」(运行菜单)(5-10页) 「SP 斜坡设定值」(调整菜单)(5-34页) 「目标值极限下限值」「目标值极限下限值」(初始设定菜单)(5-42页)

具有加热器断线·SSR 故障·加热器过电流检测功能 $\Gamma + 1$ 加热器电流值1监控器 具有报警1功能 加热器断使用=ON 或加热器过电流使用=ON

通过对加热器断线进行检测的 CT 输入来测量加热器的电流值。



测量加热器电流值并显示

• 控制输出(加热)的 ON 时间为 100ms 以下时,不进行加热器断线•加热器过电 流检测。



监控器范围	单位
0.0~55.0	А
	H - 5 6 6

- 超过 55.0A 时显示 [FFFF]。
- 通过加热器断检测 1 或加热器过电流检测 1 输出报警时,「HA」的操作显示为亮 灯,加热器电流值1监控器的第1显示为闪烁。



相关参数

「加热器断检测1」(5-23页)「加热器断检测2」(5-24页)「加热器过电流检测1」 (5-23 页)「加热器过电流检测 2」(5-25 页)(调整菜单) 「加热器断使用」(5-60页)「加热器过电流使用」(5-83页)(高功能设定菜单) 错误显示「[L]」(A-10页)



具有加热器断线·SSR 故障·加热器过电流检测功能 (CT2 点) $\Gamma + \overline{Z}$ 加热器电流值 2 监控器 具有报警1功能 加热器断使用=ON 或加热器过电流使用=ON

通过对加热器断线进行检测的 CT 输入来测量加热器的电流值。



测量加热器电流值并显示。

• 控制输出(加热)的 ON 时间为 100ms 以下时,不进行加热器断线•加热器过电 流检测。



参数

监控器范围	单位
0.0~55.0	Α

• 超过 55.0A 时显示 [FFFF]。

• 通过加热器断检测2或加热器过电流检测2输出报警时,「HA」的操作显示为亮 灯,加热器电流值2监控器的第1显示为闪烁。



▶ 相关参数

「加热器断检测1」(5-23页)「加热器断检测2」(5-24页)「加热器过电流检测1」 (5-23页)「加热器过电流检测 2」(5-25页)(调整菜单) 「加热器断使用」(5-60页)「加热器过电流使用」(5-83页)(高功能设定菜单) 错误显示「[L2] (A-10页)
↓ [₽] 漏电流值 1 监控器

具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 具有报警1功能 SSR 故障使用=ON

通过对 SSR 短路故障进行检测的 CT 输入来测量加热器的电流值。

测量加热器电流值并显示。

· 控制输出(加热)的 OFF 时间为 100ms 以下时,不进行 SSR 故障检测检测。

监控器范围
0.0~55.0



	0.0~55.0		A			
•	超过 55.0A	时	显示	[F]	ĒFF]。

单位

• 通过 SSR 故障检测 1 输出报警时,「HA」的操作显示为亮灯,漏电流值 1 监控器的第 1 显示为闪烁。



● 相关参数
 「SSR 故障检测 1」(5-26 页)「SSR 故障检测 2」(5-27 页)(调整菜单)
 「SSR 故障使用」(高功能设定菜单)(5-72 页)
 错误显示「LEP1」(A-10 页)



漏电流值 2 监控器

具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 (CT2 点) 具有报警 1 功能 SSR 故障使用=ON

通过对 SSR 短路故障进行检测的 CT 输入来测量加热器的电流值。



测量加热器电流值并显示。

· 控制输出(加热)的 OFF 时间为 100ms 以下时,不进行 SSR 故障检测检测。



参数

监控器范围	单位
0.0~55.0	А

• 超过 55.0A 时显示 [FFFF]。

• 通过 SSR 故障检测 2 输出报警时,「HA」的操作显示为亮灯,漏电流值 2 监控器的第1显示为闪烁。

参考

● 相关参数

「SSR 故障检测 1」(5-26 页)「SSR 故障检测 2」(5-27 页)(调整菜单) 「SSR 故障使用」(高功能设定菜单)(5-72 页) 错误显示「LEP2」(A-10 页)

PRSE 程序启动

进行简易程序的启动或停止。



- · 设定为「STRT」时,「运行/停止」为自动切换为 RUN。
- · 设定为「RSET」时,停止操作中的简易程序。
- 通过事件输入对程序启动进行选择时,此参数为简易程序启动/停止状态的监控 器显示。

程序模式 ≠ OFF 时



	设定范围	初始值
RSET	停止简易程序。	RSEŁ
STRT	启动简易程序。	



診考 /

● 相关参数

「SOAK 剩余时间监控器」(5-14 页)「运行/停止」(5-15 页)(运行菜单) 「SOAK 时间」「等候帯」(调整菜单)(5-32 页) 「程序模式」(初始设定菜单)(5-44 页) 「SOAK 时间单位」(高功能设定菜单)(5-81 页)



「程序模式」(初始设定菜单)(5-44页)

「SOAK时间单位」(高功能设定菜单)(5-81页)

参数

事件输入分配 1~4 不为 RUN/STOP 时

指定运行/停止。



选择「RUN:运行」时为运行,选择「5と6P:停止」时则为停止。停止时「STOP」 显示为亮灯。 初始值为「RUN」。



通过事件输入选择 RUN/STOP 时,此参数不显示。

₽Ĺ- / 报警值 1

具有报警1功能 报警1类型≠0、1、4、5、12

设定报警类型一览的输入值 X。



- 设定报警1的报警值。
- · 温度输入时的小数点位置为通过选择的传感器自动进行设定,模拟量输入时要根据「小数点位置」的设定进行。



设定范围	单位	初始值
-1999~9999	EU	0



● 相关参数

「输入类型」(5-40页)「刻度上限值」「刻度下限值」「小数点位置」(5-41页)「报 警1类型」(5-46页)「报警1滞后」(5-47页)(初始设定菜单) 「待机顺序再启动」(5-59页)「辅助输出1非励磁」(5-60页)「报警1闭锁」(5-65页)(高功能设定菜单)。

<u>5-18</u> 报警值2

具有报警2功能 报警2类型≠0、1、4、5、12

设定报警类型一览的输入值 X。



• 设定报警2的报警值。

 · 温度输入时的小数点位置为通过选择的传感器自动进行设定,模拟量输入时要 根据「小数点位置」的设定进行。



设定范围	单位	初始值
- 1999~9999	EU	0



● 相关参数

「输入类型」(5-40页)「刻度上限值」「刻度下限值」「小数点位置」(5-41页)「报 警 2 类型」(5-48页)「报警 2 滞后」(5-47页)(初始设定菜单) 「待机顺序再启动」(5-59页)「辅助输出 2 非励磁」(5-60页)「报警 2 闭锁」(5-65页)(高功能设定菜单)。



具有报警3功能 报警3类型≠0、1、4、5、12

设定报警类型一览的输入值 X。



- 设定报警3的报警值。
- 温度输入时的小数点位置为通过选择的传感器自动进行设定,模拟量输入时要 根据「小数点位置」的设定进行。







● 相关参数

「输入类型」(5-40页)「刻度上限值」「刻度下限值」「小数点位置」(5-41页)「报 警 3 类型」(5-48页)「报警 3 滞后」(5-47页)(初始设定菜单) 「待机顺序再启动」(5-59页)「辅助输出 3 非励磁」(5-60页)「报警 3 闭锁」(5-65页)(高功能设定菜单)。 月↓ 11 报警上限值 1
月↓ 11 报警下限值 1

具有报警1功能 报警1类型=1、4、5

报警1类型(初始设定菜单)中选择设定上下限的模式时,请分别对上限值和下限值进行设置。



• 设定报警1的上下限值。

· 温度输入时的小数点位置为通过选择的传感器自动进行设定,模拟量输入时要根据「小数点位置」的设定进行。



设定范围	单位	初始值
-1999~9999	EU	0



● 相关参数

「输入类型」(5-40页)「刻度上限值」「刻度下限值」「小数点位置」(5-41页) 「报警1类型」(5-46页)「报警1滞后」(5-47页)(初始设定菜单) 「待机顺序再启动」(5-59页)「辅助输出1非励磁」(5-60页)「报警1闭锁」(5-65页)(高功能设定菜单)。



报警上限值 2 报警下限值 2

具有报警2功能 报警2类型=1、4、5

报警2类型(初始设定菜单)中选择设定上下限的模式时,请分别对上限值和下限值进行设置。



- 设定报警2的上下限值。
- · 温度输入时的小数点位置为通过选择的传感器自动进行设定,模拟量输入时要 根据「小数点位置」的设定进行。

 设定

设定范围	单位	初始值
- 1999~9999	EU	0



● 相关参数

「输入类型」(5-40页)「刻度上限值」「刻度下限值」「小数点位置」「小数点位置」 (5-41页)「报警2类型」(5-48页)「报警2滞后」(5-47页)(初始设定菜单) 「待机顺序再启动」(5-59页)「辅助输出2非励磁」(5-60页)「报警2闭锁」(5-65 页)(高功能设定菜单)。

月 ↓ ∃ 片 报警上限值 3 **日 ↓ ∃ ↓** 报警下限值 3

具有报警3功能 报警3类型=1、4、5

报警3类型(初始设定菜单)中选择设定上下限的模式时,请分别对上限值和下限值进行设置。



设定报警3的上下限值。

· 温度输入时的小数点位置为通过选择的传感器自动进行设定,模拟量输入时要根据「小数点位置」的设定进行。

P	
设定	







● 相关参数

「输入类型」(5-40页)「刻度上限值」「刻度下限值」「小数点位置」「小数点位置」 (5-41页)「报警3类型」(5-48页)「报警3滞后」(5-47页)(初始设定菜单) 「待机顺序再启动」(5-59页)「辅助输出3非励磁」(5-60页)「报警3闭锁」(5-65 页)(高功能设定菜单)。

ō

操作量监控器(加热)

操作量显示=ON

对运行中的控制输出加热侧操作量进行确认。



参数

- 此参数不可设定。
- 对标准控制时的操作量、加热冷却控制时控制输出(加热)的操作量进行确认。
- · 初始值时操作量显示=OFF,不显示操作量。

<u>ч</u>
参数

控制	监控器范围	单位
标准	-5.0~105.0	%
加热冷却	0.0~105.0	%

● 相关参数

「操作量显示」(高功能设定菜单)(5-64页)



[-ā 操作量监控器 (冷却)

加热冷却控制时 操作量显示=ON

对运行中的控制输出冷却侧操作量进行确认。



- 此参数不可设定。
- 对加热冷却控制时控制输出(冷却)的操作量进行确认。
- · 初始值时操作量显示=OFF,不显示操作量。

[l]	
	1	1	1		

参数

 控制
 监控器范围
 单位

 加热冷却
 0.0~105.0
 %

● 相关参数

参考

「标准/加热冷却」(初始设定菜单)(5-43页) 「操作量显示」(高功能设定菜单)(5-64页)

调整菜单

此菜单用于执行 AT (自动整定)或设置控制。

_____ 控制中

此菜单提供用于 PID 常数(比例带、积分时间和微分时间)及加热冷却控制等数字调节器基本参数设置。



按下 ①键少于1秒,从运行菜单转换到调整菜单。

- •调整菜单中的设定值 0~3,是用于以多重 SP 进行切换时的 设定值。
- 加热器电流值监控器、漏电流值监控器及加热器断线检测、
 SSR 故障检测、加热器过电流检测为与带有 CT 输入的机型
 相关的显示。
- 通过将运行/调整保护设为「0」,可以更改「调整菜单」的参数。如果设为「1」~「3」间的值,则参数不显示且不可转换菜单。通过「保护菜单」对保护设定进行设置。



L.Rd. 调整菜单显示

要转换到「调整菜单」时进行显示。 进行简易运算的设定时,第2显示中显示「.(点)」。

• 要转换到「调整菜单」时进行显示。 (「调整菜单」中,按下 IP2 键,传送设定项目后也不再显示「调整菜单显示」)。

RĿ

AT 执行/取消

运行中、2 自由度 PID 控制时 且事件输入分配 1~4 为 100%AT 执行/取消 或 40%AT 执行/取消以外时

执行 AT (自动整定)。



- 以目标值为中心强制对操作量进行增减,求取控制对象的特性。从所得结果计算出 PID 常数,对「比例带」、「积分时间」、「微分时间」进行自动设定。
- AT 分为「100%AT」和「40%AT」。
- ·加热冷却控制时,仅可执行100%AT。
- 通过事件输入对 100% AT 执行/取消或 40% AT 执行/取消进行选择时,此参数不显示。



	设定范围	初始值
OFF	: AT 取消	
AT-2	: 100%AT 执行	OFF
AT-1	: 40%AT 执行	

- 通常为「aFF」。按下 ▲ 键,选择「AŁ-2」「AŁ-1」时执行 AT。 停止中及 ON/OFF 控制中为不可执行。
- 执行完成时,自动返回「GFF」。

● 相关参数

「比例带」「积分时间」「微分时间」(调整菜单)(5-29页) 「PID·ON/OFF」(初始设定菜单)(5-43页)



·允许/禁止从主机(计算机)写入参数到数字调节器。·通过事件输入分配1~4对通信写入允许/禁止进行选择时,此参数不显示。

ON : 允许写入

OFF : 禁止写入

• 初始值 : OFF

●相关参数



设定

「MB 指令逻辑切换」(高功能设定菜单)(5-67页) 「通信单元编号」「通信速度」「通信数据长度」「奇偶校验」「通信停止位」(通 信设定菜单)(5-91页)

EE I

具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 加热器电流值1监控器 具有报警1功能 加热器断使用=ON或加热器过电流使用=ON

通过对加热器断线进行检测的 CT 输入来测量加热器的电流值。

/____ 功能 测量加热器电流值并显示。

• 控制输出(加热)的 ON 时间为 100ms 以下时,不进行加热器断线•加热器过电流检测。



监控器范围	单位
$0.0 \sim 55.0$	А

• 超过 55.0A 时显示 [FFFF]。

• 通过加热器断检测1或加热器过电流检测1输出报警时,「HA」的操作显示为亮灯,加热器电流值1监控器的第1显示为闪烁。



● 相关参数

「加热器断检测 1」(5-23 页)「加热器断检测 2」(5-24 页)(调整菜单) 「加热器断使用」(高功能设定菜单)(5-60 页) 「加热器过电流检测 1」(5-23 页)「加热器过电流检测 2」(5-25 页)(调整菜单) 「加热器过电流使用」(高功能设定菜单)(5-83 页) 错误显示「[*L*]」(A-10 页) *\ ├ / / / 加*热器断检测 1

具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 具有报警1功能 加热器断使用=ON

设定用于输出加热器断线报警的电流值。



• 加热器电流值低于此设定值时,输出加热器断线报警。

 ・ 设定值为「0.0」时,加热器断线报警输出=「OFF」、为「50.0」时加热器断线报警输出 =「ON」。

P	
设定	

设定范围	单位	初始值
0.0~50.0	А	0.0



● 相关参数

「加热器电流值1监控器」(调整菜单)(5-22页) 「加热器断使用」(5-60页)「加热器断闭锁」「加热器断滞后」(5-61页)(高功能设 定菜单)



具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 具有报警1功能 加热器过电流=ON

设定用于输出加热器过电流报警的电流值。



・设定值为「50.0」时,加热器断线报警输出=「OFF」、为「0.0」时加热器断线报警输出 =「ON」。

p	
设定	

设定范围	单位	初始值
0.0~50.0	А	50.0



● 相关参数

「加热器电流值1监控器」(调整菜单)(5-22页) 「加热器过电流使用」「加热器过电流闭锁」(5-83页)「加热器过电流滞后」(5-84页)(高功能设定菜单)

[7]	加热器电流值 2 监控 器	具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 (CT2 点) 具有报警 1 功能 加热器断使用=ON 或加热器过电流使用=ON
通过对加热	器断线进行检测的 CT 输入来	测量加热器的电流值。
八~~~~ 功能	测量加热器电流值并显示。 • 控制输出(加热)的 OI 流检测。	N 时间为 100ms 以下时,不进行加热器断线•加热器过电
5 参数	监控器范围 单位 0.0~55.0 A ・超过 55.0A 时显示「FF 通过加热器断检测 2 或 灯,加热器电流值 2 监	FF」。 加热器过电流检测 2 输出报警时,「HA」的操作显示为亮 控器的第 1 显示为闪烁。
参考	● 相关参数 「加热器断检测 1」(5-2: 「加热器断使用」(高功前 「加热器过电流检测 1」 「加热器过电流使用」(前 错误显示「[EE2](A-10	3 页)「加热器断检测 2」(5-24 页)(调整菜单) 能设定菜单)(5-60 页) (5-23 页)「加热器过电流检测 2」(5-25 页)(调整菜单) 高功能设定菜单)(5-83 页))页)
HP5	加热器断检测 2	具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 (CT2 点) 具有报警 1 功能 加热器断使用=ON

设定用于输出加热器断线报警的电流值。



- 加热器电流值低于此设定值时,输出加热器断线报警。
- ・ 设定值为「0.0」时,加热器断线报警输出=「OFF」、为「50.0」时加热器断线报警输 出=「ON」。



设定范围	单位	初始值
0.0~50.0	А	0.0



● 相关参数

「加热器电流值2监控器」(调整菜单)(5-24页) 「加热器断使用」(5-60页)「加热器断闭锁」「加热器断滞后」(5-61页)(高功能 设定菜单)

参数

具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 (CT2 点)

具有报警 1 功能 加热器过电流使用=ON

设定用于输出加热器过电流报警的电流值。

加热器过电流检测2

/____ 功能

575

·加热器电流值高于此设定值时,输出加热器过电流报警。

·设定值为「50.0」时,加热器过电流报警=「OFF」、为「0.0」时加热器过电流报警=「ON」。

ſſ	(
口 设'	こ

设定范围	单位	初始值
0.0~50.0	А	50.0



▶ 相关参数

「加热器电流值2监控器」(调整菜单)(5-24页) 「加热器过电流使用」「加热器过电流闭锁」(5-83页)「加热器过电流滞后」(5-84页)(高功能设定菜单)



具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 具有报警1功能 SSR 故障使用=ON

通过对 SSR 短路故障进行检测的 CT 输入来测量加热器的电流值。



测量输出为 OFF 时的加热器电流值并显示。

· 控制输出(加热)的 OFF 时间为 100ms 以下时,不进行 SSR 故障检测检测。

[L]
	ŀ	1	1	1	

参数

监控器范围	单位
0.0~55.0	А

- 超过 55.0A 时显示 [FFFF]。
- 通过 SSR 故障检测 1 输出报警时,「HA」的操作显示为亮灯,漏电流值 1 监控器的第 1 显示为闪烁。



● 相关参数

「SSR 故障检测 1」(5-26 页)「SSR 故障检测 2」(5-27 页)(调整菜单) 「SSR 故障使用」(高功能设定菜单)(5-72 页) 错误显示「L[R 1](A-10 页)

片5 / SSR 故障检测 1

具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 具有报警1功能 SSR 故障使用=ON

设定用于输出 SSR 故障报警的电流值。



·漏电流值高于此设定值时,输出 SSR 故障报警报警。

・设定值为「50.0」时, SSR 故障报警输出=「OFF」、为「0.0」时 SSR 故障报警输出=「ON」。

设定范围	单位	初始值
0.0~50.0	А	50.0



● 相关参数

「漏电流值1监控器」(调整菜单)(5-25页) 「SSR 故障使用」(5-72页)「SSR 故障闭锁」「SSR 故障滞后」(5-73页)(高功能设 定菜单)



) 漏电流值 2 监控器

具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 (CT2 点) 具有报警 1 功能 SSR 故障使用=ON

参 数

通过对 SSR 短路故障进行检测的 CT 输入来测量加热器的电流值。

测量输出为 OFF 时的加热器电流值并显示。

/~~~ _{功能}

・ 控制输出(加热)的 OFF 时间为 100ms 以下时,不进行 SSR 故障检测检测。

5			
		1	
参	紫	Þ	

监控器范围	单位
0.0~55.0	А

- ・超过 55.0A 时显示「FFFF」。
- 通过 SSR 故障检测 2 输出报警时,「HA」的操作显示为亮灯,漏电流值 2 监控器的第1显示为闪烁。



● 相关参数 「SSR 故障检测 1」(5-26 页)「SSR 故障检测 2」(5-27 页)(调整菜单) 「SSP 故障使用」(真功能设定支单)(5-72 页)

「SSR 故障使用」(高功能设定菜单)(5-72页) 错误显示「L[??](A-10页) 具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 (CT2 点) 具有报警 1 功能 SSR 故障使用=ON

设定用于输出 SSR 故障报警的电流值。

SSR 故障检测 2



452

·漏电流值高于此设定值时,输出 SSR 故障报警报警。

・设定值为「50.0」时, SSR 故障报警输出=「OFF」、为「0.0」时 SSR 故障报警输出=「ON」。

	\bigcirc		
ì	公司	2	

设定范围	单位	初始值
0.0~50.0	А	50.0



● 相关参数

「漏电流值2监控器」(调整菜单)(5-25页) 「SSR 故障使用」(5-72页)「SSR 故障闭锁」「SSR 故障滞后」(5-73页)(高功能设 定菜单)

5P-0	目标值 0
5P- ¦	目标值 1
5P-2	目标值 2
5P-3	目标值 3

多重 SP 使用数=1、2 或多重 SP 使用=ON

设定使用多重 SP 功能时的目标值。

<mark>/</mark> 功能 以目标值 0~3 设定的值为通过前部的按键操作及事件输入进行切换。

- · 变更目标值时,「目标值 0~3」中以多重 SP 进行选择的设定值也联动进行变更。
- 小数点位置为根据所选的传感器进行设置。模拟量输入时要根据「小数点位置」 的设定进行。

设定范围	单位	初始值
目标值极限下限值~目标值极限上限值	EU	0



● 相关参数

「当前值/目标值」(运行菜单)(5-10页)



「多重 SP 使用」(5-58 页)(高功能设定菜单)

こNS 温度输入补偿值

输入类型=热电偶或铂电阻及、 输入补偿类型=1 点补偿时

有时测得值和实际温度间会存在误差。为了补偿此误差,可将输入补偿值与输入测得值相加之和 显示为测量值,用于控制。



整个输入范围以固定数值补偿(1点补偿)。如果输入补偿值设为"-1℃"时,则测得温度值减去1℃即为显示的测量值。



设定范围	单位	初始值
-199.9~999.9	℃或℉	0.0



相关参数
 「输入类型」(初始设定菜单)(5-40页)
 「输入补偿类型」(高功能设定菜单)(5-70页)



上限温度输入补偿值 下限温度输入补偿值

输入类型=热电偶或铂电阻,而且 输入补偿类型=2点补偿时,或者 输入类型=非接触式温度传感器时

针对「输入补偿值」的1点补偿,此设定中为以上限值和下限值的2点进行补偿。通过上限值 和下限值获得的补偿值比1点补偿获得的结果更为准确。



将输入范围的下限值及上限值分别进行设定(2点补偿)。



设定氾固	単12	初始沮
-199.9~999.9	℃或℉	0.0



● 相关参数

「输入类型」(初始设定菜单)(5-40页) 「输入补偿类型」(高功能设定菜单)(5-70页)

Р	比例带	
Ĺ	积分时间	2 自由度 PID 控制时
ď	微分时间	

设定 PID。执行 AT 及 ST 时各参数都将自动进行设定。

P操作 : 指操作量和偏差成比例的控制操作。



I操作: 提供与偏差的积分时间成比例的输出控制操作。由于比例控制时通常会有 偏差发生,所以组合比例操作和积分操作共同进行控制。经过一段时间后, 控制误差消失,目标值将与控制温度(当前值)一致。

D操作:提供与偏差的微分时间成比例的输出控制操作。由于比例控制和积分控制 会纠正控制结果中的错误,所以控制系统对温度的突然变化会延迟反应。 微分操作会启用与预测的过程输出成正比的控制,以便提前纠正以后将要 出现的错误。



测量数据	机型	设定范围		单位	初始值
比例带	热电偶/铂电阻	0.1~9999.9		℃或℉	8.0
	多重输入型			(注)	
	模拟量输入型			%FS	10.0
积分时间		$0\sim$	3999	秒	233
微分时间		RT 为 OFF	0~3999	秒	40
		RT 为 ON	0.0~9999.9	秒	40.0

注. 模拟量输入时为「无单位」。

注. 「P(比例带)」「I(积分时间)」「D(微分时间)」为通过 RT(Robust 调整)的 设定变更进行初始化。

参考

● 相关参数

「AT 执行/取消」(调整菜单)(5-21 页)

[-5[冷却系数

加热冷却控制、2 自由度 PID 控制时

作为控制对象的加热特性及冷却特性相差较大,无法在同一 PID 常数下取得良好性能的情况下,通过对控制输出的加热侧输出 P (比例带)乘以系数来对控制输出的冷却侧输出进行控制。



• 根据下述公式计算加热冷却控制下控制输出冷却侧的 P 并设定系数。 控制输出冷却侧 P=冷却系数×P(比例带)

初始值

1.00

单位

无

• 「冷却系数自动整定」设为「ON」,并执行 AT 时冷却系数将自动进行设定。但在 冷却侧特性的非线形性较强的情况下,本功能可能无法计算出最佳的冷却系数。



● 相关参数

设定范围

0.01~99.99

「比例带」(调整菜单)(5-29页)「冷却系数自动整定」(高功能设定菜单)(5-82页)

[-db 死区

加热冷却控制时

设定加热冷却控制时的输出死区幅值。如为负值时则为重叠区域。



·加热冷却控制中将目标值作为中心,对控制量为0的区域进行设定。



机型	设定范围	单位	初始值
热电偶/铂电阻多重输入型	-199.9~999.9	℃或℉(注)	0.0
模拟量输入型	-19.99~99.99	%FS	0.00

注. 模拟量输入时为「无单位」。

□ - - - - - 手动复位值

标准控制、2 自由度 PID 控制时 积分时间=0



为在 ON/OFF 切换点实现稳定操作, 对调节灵敏度(控制输出 ON/OFF 控制时的滞后)进行设定。



- 标准控制中使用「调节灵敏度(加热)」。不可使用「调节灵敏度(冷却)」。
- 加热冷却控制时可分别对加热、冷却进行设定。加热侧为使用「调节灵敏度(加热)」、
 冷却侧为使用「调节灵敏度(冷却)」。



参数	机型	设定范围	单位	初始值
调节灵敏度	热电偶/铂电阻多重输入型	0.1~999.9	℃或℃ (注)	1.0
(加热)	模拟量输入型	0.01~99.99	%FS	0.10
调节灵敏度	热电偶/铂电阻多重输入型	0.1~999.9	℃或℉(注)	1.0
(冷却)	模拟量输入型	0.01~99.99	%FS	0.10

注. 模拟量输入时为「无单位」。

● 相关参数

「PID·ON/OFF」「标准/加热冷却」(初始设定菜单)(5-43页)



参数

56月// SOAK 时间

程序模式≠OFF 时



·使用简易程序功能对进行控制的时间进行设定。



设定范围	单位	初始值
1~9999	分或小时	1

● 相关参数

「程序启动」「SOAK 剩余时间监控器」(运行菜单)(5-14页) 「等候帯」(调整菜单)(5-32页) 「程序模式」(初始设定菜单)(5-44页) 「SOAK 时间单位」(高功能设定菜单)(5-81页)

以上 - 1 等候带

程序模式≠OFF 时



·通过简易程序功能对计时中 SOAK 时间的整定幅值进行设定。



	机型	设定范围	单位	初始值
敖	热电偶/铂电阻多重输入型	OFF、0.1~999.9	℃或℉(注)	ōFF
梼	莫拟量输入型	OFF、0.01~99.99	%FS	

注. 模拟量输入时为「无单位」。



● 相关参数

「程序启动」「SOAK 剩余时间监控器」(运行菜单)(5-14页) 「等候帯」(调整菜单)(5-32页) 「程序模式」(初始设定菜单)(5-44页) 「SOAK 时间单位」(高功能设定菜单)(5-81页)

Ml' - 5 停止时操作量

2 自由度 PID 控制时 停止时/异常时操作量追加=ON

・「运行/停止」控制为对从运行状态切换到停止状态时作用的操作量进行设定。
 ①
 ①
 ②
 ②
 ②
 ②
 ○
 105.0(标准)
 105.0(标准)
 105.0(加热冷却)
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○
 ○</li

Ml' - E 异常时操作量

2 自由度 PID 控制时 停止时/异常时操作量追加=ON 时

/~~~ 功能

• 对发生输出异常时作用的操作量进行设定。



设定范围	单位	初始值
-5.0~105.0(标准)	%	0.0
-105.0~105.0(加热冷却)		



▶ 相关参数

「停止时/异常时操作量追加」(高功能设定菜单)(5-71页)

5PPE SP 斜坡设定值

ST=OFF

- 指定 SP 斜坡操作中的变化率。将各时间单位的最大允许变化幅值作为「SP 斜坡设定值」进行设置。但为「OFF」时, SP 斜坡功能为无效。
- SP 斜坡设定值的小数点位置,在温度输入时根据所选择的传感器进行设定,在模 拟量输入时根据「小数点位置」的设定进行。

ſ	ן פ
山 设	定

设定范围	单位	初始值
OFF、1~99999	EU/秒、EU/分、EU/时	ōFF



● 相关参数

「输入类型」(5-40页)「刻度上限值」「刻度下限值」「小数点位置」(5-41页)「ST」 (5-44页)(初始设定菜单) 「SP 斜坡时间单位」(高功能设定菜单)(5-58页)。

□ - H 操作量极限上限值 □ - L 操作量极限下限值

2 自由度 PID 控制时 ST=OFF

「操作量极限上限值」「操作量极限下限值」为对操作量的上/下限值进行设定。当本机的操作量计算值超出上下限值范围外时,输出上限值或下限值。



• 操作量极限上限值

标准控制时与加热冷却控制时的设定范围不同。

控制方式	设定范围	单位	初始值
标准	操作量极限下限值+0.1~105.0	%	105.0
加热冷却	0.0~105.0		

操作量极限下限值
 标准控制时与加热冷却控制时的设定范围不同。

你在空前时与加然冷却空前时的 应 定 泡 回 不 问 。 此 外 . 加 执 冷 却 挖 制 时 的 加 执 冷 却 操 作 量 以 备 值 讲 行 表 示

此行,加於行动互助的的加於行动来作重要员直接自我不能								
控制方式	控制方式 设定范围							
标准	-5.0~操作量极限上限值-0.1	%	-5.0					
加热冷却	-105.0~0.0		-105.0					

● 相关参数

「PID·ON/OFF」(5-43页)「ST」(5-44页)(初始设定菜单)

GPL 操作量变化率极限

2 自由度 PID 控制时 ST=OFF

 操作量变化率极限参数用来约束每秒操作量的最大允许变化幅度。如果操作 量的变化超过设置值,则仅根据每秒允许的变化幅度调整操作量变化直到获 得所需的值。当极限设置「0.0」时,则此功能失效。

- 操作量变化率极限参数不能在以下情况中使用:
 - ·手动模式
 - ·ST 执行期间(ST=ON 时不可设定)
 - ・AT 执行期间

设定范围

 $0.0 \sim 100.0$

- ・ON/OFF 控制
- ·停止时(停止时的操作量输出期间)

单位

%/秒

初始值

0.0

•异常时操作量输出中



参考

● 相关参数

「比例带」(调整菜单)(5-29页)

 输入类型为模拟量输入且 开平方根运算有效=ON 时



参考

- 设定输入的开平方根运算下切点。开平方根运算后的数据如下所示。
- 使用于流量传感器的开平方根运算。



「开平方根运算有效」(初始设定菜单)(5-55页)

参数

监控/设定项目菜单

通过将「PF 设定」(高功能设定菜单)设定为「PFDP:监控/设定项目」,实现可使用功能键来使监控/设定项目可显示。(仅 E5AN/EN)



监控/设定项目显示 *

(***: 1**~5)

PF 设定=PFDP 且监控/设定项目 * ≠ OFF

• 对 PF 键设定「监控/设定项目」时,每按下 PF 键一次,则将根据监控器/设定项目 1~5 的顺序切换显示。

「监控/设定项目 1~5」的设定内容如下表所示。设定(监控)范围请参见下表各参数。

设定值	设定内容	备注		
		监控/设定	标记	
0	无效			
1	当前值/目标值/多重 SP	可设定(目标值)		
2	当前值/目标值/操作量	可设定(目标值)		
3	当前值/目标值/SOAK 剩余时间	可设定(目标值)		
4	比例带 (P)	可设定	Р	
5	积分时间(I)	可设定	_ L	
6	微分时间 (D)	可设定	d	
7	报警值1	可设定	AL-1	
8	报警上限值1	可设定	RL IH	
9	报警下限值1	可设定	AL IL	
10	报警值 2	可设定	AL-2	
11	报警上限值2	可设定	AL SH	
12	报警下限值2	可设定	AL 2L	
13	报警值3	可设定	RL - 3	
14	报警上限值3	可设定	RL 3H	
15	报警下限值3	可设定	AL 3L	



● 相关参数

[PF 设定](高功能设定菜单)(5-84页)
[监控/设定项目1~5](高功能设定菜单)(5-85页)

手动控制菜单

「当前值/操作量」显示中,可对手动模式下的操作量进行设定。

此时,由自动模式转换到手动模式时的手动操作量初始值为自动模式的最终操作量。此外,手动 模式时,立即对变更值进行确认并反映在实际操作量。



从运行菜单转换到手动控制菜单时,请在「自动/手动切换」下按下 ○ 键 3 秒以上。此外,将 「PF 设定」(高功能设定菜单)设定为「A-M」(自动/手动)时,可从 PF 键转换到其他菜单。详细的 设定方法,请参见「4.13 手动控制」(4-35 页)。 ON/OFF 操作时为不可设定。

- · 手动操作中,「MANU」的操作显示为亮灯。
- 手动操作中不可转换到「当前值/操作量(手动操作量)」显示以外的显示。
- 手动控制菜单下按下 🖸 键或 PF 键 1 秒以上,转换到运行菜单。

当前值/操作量(手动操作量)



• 手动控制菜单的显示内容如下所示。

50.0

【有第3显示】]°C 25 100 ____~



当前值/目标值/手动操作量



【无第3显示】



当前值/手动操作量

监控器范围	单位
各传感器的指示范围]度下限值-5%FS~刻度上限值+5%FS 参照)	EU
下限值~目标值极限上限值	EU
	监控器范围 各传感器的指示范围 度下限值-5%FS~刻度上限值+5%FS 診照) 下限值~目标值极限上限值

	设:	单位	
操作量	标准控制	-5.0~105.0 💥	%
(手动操作量)	加热冷却控制	-105.0~105.0 💥	

※「手动操作量极限有效」为 ON 时,以操作量极限下限值~操作量极限上限值进 行限制。



● 相关参数

「标准/加热冷却」(初始设定菜单)(5-43页)

初始设定菜单

设定数字调节器的基本规格的菜单。通过此菜单对连接的传感器输出类型进行选择(「输入类型」)、限制目标值的设定范围或设定报警模式等。



从运行菜单转换到初始初始设定菜单时,在「自动/手动切换」显示以外的显示下要按下 〇 键 3 秒以上。

- 「初始/通信保护」的设定值为2时,不显示初始设定菜单。设定值为0或1时可使用。
- 通过输入类型对模拟量输入进行选择时,显示「刻 度上限值」「刻度下限值」「小数点位置」菜单。



参数

こN-と 输入类型



设定

· 以设定值对传感器类型进行设定。
· 变更此参数时,则目标值限制器的初始值也变更。如需要进行再设定时,请通过「目标值极限上限值」「目标值极限下限值」(初始设定菜单)进行设置。

- 根据下表进行设定。
 初始值如下所示。
 热电偶/铂电阻多重输入型
 模拟量输入型
 「*B*:电流输入 4~20mA」
- · 通过铂电阻以外的设定,错误地对铂电阻进行连接时显示「S.ERR」。要取消「S.ERR」 时,请重新进行布线,并再次接通电源。

	输入类型	规格	设定值	输入温度设定范围								
	铂电阻	Pt100	0	-200	\sim	850	(°C)	/	-300	\sim	1500	(°F)
			1	-199.9	\sim	500.0	(°C)	/	-199.9	\sim	900.0	(°F)
			2	0.0	\sim	100.0	(°C)	/	0.0	\sim	210.0	(°F)
		JPt100	3	-199.9	\sim	500.0	(°C)	/	-199.9	\sim	900.0	(°F)
			4	0.0	\sim	100.0	(°C)	/	0.0	\sim	210.0	(°F)
	热电偶	K	5	-200	\sim	1300	(°C)	/	-300	\sim	2300	(°F)
			6	-20.0	\sim	500.0	(°C)	/	0.0	\sim	900.0	(°F)
		J	7	-100	\sim	850	(°C)	/	-100	\sim	1500	(°F)
			8	-20.0	\sim	400.0	(°C)	/	0.0	\sim	750.0	(°F)
		Т	9	-200	\sim	400	(°C)	/	-300	\sim	700	(°F)
热			10	-199.9	\sim	400.0	(°C)	/	-199.9	\sim	700.0	(°F)
电偶		Е	11	-200	\sim	600	(°C)	/	-300	\sim	1100	(°F)
铂		L	12	-100	\sim	850	(°C)	/	-100	\sim	1500	(°F)
电		U	13	-200	\sim	400	(°C)	/	-300	\sim	700	(°F)
名			14	-199.9	\sim	400.0	(°C)	/	-199.9	\sim	700.0	(°F)
重		Ν	15	-200	\sim	1300	(°C)	/	-300	\sim	2300	(°F)
1 1 1 1		R	16	0	\sim	1700	(°C)	/	0	\sim	3000	(°F)
型		S	17	0	\sim	1700	(°C)	/	0	\sim	3000	(°F)
		В	18	100	\sim	1800	(°C)	/	300	\sim	3200	(°F)
	非接触式温	10∼70°C	19	0	\sim	90	(°C)	/	0	\sim	190	(°F)
	度传感器	60∼120°C	20	0	\sim	120	(°C)	/	0	\sim	240	(°F)
	ES1B	115∼165℃	21	0	\sim	165	(°C)	/	0	\sim	320	(°F)
		140∼260°C	22	0	\sim	260	(°C)	/	0	\sim	500	(°F)
	模拟量	$0\sim 50 mV$	23	在以下知	E标范	围内使用	:					
	输入			-1999~9	9999							
				-199.9~	999.9							
	热电偶	W	24	0	\sim	2300	(°C)	/	0	\sim	3200	(°F)
		PL II	25	0	\sim	1300	(°C)	/	0	\sim	2300	(°F)

	输入类型	规格	设定值	输入温度设定范围
	电流输入	4∼20mA	0	在以下定标范围内使用 :
输 樟		0∼20mA	1	-1999~9999
入拟	电压输入	$1 \sim 5V$	2	-199.9~999.9
型量		0~5V	3	-19.99~99.99
		0~10V	4	-1.999~9.999

● 相关参数

「温度单位」「目标值极限上限值」「目标值极限下限值」(初始设定菜单)(5-42页)

□N-H 刻度上限值

EN-L dP

刻度下限值 小数点位置

输入类型为模拟量输入时

单位

无

无

初始值

100

0



• 此参数可在输入类型为模拟量输入时使用。

- 模拟量输入时,进行缩放。在「刻度上限值」中设定上限值、在「刻度下限值」 中设定下限值。
- 「小数点位置」用于指定单位为「EU」的参数(目标值等)的小数点位置。

设定范围

刻度下限值+1~9999

-1999~刻度上限值-1

• 刻度上限值、刻度下限值

参数



• 小数占位署

刻度上限值

刻度下限值

1 ※…臣王			
参数	机型	设定范围	初始值
小数点位置	热电偶/铂电阻多重输入型	0~1	0
	模拟量输入型	0~3	0

设定值	设定内容	设定例
0	小数点位数0	1234
1	小数点位数1	123.4
2	小数点位数 2	12.34
3	小数点位数3	1.234



● 相关参数

「输入类型」(初始设定菜单)(5-40页)

参 数 ┫-廿 温度单位

输入类型为温度输入时



・ 设定温度输入的单位为摄氏度(℃)或华氏度(下)。



 设定范围
 初始值

 [: ℃/ F: ℃
 [

参考)

● 相关参数

「输入类型」(初始设定菜单)(5-40页)

51-H 目标值极限上限值 51-L 目标值极限下限值



- 限制目标值设定时的上下限值。可在「目标值极限上限值」或「目标值极限下限值」
 中设定的设定值上下限范围内对目标值进行设定。但如果设定值超出上下限的设定
 范围,则将被强制变更为上限值或下限值。
- 变更输入类型或温度单位时,强制变更为传感器的上下限值。
- 小数点位置为根据所选择的传感器进行设定,在模拟量输入时根据「小数点位置」 的设定进行。

热电偶/铂电阻多重输入型

参数		设定范围	单位	初始值
目标值极限	温度	目标值极限下限值+1~输入设定范围上限值	EU	1300
上限值	模拟量	目标值极限下限值+1~刻度上限值	EU	100
目标值极限	温度	输入设定范围下限值~目标值极限上限值-1	EU	-200
下限值	模拟量	刻度下限值~目标值极限上限值-1	EU	0

模拟量输入型

参数	设定范围	单位	初始值
目标值极限上限值	目标值极限下限值+1~刻度上限值	EU	100
目标值极限下限值	刻度下限值~目标值极限上限值-1	EU	0

● 相关参数

「输入类型」(5-40页)「温度单位」(5-42页)(初始设定菜单)



设定

ENEL PID · ON/OFF

▶ 相关参数

「AT 执行/取消」(5-21 页)「手动复位值」「调节灵敏度(加热)」「调节灵敏度(冷却)」(5-31 页)(调整菜单)

「ST 整定带」(高功能设定菜单)(5-62页)

5-*H***[** 标准/加热冷却



きえ

- •选择标准控制/加热冷却控制。
- E5CN/CN-U 中选择加热冷却控制时,辅助输出 2 输出端子「SUB2」为分配到控制输出(冷却)。
- E5AN/EN 中选择加热冷却控制时,辅助输出 3 输出端子「SUB3」为分配到控制 输出(冷却)。



	初始值		
SENd:	标准 / H-E:	加热冷却	SENd



● 相关参数

「操作量监控器(加热)」(5-18页)「操作量监控器(冷却)」(5-19页)(运行菜单)

「冷却系数」「死区」(5-30页)「调节灵敏度(加热)」「调节灵敏度(冷却)」(5-31页)(调整菜单)

「控制周期(加热)」「控制周期(冷却)」(初始设定菜单)(5-45页)

「控制输出1分配」(5-76页)「控制输出2分配」(5-77页)「辅助输出1分配」 (5-78页)「辅助输出2分配」(5-79页)「辅助输出3分配」(5-80页)(高功能 设定菜单)

5*L* ST (自我整定)

温度输入,标准控制, 2 自由度 PID 控制时

/____ 功能 • 使用 ST(自我整定)功能计算适用于从运行开始进行调整的控制对象的 PID 常数。 ST 功能运行时,连接控制输出的负载侧电源必须在 E5CN/CN-U/AN/EN 运行开始 时同时接通或在其前接通。

• ST 操作中也可运行 AT (自动整定)。

P	
设定	

 设定范围
 单位
 初始值

 āFF: ST 功能 OFF/āN: ST 功能 ON
 无
 āN

● 相关参数

「输入类型」(5-40页)「PID·ON/OFF」(5-43页)(初始设定菜单) 「ST 整定带」(高功能设定菜单)(5-62页)

₽と₽! 程序模式

设定使用简易程序功能进行控制的类型。



- ・「程序模式」为「OFF」时,不运行简易程序。
- 「程序模式」为「STOP」时,经过 SOAK 时间时「运行/停止」为从运行状态转换到停止 状态。为「CONT」时,即使经过 SOAK 时间后也仍然保持为运行状态。



	设定范围	初始值
<u>a</u> ff	简易程序功能 OFF	<u>a</u> FF
SEGP	程序结束时,转换到停止模式	
Eane	程序结束时,继续运行模式	

● 相关参数

「程序启动」「SOAK 剩余时间监控器」(5-14 页)「运行/停止」(5-15 页)(运行菜单)

「SOAK 时间」「负载幅度」(调整菜单)(5-32页) 「SOAK 时间单位」(高功能设定菜单)(5-81页)

			具有控制输出(加热)·控制输出(冷却)分配,
ĽΡ	控制周期 (加热)	(加热)	继电器输出或电压输出(SSR 驱动用)时
[-[P	控制周期	(冷却)	2 自由度 PID 控制时
			加热冷却控制时(控制周期(冷却))

- 对输出周期进行设定。请考虑控制性、继电器的寿命等因素进行设定。
- •标准控制中为使用「控制周期(加热)」。不可使用「控制周期(冷却)」。
- 控制输出(加热)为电流输出时,不可使用「控制周期(加热)」。
- 加热冷却控制时可分别对加热和冷却进行控制周期设定。控制输出(加热)为使用「控制周期(加热)」,控制输出(冷却)为使用「控制周期(冷却)」。

参数	设定范围	单位	初始值	
控制周期(加热)	0.5、1~99	秒	20	
控制周期(冷却)	0.5、1~99	秒	20	



「PID·ON/OFF」(初始设定菜单)(5-43页)



設定

∂₽**E**₩ 正/反操作



设定为正操作时,对应当前值的增加,增加操作量;设定为反操作时,对应当前值的减少,减少操作量。



设定范围	初始值
āR-R:反操作/āR-d:正操作	<i>āR</i> − <i>R</i>

ALE I 报警1类型

具有报警1功能

• 从下述 5 种类型中对报警 1 类型进行选择。 偏差/偏差范围/绝对值/LBA/PV 变化率报警



	沉宁店	招荷大学日	报警输出功能		
	反正阻	加音尖別	报警值(X)为正	报警值(X)为负	
	0	无报警功能	输出	OFF	
*1	1	上下限		*2	
	2	上限	ON +1X + OFF SP		
	3	下限			
*1	4	上下限范围	ON → ^I L ^I H ^I ← OFFSP	*3	
*1	5	带待机顺序上下限	★5 OFF → L'IH'←	*4	
	6	带待机顺序上限		ON → X → X → OFF → SP	
	7	带待机顺序下限		ON OFF SP	
	8	绝对值上限		ON OFF	
	9	绝对值下限	ON OFF 0		
	10	带待机顺序绝对值上限		ON OFF	
	11	带待机顺序绝对值下限	ON OFF 0		
	12	LBA(仅报警类别1)			
	13	PV变化率报警			

*1: 设定值1、4、5可以分别设定报警类别的上•下限值,表示为L、H。

*2: 设定值: 1上下限报警

情况1	情况2	情况3(常时ON)	
L H SP	SP L H	H SP L	H<0,L<0
H<0,L>0 H < L	H>0, L<0 H > L	H L SP	H<0、L>0 H ≧ L H>0、L<0 H ≤ L
*3: 设定值: 4上卜	限范围		
情况1	情况2	情况3(常时OFF)	
L H SP	SP L H		H<0,L<0
H<0,L>0 H < L	H>0,L<0 H > L		H<0、L>0 H ≧ L H>0、L<0 H ≦ L
*4. 设定值: 5 带待林	几顺序上下限报警		
 ※上述上下限报 •情况1、2的场 磁滞与上限、 *5. 设定值:5 带待林 •磁滞与上限、 	警下 合、 下限重合时, <u>常OFF</u> U顺序上下限报警 下限重合时、 <u>常OFF</u>	• 1	青况3的场合、常

常OFF

•报警类型通过「报警1~3类型」(初始设定菜单),对各报警进行单独设定。初始 值为「2:上限」。

● 相关参数

「报警值1」(5-15页)「报警上限值1」「报警下限值1」(5-17页)(运行菜单) 「待机顺序再启动」(5-59页)「辅助输出1非励磁」(5-60页)「报警1闭锁」(5-65 页)(高功能设定菜单) 「报警1滞后」(初始设定菜单)(5-47页)

ALH I	报警1滞后	具有报警1功能,	报警 1 类型 ≠0、12、13
RLH2	报警2滞后	具有报警2功能,	报警 2 类型 ≠0、12、13
RLH3	报警3滞后	具有报警3功能,	报警 3 类型≠0、12、13



参老

• 设定报警 1/2/3 的滞后。

注 模拟量输入时为「无单位」。



机型	设定范围	单位	初始值
热电偶/铂电阻多重输入型	0.1~9999.9	℃ 或℉ (注)	0.2
模拟量输入型	0.01~99.99	%FS	0.02



● 相关参数

「报警值 1~3」(5-15~16 页)「报警上限值 1~3」「报警下限值 1~3」(5-17~18 页)(运行菜单)

「报警1~3类型」(初始设定菜单)(5-46~48页)

「待机顺序再启动」(5-59页)「辅助输出1~3 非励磁」(5-60页) 「报警1~3 闭 锁」(5-65页)(高功能设定菜单)

₽LL2 报警 2 类型

具有报警2功能



从下述4种类型中对报警2类型进行选择。
 偏差/偏差范围/绝对值/PV变化率报警



请参见报警1类型表。 但是,「12:LBA(回路断线报警)」为无效。



● 相关参数

「报警值2」(5-16页)「报警上限值2」「报警下限值2」(5-17页)(运行菜单) 「待机顺序再启动」(5-59页)「辅助输出2非励磁」(5-60页)「报警2闭锁」(5-65页)(高功能设定菜单) 「报警2滞后」(初始设定菜单)(5-47页)

月上と 报警 3 类型

具有报警3功能



从下述4种类型中对报警3类型进行选择。
 偏差/偏差范围/绝对值/PV变化率报警



请参见报警1类型表。 但是,「12:LBA(回路断线报警)」为无效。



● 相关参数

「报警值3」(5-16页)「报警上限值3」「报警下限值3」(5-18页)(运行菜单) 「待机顺序再启动」(5-59页)「辅助输出3非励磁」(5-60页)「报警3闭锁」(5-65 页)(高功能设定菜单) 「报警3滞后」(初始设定菜单)(5-47页)
と R-と 传送输出类型

具有传送输出或电流输出

/~~~ _{功能} • 设定传送输出的类型。

具有传送输出的机型与不具有传送输出的机型中将控制输出 1 用作简易传送使用时,区别如下所述。

●传送输出目的

传送输出	控制输出 1	控制输出 2	传送输出目的
有	—		传送输出
无	电流输出	 ・无 ・继电器输出 ・电压输出(SSR 驱动用) 	控制输出1
无	・继电器输出 ・电压输出(SSR 驱动用)	 ・无 ・继电器输出 ・电压输出(SSR 驱动用) 	无

●精度及用户校正

	精度	用户校正
有传送输出	$\pm 0.3\%$ FS	有 ※
简易传送输出	无规定	无

※ 关于校正方法的详细内容,请参见「第6章 用户校正」。



传送类型		初始值
OFF	ōFF	ōFF
目标值	SP	
斜坡目标值	5P-M	
当前值	P¥	
操作量(加热)	MĽ	
操作量(冷却)	[-MV	



● 相关参数

「传送输出上限值」「传送输出下限值」(初始设定菜单)(5-50页)

と R - H 传送输出上限值 **と R - L** 传送输出下限值

具有传送输出或电流输出 传送输出类型为 OFF 以外时



• 设定传送输出的上/下限值



牛 送米刑	设定范围		初始	初始值	
很医关望			传送输出下限值	传送输出上限值	位
目标值	目标值极限	艮下限值~	目标值极限	目标值极限	EU
	目标值极限	艮上限值	下限值	上限值	
斜坡目标值	目标值极限	艮下限值~			
	目标值极限	艮上限值			
当前值	温度	输入设定范围下限值~	输入设定范围	输入设定范围	
		输入设定范围上限值	下限值	上限值	
	模拟量	刻度下限值	刻度下限值	刻度上限值	
		~刻度上限值			
操作量	标准	-5.0~105.0	0.0	100.0	%
(加热)	加热冷却	0.0~105.0			
操作量	0.0. 105.0				
(冷却)	0.0~105.0				



● 相关参数

「传送输出类型」(初始设定菜单)(5-49页)

└└└ 线性电流输出类型

控制输出 1 为电流输出时

选择线性电流输出的输出类型。



· 控制输出1为电流输出时,选择输出类型为4~20mA或0~20mA。

※ 无论控制输出1作为控制输出进行使用时还是作为简易传送输出进行使用时,都



 线性电流输出类型
 初始值

 4-20:
 4~20mA
 4-20

 0-20:
 0~20mA
 4-20

可使用 0~20mA。

_____ 设定

参考

● 相关参数

「传送输出类型」(初始设定菜单)(5-49页)

Е \/ − M 多重 SP 使用数

具有事件输入功能



- ・多重 SP 是指重新对「目标值 0~3」进行设定并通过事件输入的 ON/OFF 组合对目标 值进行切换的功能。
- · 「多重 SP 使用数」是指对目标值的设定数进行 2 点或 4 点切换时的设定项目。



设定范围	初始值
0~2	1

•通过「多重 SP 使用数」的设定决定「事件输入分配 1~4」的显示/不显示。

●事件输入2点(事件输入1/2)的机型

		事件输入分配 1	事件输入分配 2
多世	0	显示 (不使用多重 SP)	
里 SP 使 田	1	不显示 (多重 SP 2 点)	显示 (不将事件输入2用作 多重SP切换)
用数	2	不显示 (多重 SP4 点)	

事件输入1和2的ON/OFF组合与选择的目标值的关系如下所示。

・多重 SP 使用数=1 时

事件输入 1	选择的目标值
OFF	目标值0
ON	目标值1

・多重 SP 使用数=2 时

事件输入1	事件输入 2	选择的目标值
OFF	OFF	目标值0
ON	OFF	目标值1
OFF	ON	目标值 2
ON	ON	目标值3

参数

●事件输入2点(事件输入3/4)的机型

1 100 -					
		事件输入分配 3	事件输入分配 4		
多五	0	显示 (不使用多重 SP)			
里 SP 使 田	1	不显示 (多重 SP 2 点)	显示 (不将事件输入4用作 多重 SP 切换)		
用数	2	非表示 (多重 SP 4 点)			

事件输入3和4的ON/OFF组合与选择的目标值的关系如下所示。

・多重 SP 使用数=1 时

事件输入3	选择的目标值	
OFF	目标值 0	
ON	目标值1	

・多重 SP 使用数=2 时

事件输入3	事件输入4	选择的目标值
OFF	OFF	目标值 0
ON	OFF	目标值1
OFF	ON	目标值 2
ON	ON	目标值 3

●事件输入4点(事件输入1~4)的机型

		事件输入分配 1	事件输入分配 2	事件输入分配 3	事件输入分配 4
多	0	显示 (不使用多重 S P)			
重 SP 使	1	不显示 (多重 SP 2 点)	显示 (不将事件输入 2~4 用作 多重 SP 切换)		
用 数	2	不显 (多重 S	显示 SP 4 点) 显示 (不将事件输入 3~4 用作 多重 SP 切换)		示 訪入 3~4 用作 り切换)

多重 SP 中仅使用事件输入 1/2。

事件输入1和2的ON/OFF组合与选择的目标值的关系如下所示。

・多重 SP 使用数=1 时

事件输入1	选择的目标值
OFF	目标值 0
ON	目标值1

・多重 SP 使用数=2 时

事件输入1	事件输入2	选择的目标值
OFF	OFF	目标值0
ON	OFF	目标值1
OFF	ON	目标值 2
ON	ON	目标值 3

•事件输入分配 1~4 显示时分配的功能;	如下	所示。
-----------------------	----	-----

11 104% •/4 HG =	
设定内容	功能
NāNE	无
SEGP	运行/停止
MRNU	自动/手动
PRSŁ	程序启动 ※1
dR5	正/反操作反转
RE-2	100%AT 执行/取消
RE-1	40%AT 执行/取消 ※2
WEPE	设定变更允许/禁止
ЕМИЕ	通信写入允许/禁止 ※3
LRE	报警闭锁取消

※1 「PRST(程序启动)」为在「程序模式」为OFF时也可进行设定,但功能为无效。

※2 加热冷却控制时也可进行设定,但功能为无效。

- 任一事件输入分配设定为「STOP(运行/停止)」「MANU(自动/手动)」「PRST (程序启动)」「DRS(正/反操作反转)」「AT-2(100%AT 执行/取消)」「AT-1 (40%AT 执行/取消)」「WTPT(设定变更允许/禁止)」「CMWT(通信写入允 许/禁止)」「LAT(报警闭锁取消)」时,则其他事件输入不可做相同功能分配。
- ※ 事件输入可在 E5□N-□□□B□中使用。事件输入的 ON/OFF 切换请在通电中 时进行。针对 50ms 以上的输入进行 ON/OFF 判定。(但是简易运算中以 250ms 以上为标准进行判别)。



● 相关参数

「目标值 0~3」(调整菜单)(5-27 页) 「多重 SP 使用」(5-58 页)(高功能设定菜单) 「事件输入分配 1~4」(初始设定菜单)(5-54 页)

^{※3} 仅有通信功能的机型可选择。此外,选择作为「事件输入数据」的「内部辅助继 电器」时,不可对「通信写入允许/禁止」进行选择。

E1/-*	事件输入分配* (*:1~4)	有事件输入功能 未使用于多重 SP 时
小能	 将下述功能分配到事件 1~,运行/停止 自动/手动 程序启动 正/反操作反转 100%AT 执行/取消 40%AT 执行/取消 设定变更允许/禁止 通信写入允许/禁止 报警闭锁取消 	4.
设定	 初始值: 事件输入分配1 事件输入分配2 事件输入分配3 事件输入分配4 	「NāNE」 「SŁāP」 (但是,具有事件输入 3/4 的机型中为 「NāNE」)。 「NāNE」 「NāNE」
	设定内容	功能
	NāNE 无	
	5EaP 运行/停	止

反足内谷	功能	
NāNE	无	
SEGP	运行/停止	
MRNU	自动/手动	
PRSŁ	程序启动 ※1	
dR5	正/反操作反转	
RE-2	100%AT 执行/取消	
RE-1	40%AT 执行/取消 ※2	
WE PE	设定变更允许/禁止	
ЕМИЕ	通信写入允许/禁止 ※3	
LAF	报警闭锁取消	

※1 「PRST(程序启动)」为在「程序模式」为OFF时也可进行设定,但功能为无效。

※2 加热冷却控制时也可进行设定,但功能为无效。

※3 仅有通信功能的机型可选择。此外,选择作为「事件输入数据」的「内部辅助继电器」时,不可对「通信写入允许/禁止」进行选择。



● 相关参数

「目标值 0~3」(调整菜单)(5-27 页) 「多重 SP 使用数」(初始设定菜单)(5-58 页)



高功能设定菜单

使用高功能设定菜单的设定,可使数字调节器的性能 得到最大限度的活用。

要转换到高功能设定菜单时,在「初始设定菜单」中 输入密码(-169)。

输入密码时,「保护菜单」的「初始/通信保护」要设 定为0。

- 「初始/通信保护」的设定值为0时,可使用此参数。
- 按下 〇, 进行设定菜单间切换。
- ・ 按下 🕿 和 💌 键, 变更设定值。





こNこと 设定值初始化



• 将所有设定状态进行初始化时使用。

• 初始化后,设定值自动设为「aFF」。



	设定范围	初始值
<u>a</u> ff	:不进行初始化操作	ōFF
FREE	: 手册记载的出厂时间初始化	

MSPU 多重 SP 使用

无事件输入的机型或 多重 SP 使用数=0



通过面板的按键操作,可进行目标值 0~3 的切换。
前提条件
无事件输入的机型
带事件输入的机型中「多重 SP 使用数」的设定为「0」。 *GN* : 可进行目标值(0~3)的切换。 *GFF* : 不可进行目标值(0~3)的切换。

• 初始值 : OFF



设定

● 相关参数

「多重 SP」(运行菜单)(5-11 页) 「多重 SP 使用数」(初始设定菜单)(5-58 页)

5PPU SP 斜坡时间单位

ST = OFF



• 设定 SP 斜坡操作中的变化率时间单位。



设定范围			初始值			
5:	EU/秒、	Μ:	EU/分、	Н:	EU/时	М



● 相关参数

「斜坡目标值监控器」(运行菜单)(5-11页) 「SP 斜坡设定值」(调整菜单)(5-34页)



56 * N	辅助输出*非励 (*: 1~3)	边磁 具有辅助输出*コ	力能	
/ _{功能}	 设定辅助输出1~3的输出状态。 励磁时,保持原辅助输出功能的状态进行输出。非励磁时,反转辅助输出功能的状态进行输出。辅助输出功能、辅助输出及操作显示(SUB1~3)间的关系如下所述。 			
	辅助结	输出功能 辅助输出	操作显示(SUB1~3)	
	陆疏	ON ON	亮灯	
	//J/J HZZ.	OFF OFF	不亮灯	
K AC	非励磁	ON OFF	亮灯	
	11 //4/3 MAA	OFF ON	不亮灯	
参考	设定范 N-ā: 励磁 / N ● 相关参数 「辅助输出 1~	<u>图 初始值</u> <i>Ⅰ-E</i> :非励磁 <i>N-급</i> ~3 分配」(5-78~80 页)(高	功能设定菜单)	
НЬЦ	加热器断线	具有加热器断线	・SSR 故障・加热器过电流检测功能	



加热器断线

具有加热器断线 · SSR 故障 · 加热器过电流检测功能 具有报警1功能



• 使用加热器断线报警时进行设定。



	初始值			
āN:	有效 /	ōFF:	无效	āN

片占上 加热器断闭锁 具有报警1功能

具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 具有报警1功能 加热器断使用=ON

· 此参数为 ON 时,直到满足下述条件为止前加热器断线报警都将为保持。

- a 设定加热器断检测为 0.0A。
- b 切断电源后,再次接通(电源复位)。
- c 通过 PF 键取消。
- (PF 设定=LAT:报警闭锁取消)
- d 通过事件输入取消。

(事件输入分配 1~4=LAT:报警闭锁取消)

• 此外,切换到初始设定菜单、高功能设定菜单、通信设定菜单、校正菜单时,输 出为 OFF。

设定范围	初始值
ōN: 有效 / ōFF: 无效	ōFF

● 相关参数

「事件输入1~4分配」(5-54页)(初始设定菜单) 「加热器断使用」(5-60页)「PF设定」(5-84页)(高功能设定菜单)

НРН

设定

加热器断滞后

加热器断使用=ON、加热器断闭锁=OFF 具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 具有报警1功能



• 设定加热器断线检测时的滞后。



设定范围	单位	初始值
0.1~50.0	А	0.1



● 相关参数

「加热器断使用」(高功能设定菜单)(5-60页)





● 相关参数

「PID·ON/OFF」(5-43页)「ST」(5-44页)(初始设定菜单)

参数

 月と - []
 AT 计算增益

 月と - H
 AT 滞后

 し[MR]
 极限循环操作量振幅

/~~~ _{功能}

- 此参数,通常情况下请保持为初始值。
- 「AT 计算增益」为对以 AT 计算 PID 值时的增益进行设定。强调适应性时,设定 值较小,强调稳定性时,设定值较大。

2自由度 PID 控制时、ST=OFF

- •「AT 滞后」为针对 AT 执行中的极限循环操作,获取 ON、OFF 切换时的滞后。 此参数为对滞后进行设定。
- •「极限循环操作量振幅」为对 AT 执行中的极限循环操作时的操作量振幅进行设定。



参考

参数	设定范围	单位	初始值
AT 计算增益	0.1~10.0		0.8
AT 滞后	多重输入: 0.1~999.9	℃或℉	0.8 💥
	模拟量输入: 0.01~9.99	%FS	0.20
极限循环操作量振幅	5.0~50.0	%	20.0
·>>>	山东东北 1 4		

※温度单位为旷时,初始值为1.4。

● 相关参数

「AT 执行/取消」(调整菜单)(5-21 页)

CNF 输入数字滤波器

• 设定输入用的数字滤波器时间常数。经过数字滤波器后的数据如下图所示。



	设定范围	单位	初始值
设定	0.0~999.9	秒	0.0

₽₩₽₩ 当前值显示追加



在运行菜单的项部仅增加显示当前值。无需显示目标值的情况下,仅显示当前温度时使用。 「ON」为显示,「OFF」为不显示。

设定范围	初始值
aN:显示/aFF:不显示	ōFF

ā-dP 操作量显示



显示操作量。 操作量监控器(加热)/(冷却)为「ON」时显示,为「OFF」时不显示。

初始值

ōFF



急者

● 相关参数

「操作量监控器(加热)」(5-18页)「操作量监控器(冷却)」(5-19页)(运行菜单)

参数

REŁ

自动返回显示模式时

设定范围

aN: 显示 / aFF: 不显示

间



- 「运行菜单」「调整菜单」「监控器/设定项目菜单」时,根据此参数设定的时间, 在无按键操作时,切换当前值/目标值显示。
- 「OFF」时,此功能为无效。(不进行自动画面切换)



设定范围	单位	初始值
OFF、1~99	秒	ōFF

R ILE	报警1闭锁	具有报警1功能,报警1类型≠0
RZLE	报警2闭锁	具有报警2功能,报警2类型≠0、12
RJLF	报警3闭锁	具有报警3功能,报警3类型≠0、12



设定

·此参数为 ON 时,直到满足下述条件为止前加热器断线报警都将为保持。

- a 切断电源后,再次接通(电源复位)。
- b 通过 PF 键取消。
- (PF 设定=LAT:报警闭锁取消)
- c 通过事件输入取消。
- (事件输入分配 1~4=LAT:报警闭锁取消)
- 此外,切换到初始设定菜单、高功能设定菜单、通信设定菜单、校正菜单时,输 出为 OFF。
- 辅助输出为保持在励磁设定时关闭输出,非励磁设定时打开输出。

设定范围	初始值
āN: 有效/āFF: 无效	ōFF

▶ 相关参数

「报警值 1~3」(5-15~16 页)「报警上限值 1~3」「报警下限值 1~3」(5-17~18 页)(运行菜单) 「报警 1~3 类型」(初始设定菜单)(5-46~48 页) 「待机顺序再启动」(5-59 页)(高功能设定菜单) 「事件输入 1~4 分配」(5-54 页)「辅助输出 1~3 非励磁」(5-60 页)「报警 1~3 滞后」(5-47 页)(初始设定菜单) 「加热器断使用」(5-60 页)「PF 设定」(5-84 页)(高功能设定菜单)

PPLL 保护菜单转换时间



 设定从运行菜单或调整菜单、监控器/设定项目菜单转换到保护菜单时必要的按键 时间。

设定范围	单位	初始值
1~30	秒	3





● 相关参数

「运行/调整保护」「初始/通信保护」(5-5页)「设定变更保护」(5-6页)(保护菜单)

5ERā 输入异常输出

具有报警 1 功能 但是,内部辅助继电器输出分配除外



- 此设定为「ON」时,输入错误时的分配报警1的输出为 ON。
 ※输入错误的详细内容,请参见「附录 错误显示」(A-8 页)。
- 为报警1、加热器断线・SSR 故障・加热器过电流报警及输入异常的 OR 输出。
- 切换到初始设定菜单、高功能设定菜单、通信设定菜单、校正菜单时,输出为 OFF。

设定范围	初始值
āN: 有效 / āFF: 无效	āF F



[]][冷端补偿方式

输入类型为热电偶或 非接触式温度传感器时



- 输入类型设定值为 No.5~22、24、25 时,指定冷端补偿在数字调节器内部进行或 在外部进行。
- ·冷端补偿的外部设定为在对热电偶或使用2根ES1B时的温差进行测量时有效。



╞老

	初始值		
āN:	内部 / GFF : 外音	郘	āN

● 相关参数

「输入类型」(初始设定菜单)(5-40页)

₽_₽!/ MB 指令逻辑切换

通信功能对应机型 协议选择=CompoWay/F

· Sysway 通信顺序的 MB 指令(通信写入切换)的逻辑切换。

• MB 指令(通信写入切换)相当于 E5□J 的 MB 指令(远程/本地切换)。

设宁估	MB 指令的文本数据		
以上但	0000	0001	
OFF	通信写入允许	通信写入禁止	
OFF	(远程模式选择)	(本地模式选择)	
ON	通信写入禁止	通信写入允许	
UN	(本地模式选择)	(远程模式选择)	

(()内为 E5□J 中使用的表达方式)。



● 相关参数

「通信写入」(调整菜单)(5-22页) 「协议选择」(通信设定菜单)(5-91页)

Eal PV 显示色切换



PV 显示颜色切换为在要对 PV 显示(第1显示)颜色进行变更时使用。 显示颜色分为「橙色」、「红色」、「绿色」,下述3种模式共有8种选择。

- 始终为显示「橙色」、「红色」、「绿色」的模式。
- 与报警1联动「红色→绿色(报警1发生时)」、「绿色→红色(报警1发生时)」, 对 PV显示颜色进行切换的模式。
- ・ 与 PV 整定带联动「红色→绿色(PV 整定带内)→红色」、「绿色→橙色(PV 整定 带内)→红色」、「橙色→绿色(PV 整定带内)→红色」,对 PV 显示颜色进行切 换的模式。PV 整定带为通过「高功能设定菜单」的「PV 整定带」进行设定。
- 初始值为「REd: 红色」。



通过「PV 显示颜色切换」,表示使用的显示功能设定。

模式	设定内容	功能	PV 显示颜色		用途示例	
通常	6RG	橙色	通常:橙色		配合其他机器	
	REd	红色	通常:红色		配合其他机器	
	GRN	绿色	通常:绿色		配合其他机器	
与报警1联 动			ON 报警值 AI MION			
			OFF SP PV			► PV
			AI	LM10N	ALM10FF	用途示例
	R-G	红色→绿色		红色	绿色	显示到达信号
	6-R	绿色→红色	绿色 丝		红色	显示异常信号
与 PV 整定 带联动			低内 BPV整定带 BPV整定带 高 PV SP			
			低	PV 整定带内	高	用途示例
	R-G.R	红色→绿色 →红色	红色	绿色	红色	整定显示
	G-ā.R	绿色→橙色 →红色	绿色	橙色	红色	整定显示
	ā-G.R	橙色→绿色 →红色	橙色	绿色	红色	整定显示



● 相关参数

「PV 整定带」(高功能设定菜单)(5-69页)

P#-6 PV 整定带



设定当切换与 PV 整定带联动的 PV 显示色时的 PV 整定带幅值。

· 通过「PV 显示色切换」对与 PV 整定带联动的模式进行选择时,根据当前值(PV) 与下图所示 PV 整定带相比的低/内/高,对 PV 显示色进行切换。

• 有 0.2 (℃或℃)固定的滞后幅值。



模拟输入时 0.02(%FS)



参考

机型	设定范围	单位	初始值
热电偶/铂电阻多重输入型	0.1~9999.9	℃或℃(注)	5.0
模拟量输入型	0.01~99.99	%FS	5.00

注 模拟量输入时为「无单位」。

● 相关参数

「PV显示颜色切换」(高功能设定菜单)(5-68页)

R IāN	报警 1ON 延时	具有报警1功能,报警1类型≠0、12、13
R2āN	报警 2ON 延时	具有报警2功能,报警2类型≠0、12、13
RJAN	报警 3ON 延时	具有报警3功能,报警3类型≠0、12、13

报警 1/2/3 输出为 ON 时,经过设定的延迟时间后为 ON。



- 设定 ON 延时转为有效的时间。
- 设定值为0时, ON 延时为无效。



设定范围	单位	初始值
0~999	秒	0



● 相关参数 「报警1~3 类型」(初始设定菜单)(5-46~48页)

A IGF	报警 1OFF 延时	具有报警1功能,报警1类型≠0、12、13
RZāF	报警 2OFF 延时	具有报警2功能,报警2类型≠0、12、13
836F	报警 3OFF 延时	具有报警3功能,报警3类型≠0、12、13

报警 1/2/3 输出为 OFF 时,经过设定的延迟时间后为 OFF。



• 设定 OFF 延时转为有效的时间。

• 设定值为0时, OFF 延时为无效。

ρ	
设定	2



● 相关参数

「报警1~3类型」(初始设定菜单)(5-46~48页)

[567 输入补偿类型

输入类型为热电偶或 铂电阻时

设定热电偶输入或铂电阻输入的补偿方法。



•「输入类型」为热电偶或铂电阻时,设定使用温度输入1点补偿或温度输入2点补偿。

p	
设定	

 设定范围
 初始值

 こN5 1: 1 点补偿にN52: 2 点补偿
 こN5 1

● 相关参数

「温度输入补偿值」「上限温度输入补偿值」「下限温度输入补偿值」(调整菜单)(5-28页)

「输入类型」(初始设定菜单)(5-40页)



RF	RT	2 自由度 PID 控制时 输入类型为温度输入时
执行 RT(Robust 调整)。	
八~~~ 功能	 选择 RT 的状态下执行 防止性能恶化的 PID 常 由通常模式下的 AT/ST 来防止振颤的发生。 	AT 或 ST 时,即使控制对象的特性发生变化也可自动设定 常数。 得出的 PID 常数发生振颤时,也可通过 RT 模式执行 AT/ST



第5章

参数

设定范围	初始值
āN: RT 功能 ON / āFF: RT 功能 OFF	ōFF



● 相关参数

「AT 执行/取消」(5-21 页)「比例带」「积分时间」「微分时间」(5-29 页)(调整 菜单)

「PID·ON/OFF」(5-43页)「ST」(5-44页)(初始设定菜单)





设定

· 使用 SSR 故障报警时进行设定。

设定范围	初始值
āN: 有效 / āFF: 无效	āΝ

HSL SSR 故障闭锁

具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 具有报警1功能 SSR 故障使用=ON

- ·此参数为 ON 时,直到满足下述条件为止前 SSR 故障报警都将为保持。
 - a 设定 SSR 故障检测为 50.0A。
 - b 切断电源后,再次接通(电源复位)。
 - c 通过 PF 键取消。
 - (PF 设定=LAT:报警闭锁取消)
 - d 通过事件输入取消。
 - (事件输入分配 1~4=LAT:报警闭锁取消)
- 此外,切换到初始设定菜单、高功能设定菜单、通信设定菜单、校正菜单时,输 出为 OFF。



设定范围	初始值
āN: 有效 / āFF: 无效	<u>a</u> ff

参考

● 相关参数

「SSR 故障使用」(高功能设定菜单)(5-72页)
「事件输入1~4分配」(5-54页)(初始设定菜单)
「加热器断使用」(5-60页)「PF设定」(5-84页)(高功能设定菜单)

HZH

SSR 故障滞后

具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测功能 具有报警1功能 SSR 故障使用=ON、SSR 故障闭锁=OFF



·设定 SSR 故障检测时的滞后。



设定范围	单位	初始值
$0.1 \sim 50.0$	А	0.1





● 相关参数

「SSR 故障使用」(高功能设定菜单)(5-72页)

具有报警1功能 LLA LBA 检测时间 报警1类型=12(LBA)

LBA 功能的有效/无效及检测的时间间隔设定。

- 设定检测 LBA 的时间间隔。
- 设定值为0时,LBA 功能为无效。



设定范围	单位	初始值
0~9999	秒	0



● 相关参数

「报警1类型」(初始设定菜单)(5-46页) 「LBA 检测阀值」(5-74 页)「LBA 检测幅值」(5-75 页)(高功能设定菜单)

LLAL LBA 检测阀值

具有报警1功能 报警1类型=12(LBA) LBA 检测时间≠0

机型	设定范围	单位	初始值
热电偶/铂电阻多重输入型	0.1~9999.9	℃或℃ (注)	8.0
模拟量输入型	0.01~99.99	%FS	10.00

· 目标值与当前值的偏差为「LBA 检测阀值」的设定值以上时,进行 LBA 检测。

注 模拟量输入时为「无单位」。

• 设定 LBA 的检测阀值。



设定

● 相关参数

「当前值/目标值」(运行菜单)(5-10页) 「报警1类型」(初始设定菜单)(5-46页) 「LBA 检测时间」(5-74 页)「LBA 检测幅值」(5-75 页)(高功能设定菜单)



16月6 LBA 检测幅值

具有报警 1 功能 报警 1 类型=12(LBA) LBA 检测时间*≠*0

/____ 功能



机型	设定范围	单位	初始值
热电偶/铂电阻多重输入型	0.0~999.9	℃或℃ (注)	3.0
模拟量输入型	0.00~99.99	%FS	0.20

· LBA 检测阀值以上的状态时,大于「LBA 检测幅值」的设定值的控制偏差未减少时,

注 模拟量输入时为「无单位」。

• 设定 LBA 的检幅值。

进行 LBA 检测。



● 相关参数

「当前值/目标值」(运行菜单)(5-10页) 「报警1类型」(初始设定菜单)(5-46页) 「LBA 检测时间」「LBA 检测幅值」(5-74页)(高功能设定菜单)

alle l 控制输出 1 分配

具有传送输出或 控制输出为电流输出时 传送输出类型=OFF

/____ 功能

• 设定分配到控制输出1的功能。



	设定范围	初始值
NāNE	: 控制输出1未分配功能	ō
ō	: 输出控制输出(加热侧)	
[-ā	: 输出控制输出(冷却侧)(注1)	
RLM I	: 输出报警1(注2)	
RLM2	: 输出报警2(注2)	
ALM3	: 输出报警3(注2)	
P.ENd	: 输出程序结束输出(注2)(注3)	
RALM	: 控制输出 ON/OFF 计数报警(注 2)	
WR I	: 内部辅助继电器1(注2)(注4)	
WR2	: 内部辅助继电器 2 (注 2) (注 4)	
WRB	: 内部辅助继电器 3 (注 2) (注 4)	
WRЧ	: 内部辅助继电器 4 (注 2) (注 4)	
WRS	: 内部辅助继电器 5 (注 2) (注 4)	
WR6	: 内部辅助继电器 6 (注 2) (注 4)	
WR7	: 内部辅助继电器 7 (注 2) (注 4)	
WR8	: 内部辅助继电器 8 (注 2) (注 4)	

(注1)标准控制时分配为「[-o」时相当于0%输出。

(注2) 仅可在继电器输出 · 电压输出 (SSR 驱动用)时选择。

(注3)「程序模式」为 OFF 时也可进行设定, 但功能为无效。

(注4)未使用简易运算功能时,不显示 WR1~WR8。



▶ 相关参数

「标准/加热冷却」(5-43页)「程序模式」(5-44页)「传送输出类型」(5-49页)(初 始设定菜单)





olle Z 控制输

控制输出 2 分配

具有控制输出 2

•设定分配到控制输出2的功能。



	设定范围	初始值
NāNE	: 控制输出2未分配功能	Nane
ō	: 输出控制输出(加热侧)	(注3)
[-ā	: 输出控制输出(冷却侧)(注1)	
ALM I	: 输出报警 1	
ALM2	: 输出报警 2	
RLM3	: 输出报警 3	
P.ENd	: 输出程序结束输出(注2)	
RALM	: 控制输出 ON/OFF 计数报警(注 2)	
WR I	: 内部辅助继电器1(注4)	
WR2	: 内部辅助继电器 2 (注 4)	
WR3	: 内部辅助继电器 3 (注 4)	
<i>Ы</i>	: 内部辅助继电器 4 (注 4)	
WRS	: 内部辅助继电器 5 (注 4)	
WR6	: 内部辅助继电器6(注4)	
WRT	: 内部辅助继电器 7 (注 4)	
WRB	: 内部辅助继电器 8 (注 4)	

(注1)标准控制时分配为「[-o」时相当于0%输出。

(注 2)「程序模式」为 OFF 时也可进行设定, 但功能为无效。

(注3)「标准/加热冷却」设定为「加热冷却」时,自动切换为「[---]。

(注4) 未使用简易运算功能时,不显示 WR1~WR8。

● 相关参数

「标准/加热冷却」(5-43页)「程序模式」(5-44页)(初始设定菜单)



5Ub I 辅助输出1分配

具有辅助输出1

•设定分配到辅助输出1的功能。



	设定范围	初始值
NāNE	: 控制输出1未分配功能	RLMI
ō	: 输出控制输出(加热侧)	(注3)
[-ā	:输出控制输出(冷却侧)(注1)	
RLM I	: 输出报警1	
RLM2	: 输出报警 2	
RLM3	: 输出报警 3	
P.ENd	: 输出程序结束输出(注2)	
RALM	: 控制输出 ON/OFF 计数报警	
WR I	: 内部辅助继电器1(注4)	
WR I	: 内部辅助继电器 2 (注 4)	
WRB	: 内部辅助继电器 3 (注 4)	
ѠҎҸ	: 内部辅助继电器 4 (注 4)	
WRS	: 内部辅助继电器 5 (注 4)	
WR6	: 内部辅助继电器 6 (注 4)	
WR7	: 内部辅助继电器 7 (注 4)	
WR8	: 内部辅助继电器 8 (注 4)	

(注1)标准控制时分配为「[-]」时相当于0%输出。

(注 2)「程序模式」为 OFF 时也可进行设定,但功能为无效。

(注3)「程序模式」不设定为「OFF」时,自动切换为「P.ENd」。

(注4) 未使用简易运算功能时,不显示 WR1~WR8。

● 相关参数

「程序模式」(5-44页)(初始设定菜单)





5062

```
辅助输出2分配
```

具有辅助输出 2

```
/____
功能
```

·设定分配到辅助输出2的功能。



	设定范围	初始值
Nane	: 控制输出2未分配功能	ALM2
ō	: 输出控制输出(加热侧)	(注3)
[-ō	:输出控制输出(冷却侧)(注1)	
RLMI	: 输出报警1	
ALM2	: 输出报警 2	
ALM3	: 输出报警 3	
P.ENd	: 输出程序结束输出(注2)	
RALM	: 控制输出 ON/OFF 计数报警	
WR I	: 内部辅助继电器1(注4)	
WR I	: 内部辅助继电器2(注4)	
WR3	: 内部辅助继电器3(注4)	
WRЧ	: 内部辅助继电器4(注4)	
WRS	: 内部辅助继电器 5 (注 4)	
WR6	: 内部辅助继电器6(注4)	
WR7	: 内部辅助继电器7(注4)]
WRB	: 内部辅助继电器 8 (注 4)]
	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	

(注1)标准控制时分配为「[-o」时相当于0%输出。

(注 2)「程序模式」为 OFF 时也可进行设定, 但功能为无效。

(注3) 无 E5CN/CN-U 的控制输出2的规格中,「标准/加热冷却」设定为「加热冷却」时, 自动切换为「[-ā]。

(注4)未使用简易运算功能时,不显示WR1~WR8。



● 相关参数

「标准/加热冷却」(5-43页)「程序模式」(5-44页)(初始设定菜单)

参 数

5863 辅助输出3分配

具有辅助输出3(.E5AN/EN)

设定分配到辅助输出3的功能。



	设定范围	初始值
NāNE	: 控制输出3未分配功能	RLM3
ō	: 输出控制输出(加热侧)	(注3)
[-ā	: 输出控制输出(冷却侧)(注1)	
ALM I	 输出报警1 	
ALM2	: 输出报警 2	
ALM3	: 输出报警 3	
P.ENd	: 输出程序结束输出(注2)	
RALM	: 控制输出 ON/OFF 计数报警	
WR I	: 内部辅助继电器1(注4)	
WR I	: 内部辅助继电器 2 (注 4)	
WR3	: 内部辅助继电器 3 (注 4)	
WRЧ	: 内部辅助继电器 4 (注 4)	
WRS	: 内部辅助继电器 5 (注 4)	
WR6	: 内部辅助继电器 6 (注 4)	
WR7	: 内部辅助继电器 7 (注 4)	
WR8	: 内部辅助继电器 8 (注 4)	

(注1)标准控制时分配为「[-]时相当于0%输出。

- (注 2)「程序模式」为 OFF 时也可进行设定,但功能为无效。
- (注3) 无 E5AN/EN 的控制输出2的规格中,「标准/加热冷却」设定为「加热冷却」时, 自动切换为「**[-**-]。
- (注4)未使用简易运算功能时,不显示WR1~WR8。

● 相关参数

「标准/加热冷却」(5-43页)「程序模式」(5-44页)(初始设定菜单)

ESEL 显示字符切换



• 切换显示的文字字符。 切换的字符类型如下2种所示。 11 段显示 7 段显示



设定范围	初始值
āN: 11 段显示 / āFF: 7 段显示	āΝ
[N1时 为 11 段目云	

I_N]时,为11 段显示。

程序模式 ≠ OFF 时



· 设定简易程序功能的 SOAK 时间单位。



设定范围	初始值
M: 分、H: 小时	М

参考

● 相关参数 「程序启动」「SOAK 剩余时间监控器」(运行菜单)(5-14页) 「SOAK 时间」「等候带」(调整菜单)(5-32页)

「SOAK 时间」「等候常」(调整采単)(5-32 贝) 「程序模式」(初始设定菜单)(5-44 页)

RL 5P 报警 SP 选择

具有报警1功能、报警2功能 具有报警3功能 SP 斜坡设定值≠OFF、ST=OFF 报警类型=1、2、3、4、5、6、7

设定将 SP 斜坡操作中的偏差报警对象 SP 的目标值作为斜坡 SP 或目标 SP。



· 设定将偏差报警对象 SP 作为斜坡 SP 或目标 SP。



设定范围	初始值
5P-M: 斜坡目标值、5P: 目标值	SP-M



● 相关参数 「SP 斜坡设定值」(调整菜单)(5-34页) 「ST」(初始设定菜单)(5-44页)



通过将冷却系数自动整定设定为「ON」,使在加热冷却控制时执行 AT 且与 PID 参数同时使用对冷却系数进行自动计算。但当冷却时冷却水沸腾等非线形性强的情况下,本功能无法计算出最适的冷却系数,出现振动控制波形。此时,通过设定扩大比例带或增大冷却系数,可改善振动的控制波形。



设定范围	初始值
āN: 有效/āFF: 无效	OFF





「加热器过电流使用」(5-83页)「加热器过电流滞后」(5-84页)(高功能设定菜单)

「事件输入1~4分配」(5-54页)(初始设定菜单)

「加热器断使用」(5-60页)「PF 设定」(5-84页)(高功能设定菜单)

参 数 āΕΗ

具有加热器断线・SSR 故障・加热器过电流检测 加热器过电流滞后 加热器过电流使用=ON、 加热器过电流闭锁=OFF



·设定加热器过电流检测时的滞后。



 设定范围
 单位
 初始值

 0.1~50.0
 A
 0.1

设定

参考

● 相关参数

「加热器过电流使用」(高功能设定菜单)(5-83页)

PF

PF 设定

具有 PF 键(E5AN/EN)



·设定 PF 键的功能。



•初始值为「A-M(自动/手动)」。

设定值	设定内容	功能
OFF: OFF	无效	不作为功能键操作。
RUN:#UN	运行	当前显示的通道运行。
STOP:526P	停止	当前显示的通道停止。
R-S:#-5	运行停止反转	对运行/停止的运行状态进行反转指示。
AT-2:8E-2	100%AT 执行/取消	对 100% AT 执行/取消的状态进行反转指示。 ※1
AT-1:8E - 1	40%AT 执行/取消	对 40%AT 执行/取消的状态进行反转指示。 ※1
LAT:L <i>R</i> E	报警闭锁取消	取消所有的报警闭锁。 ※2
А-М:Я-М	自动/手动	对自动/手动的状态进行反转指示。 ※3
PFDP:PFdP	监控器/设定项目	显示监控器/设定项目。
		通过「监控器/设定项目1」~「监控器/设定项目5」
		(高功能设定菜单)对监控器/设定项目进行选择。

※1 指定 AT 取消时,无论当前执行中的 AT 是 100% AT 还是 40% AT,都将取消 AT 执行。

※2 取消报警 1~3/加热器断/SSR 故障/加热器过电流闭锁。

※3 关于通过 PF 键进行自动/手动操作的详细内容,请参见「4.13 手动控制」(4-35页)。



● 相关参数

「监控器设定项目1~5」(高功能设定菜单)(5-85页)
监控器/设定项目 *

(*: 1~5)

PF 设定=PFDP

∕── _{功能}

PFd*

• 在「监控器/设定项目」中设定「PF 设定」时,可通过功能键进行监控器/设定项目的显示。

显示内容为通过监控器设定项目1~5进行设置。 设定内容如下所示。



设定值	设定内容	备注	
		监控器/设定	标记
0	无效		—
1	当前值/目标值/多重 SP	可设定(目标值)	
2	当前值/目标值/操作量※	可设定(目标值)	
3	当前值/目标值/SOAK 剩余时间	可设定(目标值)	—
4	比例带 (P)	可设定	Ρ
5	积分时间(I)	可设定	L
6	微分时间 (D)	可设定	d
7	报警值1	可设定	AL-1
8	报警上限值1	可设定	AL IH
9	报警下限值1	可设定	AL IL
10	报警值 2	可设定	RL-2
11	报警上限值2	可设定	AL 2H
12	报警下限值2	可设定	AL 2L
13	报警值3	可设定	RL-3
14	报警上限值3	可设定	AL 3H
15	报警下限值3	可设定	RLBL

※ 加热冷却控制时的操作量为通过「操作量显示选择」进行设定。



● 相关参数

「PF 设定」(5-84 页)「操作量显示选择」(5-86 页)(高功能设定菜单)

5PdP 「当前值/目标值」显示画面选择 具有第3显示(E5AN/EN)

- **/____** 功能
- 设定「当前值/目标值」画面的第3显示及显示顺序。
- 初始值为「4」。



设定值	显示内容		
0	「当前值/目标值」	仅显示(第3显示为无)	
1	「当前值/目标值/多重 SP」		
1	「当前值/目标值/操作量」 ※	按顺序显示	
2	「当前值/目标值/操作量」 ※		
Z	「当前值/目标值/多重 SP」	按顺序显示	
3	「当前值/目标值/多重 SP」	仅显示	
4	「当前值/目标值/操作量」 ※	仅显示	
5	「当前值/目标值/多重 SP」		
3	「当前值/目标值/SOAK 剩余时间」	按顺序显示	
6	「当前值/目标值/操作量」 ※		
	「当前值/目标值/SOAK 剩余时间」	按顺序显示	
7	「当前值/目标值/SOAK 剩余时间」	仅显示	

※ 加热冷却控制时的操作量为通过「操作量显示选择进行设定」。

● 相关参数

「当前值/目标值」(运行菜单)(5-10页)「操作量显示选择」(高功能设定菜单) (5-86页)

ad5L 操作量显示选择

具有第3显示(E5AN/EN),加热冷却控制时 「当前值/目标值」显示画面选择=1、2、4、6 或监控器/设定项目1~5=2



加热冷却控制时,对「当前值/目标值/操作量」的操作量显示进行选择。
 可对「加热侧操作量」与「冷却侧操作量」进行选择。



设定范围	初始值
ō:操作量(加热)	-
[-ā: 操作量(冷却)	٥

₽₩ dP PV 小数点显示

输入类型=温度输入

取消温度输入时的当前值小数点以下显示的功能。

• PV 小数点显示设为 OFF 时,则可消除当前值的小数点以下显示; 设为 ON 时,则 按照输入类型的设定显示小数部分。

ρ	
设定	

设定范围	初始值
āN: ON / āFF: OFF	ON

参考

● 相关参数

「输入类型」(初始设定菜单)(5-40页)

*₽₩5*と PV 状态显示功能

- **/** 功能

参数

	监控器范围	初始值
ōFF	: 无 PV 状态显示	ō₽₽
MRNU	: 手动控制中交替显示「MANU」	
SEGP	:停止中交替显示「STOP」	
RLMI	:报警1状态为ON时,交替显示「ALM1」	
RLM2	:报警2状态为ON时,交替显示「ALM2」	
RLM3	:报警3状态为ON时,交替显示「ALM3」	
RLM	:报警 1~3 状态中任一为 ON 时,交替显示「ALM」	
НR	:加热器断报警·SSR 故障报警·加热器过电流报警中任一为 ON 时,交	
	替显示「HA」	

将「当前值/目标值」「当前值」「当前值/手动操作量」画面第1显示的「当前值」
 与 PV 状态显示功能指定的控制•报警的状态显示以 0.5 秒为周期进行交替显示。



▶ 相关参数

「当前值」(5-9页)「当前值/目标值」(5-10页)(运行菜单) 「当前值/操作量(手动操作量)」(手动控制菜单)(5-38页)

51/5と SV 状态显示功能

/____ 功能

・ 将「当前值/目标值」「当前值」「当前值/手动操作量」画面第2显示的「目标值」、
 「空白」或「手动操作量」与 SV 状态显示功能指定的控制・报警的状态显示以
 0.5 秒为周期进行交替显示。



参数

	监控器范围	初始值
ōFF	: 无 SV 状态显示	āFF
MRNU	: 手动控制中交替显示「MANU」	
SEāP	:停止中交替显示「STOP」	
ALM I	:报警1状态为ON时,交替显示「ALM1」	
ALM2	:报警2状态为ON时,交替显示「ALM2」	
ALM3	:报警3状态为ON时,交替显示「ALM3」	
ALM	:报警 1~3 状态中任一为 ON 时,交替显示「ALM」	
HR	:加热器断报警·SSR 故障报警·加热器过电流报警中任一为 ON 时,	
	交替显示「HA」	

参考

● 相关参数

「当前值」(5-9页)「当前值/目标值」(5-10页)(运行菜单) 「当前值/操作量(手动操作量)」(手动控制菜单)(5-38页)

单位

秒

♂.₽₽₽ 显示刷新周期

- 延迟监控器值的显示更新周期的功能。仅用于显示更新延迟,控制中使用的当前 值更新周期不变。

初始值

0.25

• OFF 时,此功能为无效。

设定范围

OFF、0.25、0.5、1.0

	L		_	
			1	
参	1	赹		

控制输出 1ON/OFF 计数监控 器 具有控制输出 1, 继电器输出或电压输出(SSR 驱动用) 控制输出 1ON/OFF 计数报警设定值≠0



RA IM

- 监视控制输出1的ON/OFF次数。
- 控制输出1ON/OFF 计数报警设定值为 [0] 或控制输出为线性输出型时,不显示。

监控器范围	单位
0~9999	100 次

参数



PRE ON/OFF 计数器复位

具有控制输出 1/2、 继电器输出或电压输出(SSR 驱动用)

/____ 功能

· 对指定的控制输出 ON/OFF 计数器进行复位。



设定范围	初始值
0:无效	
1:复位控制输出 1ON/OFF 计数器	0
2:复位控制输出 2ON/OFF 计数器	

※ 计数器复位后自动返回设定值「0」。



● 相关参数

「控制输出 1ON/OFF 计数监控器」(5-88 页)「控制输出 2ON/OFF 计数监控器」 (5-89 页)(高功能设定菜单)

[Mai/ 转换到校正菜单

初始/通信保护=0

设定「转换到校正菜单」的密码。



- 设定「转换到校正菜单」的密码。密码为「1201」。
- ・ 按下 🖸 键或 🔘 键,或通过停止按键操作等待 2 秒转换到「校正菜单」。



● 相关参数

「初始/通信保护」(保护菜单)(5-5页)

通信设定菜单

PSEL	协议选择	通信功能对应机型
LI-Nā	通信单元编号	
6P5	通信速度	
LEN	通信数据长度	协议选择=CompoWay/F
Sbīt	通信停止位	协议选择=CompoWay/F
PRES	奇偶校验	
SdWE	发送等待时间	



• 各参数在再次接通电源时为有效。

• 各参数的设定请配合上位计算机与 E5□N 的通信规格进行设置。此外,进行多台连接时在所有的单元中配合「通信单元编号」以外的参数进行设置。



设定值 项目 标记 设定内容 初始值 PSEL EWF Mād CompoWay/F (Sysway) EWF 协议选择 /Modbus 通信单元编号 U-Nā 0~99 0~99 1 9.6 6P5 1.2/2.4/4.8/9.6/19.2/38.4/57.6 1.2/2.4/4.8/9.6/19.2/38. 通信速度 (kbit/s) 4/57.6 (kbit/s) 通信数据长度 LEN 7/8 (bit) 7/8 (bit) 7 通信停止位 1/2 2 562Е 1/2PREY NõNE EVEN õdd EVEN 奇偶校验 无、偶数、奇数 发送等待时间 SdWŁ 20 0~99 $0\sim 99 \,(ms)$



● 相关参数

「通信写入」(调整菜单)(5-22页)

第6章 用户校正

6. 1	参数结构 ······	6-2
6. 2	关于用户校正	6-4
6.3	热电偶的校正(热电偶/铂电阻多重输入型)	6-5
6.4	铂电阻的校正(热电偶/铂电阻多重输入型)	6-9
6.5	模拟量输入的校正(热电偶/铂电阻多重输入型)	6-11
6.6	模拟量输入的校正(模拟量输入型)	6-13
6. 7 ·	传送输出的校正	6-16
6.8	指示精度的检测	6-17

6.1 参数结构

- 用户进行校正时,在「高功能设定菜单」的「转换到校正菜单」菜单中输入「1201」。切换为校正模式,显示「RdJ」。
- · 但是,初次进行用户校正时,可能出现无法显示「转换到校正菜单」的情况发生。此时,请在 通过保护菜单设定「初始通信保护」为「0」后再转换到「高功能设定菜单」。
- 通过断电可终止校正模式。
- 校正模式中的参数结构如下所示。

热电偶/铂电阻多重输入型



模拟量输入型



购买后进行用户校正时,如下图所示,转换到校正菜单时显示用户校正完成信息。



6.2 关于用户校正

E5CN/CN-U/AN/EN为出厂时已进行了正确校正,用户不需要进行校正。 需要用户进行校正时,请使用用于校正温度输入及模拟量输入的用户校正功能。 然而,需要注意的是,OMRON 不能保证用户校准后的结果。 此外,校正参数在每次校正后都将被覆写,因此请注意进行校正后将无法返回出厂时默认参数。

● 输入校正

校正对象为通过参数选择的输入类型。 输入类型如下所示。

热电偶/铂电阻多重输入型

• 热电偶			:	16 种
• 非接触式温	度传感	器	:	4 种
• 模拟量输入			:	1种
• 铂电阻			:	5 种
模拟量输入型				
• 电流输入	:	2 种		
• 电压输入	:	3种		

● 校正参数登录

各项目相关的校正参数为准登录,只有当所有项目都进行了相应校正后才可作为正式的 校正参数进行登录。

因此,校正时必须先对所有的项目进行准登录。

此外,登录参数时,将同时对用户校正执行的有无进行记录。

请另行准备用于校正的测量机器及设备。

此外,关于测量机器及设备的相关使用方法,请分别参见其各自的使用说明。

6.3 热电偶的校正(热电偶/铂电阻多重输入型)

- 根据热电偶的类型,对热电偶1组(输入类型5、7、11、12、15)和热电偶2组(输入类型6、8、9、10、13、14、16、17、18、19、20、21、22、24、25)进行分别校正。
- 校正时,请不要按住底部。而且,请不要触碰输入端子(E5CN: 端子编号 4、5/E5CN-U: 端子编号 1、2/E5AN/EN: 端子编号 19、20)及补偿导线。

● 准备



- · 冷端补偿器可用于对内部热电偶进行校正。请设置为0℃。但要将内部的热电偶设为无效 (先端开放)。
- · 图中, STV 为表示 DC 标准电流电压发生器。
- 根据所选的热电偶,使用相应的补偿导线。 但在热电偶的 R、S、E、B、W、PL II、非接触式温度传感器时,请使用 K型热电偶用的 冷端补偿器及补偿导线进行替代。

用 户 校 正

冷端补偿器的接 热电偶校正中,不可触碰补偿导线的接线端,否则将无法获得正确的输入 线 值。因此,请参见下图对补偿导线进行接线,将冷端补偿器内部的热电偶 前端进行短路(有效)或开放(无效)后,将冷端补偿器设置为接线状态 或未接线状态。



热电偶/铂电阻多重输入型中,输入类型为热电偶、非接触式温度传感器时的校正如下 所示。

- (1) 连接电源。
- (2) 把 DC 电流/ 电压发生器 (如下图的 STV), 高精度数字表头 (如 下图的 DMM)和冷端补偿器(如下面例子所示的 ZERO-CON) 连接到如下所示的热电偶输入端。





- 6 54 888 **6985**
- ●输入类型为6、8、9、10、13、 14, 16, 17, 18, 19, 20, 21, 22, 24、25时



-5 F 888 **2988**

用户校正

(7) 按下 空键,出现左图所示状态。 гппп 将 STV 设定为 700 mV。 888 **68 13** 第2显示的计数值稳定后,按下 ≥ 键。 此时,将校正内容进行准登录。 此计数值在规定范围以外时,第2显示闪烁且此时的计数值不进 行准登录。 (8) 按下 空键,出现左图所示状态。将 STV 设定为 400mV。 E 400 第2显示的计数值稳定后,按下 ≥键。 ==== *296E* 此时,将校正内容进行准登录。 此计数值在规定范围以外时,第2显示闪烁且此时的计数值不进 行准登录。 (9) 按下 空键,出现左图所示状态。 6*2*85 (10) 如下图所示对布线进行变更。 888 3568 未连接时开放 STV

(11) 第2显示的计数值稳定后,按下 键。此时,将校正内容进行准登录。

INPUT

所选热电偶的补偿导线 K型热电偶的补偿导线可

用于E、R、S、B、W、PLⅡ型 热电偶、非接触式温度传感器。

DMM

ZERO-CON

将分离了 STV 的冷端补偿器热电偶设为有效。

短路

此时必须除去 STV 侧的布线。



(12) 按下 🖙 键,出现左图所示状态。

(13) 切断电源结束校正模式。

此外,具有传送输出功能的机型(E5AN/EN-□□F)时可进行连接的传送输出校正。关于设定方法的详细内容,请参见「6.7 传送输出的校正」(6-15页)

6.4 铂电阻的校正(热电偶/铂电阻多重输入型)

热电偶/铂电阻多重输入型中,输入类型为铂电阻时的校正如下所示。 请使用相同规格的接线用的导线。







●输入类型为1、2、3、4时







按下 🛱 键,显示各输入类型的计数值。

此时,第2显示中输入的计数值以16进制进行显示。如下所示设置6盘电阻箱。

·输入类型为0时 …… 200Ω

·输入类型为1、2、3、4 时 …140Ω

第2显示的计数值稳定后,按下 ≥键。 此时,将校正内容进行准登录。 此计数值在规定范围以外时,第2显示闪烁且此时的计数值不 进行准登录。

- (6) 按下 ☑ 键,出现左图所示状态。
 设定 6 盘电阻箱为 10Ω。
 第 2 显示的计数值稳定后,按下 ≥ 键。
 此时,将校正内容进行准登录。
- (7) 按下 空 键,出现左图所示状态。
 但是,当应进行准登录的参数出现遗漏时,则不显示。
 按下 ▲ 键,第2显示为「YE5」,放开按键2秒后或按下 空 键时,已准登录的校正值保存到非易失性存储器中。
 无需将已准登录的校正值保存到非易失性存储器时,不要按下
 ▲ 键(第2显示保持为「Na」),按下 空 键。

(8) 切断电源结束校正模式。 此外,具有传送输出功能的机型(E5AN/EN-□□F)时可进行连接的传送输出校正。关于设定方法的详细内容,请参见「6.7 传送输出的校正」(6-15页)

模拟量输入的校正(热电偶/铂电阻多 6.5 重输入型)

热电偶/铂电阻多重输入型中,输入类型为模拟量输入(0~50mV)时的校正,如下所示。



F

882 2988

888 **6985**

-6

- 此时, 第2显示中输入的计数值以16进制进行显示。将STV设定 为 54mV。 第2显示的计数值稳定后,按下 ≥ 键。 此时,将校正内容进行准登录。 此计数值在规定范围以外时,第2显示闪烁且此时的计数值不进行 准登录。 (6) 按下 空键,出现左图所示状态。 将 STV 设定为-6mV。
 - 第2显示的计数值稳定后,按下 ≥ 键。 此时,将校正内容进行准登录。 此计数值在规定范围以外时,第2显示闪烁且此时的计数值不进行 准登录。



(7) 按下 🖸 键,出现左图所示状态。

但是,当应进行准登录的参数出现遗漏时,则不显示。 按下 ▲ 键,第2显示为「4E5」,放开按键2秒后或按下 ♀ 键时, 已准登录的校正值将保存到非易失性存储器中。 无需将已准登录的校正值保存到非易失性存储器时,不要按下 ▲ 键(第2显示保持为「No」),按下 ♀ 键。

(8) 切断电源结束校正模式。 此外,具有传送输出功能的机型(E5AN/EN-□□F)时可进行连接的传送输出校正。关于设定方法的详细内容,请参见「6.7 传送输出的校正」(6-15页)

6.6 模拟量输入的校正(模拟量输入型)

● 电流输入的校正

模拟量输入型中,输入类型为电流输入时的校正,如下所示。

- (1) 连接电源。
- (2) 如下图所示,连接 STV、DMM 到电流输入端子。



(3) 接通电源。

8**.4.1** 88° 30





- (4)转换到校正菜单。
 启动 30 分钟的时效定时器,用户通过定时器进行时效控制。
 经过 30 分钟后,第2显示为0。
 但在不为0的情况下,也可转换到下一步。
- (5) 按下 空 键,出现左图所示状态。此时,第2显示中输入的 计数值以 16 进制进行显示。将 STV 设定为 20mA。 第2显示的计数值稳定后,按下 ≥ 键。 此时,将校正内容进行准登录。 此计数值在规定范围以外时,第2显示闪烁且此时的计数 值不进行准登录。
- (6) 按下 空 键,出现左图所示状态。
 将 STV 设定为 1mA。
 第 2 显示的计数值稳定后,按下 ≥ 键。此时,将校正内容
 进行准登录。
 此计数值在规定范围以外时 第 2 显示闪烁目此时的计数

此计数值在规定范围以外时,第2显示闪烁且此时的计数 值不进行准登录。



(7) 按下 @ 键,出现左图所示状态。

(8) 切断电源结束校正模式。 此外,具有传送输出功能的机型(E5AN/EN-□□F)时可进行连 接的传送输出校正。关于设定方法的详细内容,请参见「6.7 传送 输出的校正」(6-15页)

● 电压输入的校正

模拟量输入型中,输入类型为电压输入时的校正,如下所示。

(1) 连接电源。

(2) 如下图所示,连接 STV、DMM 到电压输入端子。



用户校正

6.7 传送输出的校正



具有传送输出功能的机型(E5AN/EN-□□F)中,输 入校正完成后,将显示传送输出校正画面。

校正顺序如下所示。

(1) 连接 DMM 到传送输出端子。



(2) 按下 🛱 键,切换到传送输出画面。









- (3) 显示 20mA 的校正画面,使用 ▲ 键和 ≥ 键将 DMM 的监控器 值调整为 20mA。 按下 ☑ 键,将此时的校正内容进行准登录。
- (4) 显示 4mA 的校正画面,使用 ▲ 键和 ≥ 键将 DMM 的监控器值 调整为 4mA。
 按下 空 键,将此时的校正内容进行准登录。
- (5) 按下 ▲ 键,第2显示为「YE5」,放开按键2秒后或按下 空 键时,已准登录的校正值将保存到非易失性存储器中。
 无需将已准登录的校正值保存到非易失性存储器时,不要按下
 ▲ 键(第2显示保持为「Na」),按下 空 键。
- (6) 切断电源结束校正模式。

6.8 指示精度的检测

- 输入校正后,必须进行指示精度检测,确认进行了正确的校正。
- · E5CN/CN-U/AN/EN时,请通过当前值/目标值的状态进行操作。
- 对指示范围的上下限、中间的3个值进行检测。

● 热电偶/非接触式温度传感器

如下所示,与必要的装置进行连接。E5CN/CN-U/AN/EN 与冷端补偿器间必须使用规定的 热电偶用补偿导线进行连接。



•操作

确认冷端补偿器为0℃,并将 STV 输出设定为与检测值启动电力相当的电压。 冷端补偿方式为外部设定时,无需冷却补偿器及补偿导线。

●铂电阻

・准备



•操作

将6盘电阻箱设定为与检测值相当的电阻值。

用户校正

[•]准备

● 模拟量输入

・准备

如下所示,连接必要的装置。

(根据机型与输入类型,连接端子有所不同)。

热电偶/铂电阻多重输入机型(模拟量输入)



模拟量输入机型(电流输入)



模拟量输入机型(电压输入)





将 STV 输出设定为检测值的电压或电流。



规格	A-2
微定观语	A-2 A-3 A-3
选件额定标准及性能······	A-5
关于 CT ···································	A-6 A-6 A-6
USB-串行转换电缆规格(E58-CIFQ1) ····································	A-7 A-7
操作坏境······///////////////////////////////	A-7 A-7
错误显示	A-8
故障检修	-11
设定列表 ····································	-14 -26
传感器输入的设定范围·指示范围·控制范围······A	-29
参数操作一览·······A	-31
参数一览	-32

规格

■额定规格

电源电压		AC100-240	0V 50/60Hz AC24V 50/60Hz/DC24V		
允许电压药	运动范围	电源电压的	源电压的 85~110%		
	E5CN	7.5VA			5VA / 3W
	E5CN-U	6VA			3VA / 2W (电流输出型为 4VA/2W)。
消耗电力	E5AN	10VA			5.5VA / 4W (具有传送输出的机型时为 6.5VA/4.5W)。
	E5EN	10VA			5.5VA/4W (具有传送输出的机型时为 6.5VA/4.5W)。
	1	温度输入型			
		热电偶		: K	、J、T、E、L、U、N、R、S、B、W、PL []
		铂电阻		: P	t100、JPt100
		非接触式	温度传感器	:10	~70°C,60~120°C,115~165°C,140~260°C
传感器输/	\ *I	电压输入		: 0	-50mV
		模拟量输入	型 *2		
		电流输	λ: 4-20mA	0-20)mA(输入阻抗 : 150Ω以下)
		电压输入	λ: 1-5V、()-5V、	0-10V(输入阻抗: 1MΩ以上)
			E5CN	继电	器输出:
				1a	AC250V 3A(电阻负载) 电气寿命 10 万次
				最	小适用负载 5V 10mA
				长	寿命继电器输出: (三端双向可控硅元件)
				la Z	AC250V 3A(电阻负载) 电气寿命 100 方次
				贝温	執电源电压 AC/5~250V *3 中流、5mA 以下(AC250V 60Hz)
		继由哭输	E5CN U	<i>1</i> ∩雨	电机: JIIA 以下(AC230V、 00HZ) AC250V 3A (抵抗負荷) 需复的寿命 10 万次
		出	LJCIN-U	最小	適用負荷 5V 10mA
			E5AN	继电	器输出:
			E5EN	1a	AC250V 5A(电阻负载)电气寿命 10 万次
坊劁输山				最	小适用负载 5V 10mA
171 001400 001				长	寿命继电器输出: (三端双向可控硅元件)
				1a	AC250V 3A(电阻负载)电气寿命 100 万次
				() () () () () () () () () () () () () (载电源电压 AC75~250V *3
			ESCN	術 協山	电流: 5mA 以下(AC250V、60HZ) 中压 DC12V/159/(DND)
			ESCN ESCN-U	山	电压 DC12 V=1576(FNF) 大
			E5AN	输出	电压 DC12V±15% (PNP)
		电压输出	E5EN	带最	大负载电流 40mA 短路保护回路
				※控	制输出 2 为输出电压 DC12V±15%(PNP)
				帯	最大负载电流 21mA 短路保护回路
		电流输出	$DC4 \sim 20m$	A/DC0	~20mA 负载 600Ω 以下
			分辨率:	约10	000

附 录

	E5CN	1a AC250V 3A(电阻负载) 电气寿命 10 万次
枯 田絵山	E5CN-U	最小适用负载 5V 10mA
抽助抽山	E5AN	1a AC250V 3A(电阻负载) 电气寿命10万次
	E5EN	最小适用负载 5V 10mA
控制方式		2 自由度 PID 或 ON/OFF
设定方式 通过前面板按键进行数字设定		
指示方式 11 段/7 段数字显示及单发光显示 11 段/7 段数字显示及单发光显示		
其他功能 根据机型而定		
使用环境温度 -10~55℃(不结冰、凝露) /3 年保证时: -10~50℃		
使用环境湿度 相对湿度 25~85%		
保存温度 -25~65℃(不结冰、凝露)		-25~65℃(不结冰、凝露)
高度 2,000m 以下		2,000m 以下
推荐保险丝 T2A、AC250V 延时保险丝 低遮断容量		
设置环境 设置种类 II、污染度 2 (根据 IEC61010-1)		

*1 关于输入的设定范围,请参见 A-29 页。

*2 连接 ES2-THB 时,请使用 1:1 连接。

*3 长寿命继电器输出在闭路、切断时通过三端双向可控硅进行开关,因此连接 DC 负载使用时不会输出 OFF。 请务必连接 AC 负载进行使用。

●加热器断线报警・SSR 故障报警・加热器过电流报警

(E5CN/AN/EN 带加热器断线报警・SSR 故障报警・加热器过电流报警)

最大加热器电流	AC50A	
输入电流值指示精度	±5%FS±1 位以下	
加热器断线报警设定范围	0.1~49.9A(0.1A 单位	立)
	0.0A	:加热器断线报警输出为 OFF。
	50.0A	:加热器断线报警输出为 ON。
	检测最小 ON 时间	: 100ms *1
SSR 故障报警设定范围	0.1~49.9A(0.1A 单位	
	0.0A	: SSR 故障报警输出为 ON。
	50.0A	: SSR 故障报警输出为 OFF。
	检测最小 OFF 时间	: 100ms *2
加热器过电流报警设定范	0.1~49.9A(0.1A 单位	
围	0.0A	:加热器过电流报警输出为 ON。
	50.0A	:加热器过电流报警输出为 OFF。
	检测最小 OFF 时间	: 100ms

*1 控制输出1的ON时间不足100ms时,不进行加热器断线·加热器过电流检测及加热器电流测量。

*2 控制输出1的OFF时间不足100ms时,不进行SSR故障检测及漏电流测量。

●用于 ES1B 的外部供应电源

输出电压	DC12V±10%
输出电流	20mA 以下

*当 ES1B 用外部电源用于其他用途时,请务必与本公司营业担当确认。

■本体性能

	热电偶:	*1		
	E5CN/AN/EN			
	(並小祖的±0.3%與±1℃的牧人祖)±1位以下 F5CN-U			
指示精度	(显示值的±1%或±2℃的较大值)±1位以下			
(环境温度 23℃)	铂电阻:			
	(显示值的±0.2%或±0.8℃的较大值)±1位以下			
	(探仏重癇八 : ±0.2%FS±1位以下) CT 输入 · ±5%FS±1位以下			
	ESCN/AN/EN			
	(显示值的±1%或±10℃的较大值)±1位以下			
温度影响 *2	E5CN-U (目	口台图下		
	1 铂电阻:			
	E5CN/AN/EN			
	(显示值的±1%或±4℃的较大值)	±1 位以下		
	(显示值的±2%或±4℃的较大值)	±1 位以下		
	*K 传感器的-100℃以下或±10℃以	内		
电压影响 *2	铂电阻: (目示值的,10/武,2℃的较大值)	1. 位图下		
	(显示值的±1%或±2℃的较大值)±1位以下 模拟景〜入 · (+1%FS)+1位以下			
	CT 输入 : (±5%FS)±1 位以下			
	热电偶/	0.1~999.9℃或°F		
调节灵敏度	铂电阻多重输入型	(0.1℃或°F 单位)*3		
	模拟量输入型	0.01~99.99%FS(0.01%FS 单位)		
	热电偶/	0.1~999.9℃或°F		
比例带(P)	铂电阻多重输入型	(0.1EU 单位)*3		
	模拟量输入型	0.1~999.9%FS(0.1%FS单位)		
积分时间(I)	0~3999s (1s 单位)	0.01~99.99~15(0.01~15 半位)		
	0~3999s (1s 单位)			
微分时间(D)	RT为ON时,0.0~999.9 (0.1s单位)			
控制周期	0.5、1~99s (1s单位)			
手动复位值	0.0~100.0% (0.1%单位)			
报警设定范围	-1999~9999(小数点位置根据输入种类有所不同)			
采样周期	250ms			
绝缘电阻	20MΩ以上 (DC500V)			
耐电压	AC2300V 50或60Hz 1min (异极	充电端子部)		
误动作振动	10~55Hz 20m/s ² 3 轴方向 10min			
耐久振动	10~55Hz 20m/s ² 3 轴方向 2h			
误动作冲击	100m/s ² 3 轴方向 各 3 次			
耐久冲击	300m/s ² 3 轴方向 各 3 次			

				规机
质量	E5CN	约 150g	安 基件,约10σ	端子部:约10g
	E5CN-U	约 110g	又表目: 约10g	
	E5AN	约 310g	<u> </u>	端子部:约1.6g
	E5EN	约 260g	女教件:约100g	(每1个)
保护构造	E5CN E5AN E5EN	正面: IP66、后盖: IP2	0、端子部: IP00	
	E5CN-U	正面: IP50、后盖: IP2	.0、端子部: IP00	
存储保护		EEPROM(非易失性内)	存) (写入次数:100万	次)

EEPROM(非易失性内存) 存储保护 *1 K: -200~1300℃、T、N的-100℃以下和U、L为±2℃±1位以下。

B: 400~800±3℃以下 400℃以下无规定。

R、S 的 200℃以下为±3℃±1 位以下。

W: (显示值的±0.3%或±3℃的较大值)±1位以下。 PLII:(显示值的±0.3%或±2℃的较大值)±1位以下。

*2 条件;环境温度: -10℃~23℃~55℃ 电压范围: 额定电压的-15~+10%

*3 模拟量输入时为「无单位」。

■选件额定标准及性能

事件输入	有接点输入 ON: 1k Ω以下、OFF: 100k Ω以上
	无接点输入 ON: 残留电压 1.5V 以下、OFF: 漏电流 0.1mA 以下
通信	传送连接 : RS-485/RS-232C 通信方式 : RS-485 (2 线式半双重) RS-232C 同步方式 : 起止同步 通信速度 : 1.2/2.4/4.8/9.6/19.2/38.4/57.6bps
传送输出	DC4-20mA 负载 600Ω以下 分辨率 10,000 精度±0.3%

关于 CT

■规格

项目	规	格
型号	E54-CT1	E54-CT3
连续最高加热器电流	50A	120A(*1)
耐电压	AC 1000V (1min)	
耐振动	50Hz 98m/s ²	
质量	约 11.5g	约 50g
附属品	无	接触元件(2个)
		插头 (2个)

*1 E5□N 的连续最高电流值为 50A。

■外形尺寸

• E54-CT1



• E54-CT3



USB-串行转换电缆规格(E58-CIFQ1)

■规格

项目	规格
对应 OS	Windows2000/XP/Vista
对应软件	CX-Thermo
对应机型	欧姆龙生产的数字调节器
	E5AN/EN/CN/CN-U 系列
USB I/F 规格	USB Specification 1.1 标准
DTE 速度	38400bps
连接器规格	计算机侧: USB(A型插头)
	数字调节器侧: 串行
电源	总线电源(USB 主站控制器提供)
电源电压	DC5V
消耗电流	70mA
使用环境温度	0~55℃(不结冰、凝露)
使用环境湿度	相对湿度 10~80%
保存温度	-20℃~60℃(不结冰、凝露)
保持湿度	相对湿度 10~80%
高度	2,000m 以下
质量	约 100g

■操作环境

需要满足下述条件的计算机。

- •USB 端口
- CD-ROM 驱动
- Windows2000/XP/Vista



◆外观



◆LED 显示

LED 显示	颜色	状态	说明
SD	苦色	亮灯	通过 USB-串行电缆传送数据时
50	與巴	不亮灯	未通过 USB-串行电缆传送数据时
PD	苦色	亮灯	通过 USB-串行电缆接收数据时
RD	與巴	不亮灯	未通过 USB-串行电缆接收数据时

错误显示

异常发生时,第1显示或第2显示中显示错误内容。 在此根据错误显示的确认错误的内容,并针对其的对应措施进行说明。



对输入的错误布线、断线、短路及输入类型进行确认。

布线及输入类型无异常时,请重新接通电源。

若显示内容没有变化,则需要修理。若变正常了,则应考虑干扰的影响,请查看是否有干扰发生。

※ 铂电阻时, A·B·B'中任一发生断线时则视为断线。

●错误时的操作

发生时显示异常,在超出上限值时运行报警输出。

此外,通过高功能设定菜单将输入异常输出设定为 ON 时,如发生输入异常,则分配到报警1功能的输出为 ON。

在「当前值」或「当前值/目标值」、「当前值/操作量」显示时显示错误信息。

※控制输出为 OFF。但是,设定手动操作量·停止时操作量·异常时操作量时,需要对应此设 定进行输出。

	初山日子英国	
ככככ	他山业小池田	

●含义

尽管这种情况不是错误,但在控制范围超过显示范围的情况下,以及当前值超过显示范 围时出现此显示。

显示范围如下(无小数点的数值)时显示。

·在小于-1999 时显示 cccc

・在大于 9999 时显示 ____

●操作

控制继续,运行正常。在显示「当前值」或「当前值/目标值」、「当前值/操作量」时,显示错误信息。

附录

铂电阻输入(设置范围:不含-199.9~500.0(℃)型) 热电偶输入(设置范围:不含-199.9~400.0(℃)型) ES1B				铂电阻输入(设置范围: 不含-199.9~500.0(℃)型) 热电偶输入(设置范围: 不含-199.9~400.0(℃)型)							
	控制范围										
5.ERR指示	数值显示	5.ERR指示			6 6 6 6 6	北テ	<u> </u>	- #	粉店日子	C C O O +4	
	输入指示范	围			5.0 %	1日小		こ指小	<u> </u>	3.C 7 7 1	3小
									输入指示范围		
– – – – – – – – – – – – –							模拟	输入			
• 显示范围<	~						• 显;	示范围<	控制范围		
		控制范围]				── 控制范围 ──]	
5.ERR指示	cccc指示	数值显示	数值显示		5.ERR指	示	5.ERR指示		数值显示	5.ERR指示	
		输入指示范	输入指示范围						输入指示范围		
		-1999 ← 显示范围 ※	∃→9999		-			-1999 -	← 显示范围 → ※	▶ 9999	

※显示范围为不包括小数部分的数值

[2333] AD 转换器异常

● 含义

内部电路发生异常。

● 对策

请重新接通电源。若显示内容没有变化,则需要修理。若变正常了,则应考虑干扰的影响,请查看是否有干扰发生。

● 操作

控制输出、报警出力为 OFF。

E | | | 存储异常

●含义

内部存储操作发生异常。

●对策

请重新接通电源。若显示内容没有变化,则需要修理。若变正常了,则应考虑干扰的影响,请查看是否有干扰发生。

●错误说的操作

控制输出、报警出力为 OFF (电流输出约为 0mA)。

附录

FFFF 超出电流值

●含义

加热器电流值超出 55.0A 时显示。

● 操作

控制继续,运行正常。在显示如下内容时,显示错误信息。 「加热器电流值1监控器」「加热器电流值2监控器」 「漏电流值1监控器」「漏电流值2监控器」

	加热器断线	
	SSR 故障	
LER2	加热器过电流	

●含义

加热器断線、SSR 故障或加热器过电流时,相应的设定菜单第一显示为闪烁。

● 操作

检测出加热器断線、SSR 故障或加热器过电流中任一情况时,「HA」的操作显示为亮灯, 且「运行菜单」及「调整菜单」相应的「加热器电流值1监控器」「加热器电流值2监控 器」「漏电流值1监控器」「漏电流值2监控器」的第1显示为闪烁。但控制继续,运行正常。
故障检修

进行故障检修前

数字调节器无法进行正常操作时,请在进行修理前对下述相关项目进行检查。 检查之后仍然无法进行正常操作时,请与本公司的维修人员进行联系。

时间	现象 内容		确认事项	参照页
初次接	温度单位(℃/℉)为闪 烁	ST(自我整定)执行中。 [出厂设定时:设定为 [ON]]	产品并无异常。ST(自我整定)执行时,温度单位(℃/ ℉)为闪烁。	3-18
通电源	温度误差较大	输入类型不相配。	确认传感器的类型,设定正确的输入类型。	3-4
时	为输入异常(S. Err 显 示)	测温体未正确安装。	检查测温体的安装位置、极性后,进行正确的安装。	2-10
	无法通信	使用非推荐的转换器。	检查连接设备是否有异常。	*
		选择 ON/OFF 控制。 [出厂设定时:设定为 [ON/OFF 控制]]	选择 PID 控制、执行 ST (自我整定)或 AT (自动整定)。 此外,使用自我整定时,要同时接通数字调节器与负载(加 热器等)的电源,或者先接通负载的电源。如先接通数字 调节器的电源后再接通负载的电源,则将无法进行正确的 自我整定及进行最佳的控制。	3-16
	超程 欠调 振颤	与温度上升、下降速度 相比,控制周期较长。	缩短控制周期。 控制周期越短控制性能越佳,但继电器使用时考虑其使 用寿命推荐使用 20 秒以上。	3-8
庙田时		PID 常数为不适合。	通过下述任一方法,设定最佳的 PID 常数。 ・执行 AT (自动整定)。 ・通过设定设定,对 PID 常数进行分别设定。	3-16
(又/11中1		SSR 的操作不良。	在漏电流下的操作时,请安装分泄电阻。也可通过 SSR 故障报警的使用进行异常检测。	3-27
		未配合目标控制进行 操作设定。 [出厂设定时:设定为 [反操作]]	配合目标控制设定正操作或反操作。 加热操作时为「反操作」。	3-8
	温度不上升	发生加热器断线/劣化	检查加热器中是否有断线/劣化等的异常情况发生。 也通过加热器断线报警的使用进行异常检测。	3-27
		加热器的容量不足	确认加热器是否有足够的加热容量。	_
		冷却部件为运行。	检查冷却部件是否有在正常运行。	_
		设备周围的加热防止 用设备正在运行。	设置加热防止温度设定高于数字调节器的设定温度。	

※详细内容,请参见「E5CN/E5AN/E5EN 数字调节器 通信手册」(SGTD-736)。

		设定为 STOP。 [出厂设定时:设定为 [RUN]]	通过 RUN/STOP 设定,设置为 [RUN]。 显示「STOP」为亮灯时,控制停止。	5-15
	输出不为 ON 时	未配合目标控制进行操作 设定。 [出厂设定时:设定为[反 操作]]	配合目标控制设定正操作或反操作。 加热操作时为「反操作」。	3-8
		ON/OFF 操作时,设定的调 节灵敏度值较大。 [出厂设定时:设定为 [1.0℃]]	将调节灵敏度设置为适当的值。	3-13
	不操作时	设定为 STOP。 [出厂设定时:设定为 [RUN]]	通过 RUN/STOP 设定,设置为 [RUN]。 显示「STOP」为亮灯时,控制停止。	5-15
		测温体为断线/短路	检查测温体是否有断线/短路的异常发生。	_
使用时	温度偏差较大 为输入异常 (S.err 显示)时	因测温体的导线与电源线 捆绑布线时,会受到电源 线的干扰。(一般情况下显 示值为不稳定)	分开进行布线或减少缠绕。	
		通过铜线连接数字调节器 与热电偶。	直接连接热电偶的导线。或者连接适用于热电偶的补偿导 线。	—
		测温体的设置场所不适 当。	检查测温体的测温位置是否适当。	—
		输入补偿设定不正确。 [出厂设定时:设定为 [0℃]]	将输入补偿设置为适当的值。 进行输入补偿时,将输入补偿值设定为 [3]。	4-2
	无法进行按键操 作	设定变更保护为 ON	将设定变更保护设定为 OFF。	4-23
	无法进行菜单的 切换	通过保护限制了操作	根据需要设定「运行/调整保护」「初始/通信保护」「设定变 更保护」的值。	4-23
		可能出现紧固端子的松动	按照规定转矩(0.74~0.90N・m*)重新紧固端子。	2-12
长时间 使用时	控制不稳定	内部部件的老化	安装在数字调节器内部的电解电容器的寿命要根据环境温度、负载率、周围环境(振动、冲击)而定。 此外,输出继电器的寿命根据开关容量和开关条件有很大的差异。必须考虑实际使用条件,在额定负载、电气寿命 所规定的次数内使用。 在超过其寿命的状态下使用时,会造成接点融化和 烧损。 请与同期购买的数字调节器一同进行更换。	

* 但是 E5CN-U 为 0.5N・m。

【现象】 出现无法通信/通信错误

内容	确认事项
通信的布线错误	正确进行接线。
通信的接线未连接	确认已接线,使用螺栓进行固定。
通信电缆发生断线	更换电缆。
通信电缆过长	RS-485 时合计最长为 500m, RS-232C 时最长为 15m。使用 RS-232C 延长 线缆时,请使用本公司的光电接口(Z3R)。
使用不适当的的通信电缆	通信电缆请使用带屏蔽的双绞线 AWG24 (截面积 0.205mm ²)~AWG14(截面积 2.081mm ²)。
同一传送线路上连接超出固定数量的	使用 RS-485 进行 1: N 连接时,包括可上位设备在内,可连接的台数最
通信设备。(仅 RS-485)	大为 32 台。
传送线路两端未指定末端设备。 (仅 RS-485)	设定·安装终端电阻。此时,E5CN/AN/EN 侧的末端设备中使用 120Ω(1/2W) 的终端电阻,与上位设备侧终端电阻的合计电阻为 54Ω。
本设备中未供应电源电压	施加规定的电源电压。
通信转换器(K3SC等)中未供应电源 电压	施加电源电压。
本设备、上位设备及相同传送线路上的 其他设备的通信速度及通信方式不统 一	使通信速度、协议、数据长度、停止位、校验一致。
本设备的单元编号与通过指令帧指定 的单元编号不相符合	使单元编号一致。
本设备与相同传送线路上的其他设备 编号相同(仅RS-485)	使单元编号不为重复。
上位设备的程序中存在错误	线缆监控器对指令进行确认。 通过采样程序对操作进行确认。
从本设备接收响应前,上位设备已判断 为无响应的异常检测	缩短本设备的传送等待时间设定。 增加上位设备的响应等待时间。
发送共同响应后,上位设备将无响应视 为异常检测(Sysway 除外)	进行共同响应时,无来自本机的响应。
从本设备接收响应前,上位设备已发送 如下一指令。	指令传送后必须读取响应。(共同响应时除外)
从本设备接受响应后到上位设备再次 发送指令时的时间间隔较短。	接收响应后,间隔 2ms 以上的时间后再发送指令。
接通本设备的电源时或切断电源时,传送线路为不稳定,此时上位设备将其作 为数据进行读入	初次发送指令前及切断本机电源后,请将上位设备的接收缓冲进行初始 化。
受环境的干扰影响发生通信数据异常	推迟通信速度后再次进行运行。 将干扰发生源远离通信电缆进行设置。 通信电缆更换为带屏蔽的双绞线。 尽可能的缩短通信电缆,避免容易引起冗长状况发生的电缆设置。 由于可能有干扰发生,请避免将通信电缆与电源电缆捆绑布线。 难以避免干扰发生时,请参考使用光电接口。

※关于错误内容的详细信息,请参见「E5CN/E5AN/E5EN 数字调节器 通信手册」(SGTD-736)。

设定列表

多重输入	:	热电偶/铂电阻多重输入型
模拟量输入	:	模拟量输入型

运行菜单

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
		温度:根据各传感器的指 示范围				
当前值		模拟量:刻度下限值一			EU	
		5%FS~刻度上限值+				
		5%FS				
目标值		目标值极限下限值~		0	EU	
		目标值极限上限值				
自动/手动切换	R-M					
多重 SP	M-SP	0~3		0	无	
斜坡目标值监控器	5P-M	目标值极限下限值~			EU	
		目标值极限上限值				
加热器电流值1监控器	EEI	0.0~55.0			А	
加热器电流值2监控器	[F5	0.0~55.0			А	
漏电流值1监控器	LERI	0.0~55.0			А	
漏电流值2监控器	LER2	0.0~55.0			А	
程序启动	PRSE	RSET, STRT	RSEL、SERE	RSET	无	
SOAK 剩余时间监控器	SKER	0~9999			分或小	
					时	
运行/停止	R-5	运行/停止	RUN, SEōP	运行	无	
报警值1	AL-I	-1999~9999		0	EU	
报警上限值1	AL IH	-1999~9999		0	EU	
报警下限值1	AL IL	-1999~9999		0	EU	
报警值 2	AL-2	-1999~9999		0	EU	
报警上限值 2	ALSH	-1999~9999		0	EU	
报警下限值 2	AL 2L	-1999~9999		0	EU	
报警值 3	RL-3	-1999~9999		0	EU	
报警上限值 3	AL 3H	-1999~9999		0	EU	
报警下限值 3	AL 3L	-1999~9999		0	EU	
操作量监控器(加热)	ō	-5.0~105.0(标准)			%	
		0.0~105.0(加热冷却)				
操作量监控器(冷却)	[-ā	0.0~105.0			%	

调整菜单

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
调整菜单显示	L.RdJ					
		OFF: AT 取消	āFF∖			
AT 执行/取消	RĿ	AT-2: 100%AT 执行	AF-52	OFF	无	
		AT-1: 40%AT 执行	RE-1			
通信写入	ЕМШЕ	OFF, ON	ōFF∖ ōN	OFF	无	
加热器电流值1监控 器	EE 1	0.0~55.0			А	
加热器断检测1	НЬ І	0.0~50.0		0.0	А	
加热器过电流检测1	āC I	0.0~50.0		50.0	А	
加热器电流值2监控 器	[2]	0.0~55.0			А	
加热器断检测 2	H65	0.0~50.0		0.0	А	
加热器过电流检测 2	ō[2	0.0~50.0		50.0	А	
漏电流值1监控器	LERI	0.0~55.0			А	
SSR 故障检测 1	HS I	0.0~50.0		50.0	А	
漏电流值2监控器	LER2	0.0~55.0			А	
SSR 故障检测 2	H52	0.0~50.0		50.0	А	
目标值0	5P-0	目标值极限下限值~ 目标值极限上限值		0	EU	
目标值1	5P- I	目标值极限下限值~		0	EU	
目标值2	5P-2	目标值极限下限值~ 目标值极限上限值		0	EU	
目标值 3	5P-3	目标值极限下限值~		0	EU	
温度输入补偿值	- NS	-199 9~999 9		0.0	ᡥᠮ	
上限温度输入补偿值	ENSH	-199.9~999.9		0.0	C 式 で ず デ	
下限温度输入补偿值	- ENSI	-199.9~999.9		0.0	で或で	
比例带	P			0.0	℃或℉	
		多重输入 : 0.1~999.9		8.0	×1	
和八叶白	-			10.0	%FS	
<u>枳</u> 汀时间 一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一一	L	$0 \sim 3999$		233	砂	
[秋 万 10] [1]	٥	RI λ [OFF]: $0 \sim 3999$		40	型	
· \从 却 亥 粉	r_5r	RI / ON : 0.0 ~ 999.9		40.0	175	
花山水 刻 広 マ	[-][[-d5	0.01 ^{~~} 99.99 2.重输λ.		1.00	て載留	
26区		夕里·•••八: -199.9~909.9		0.0	×1	
		模拟量输入:		0.00	%FS	
手动有台店	20-0	-19.99~99.99		50.0	0/	
于	ייים הי-א	0.0~100.0		50.0	% ℃ =€ °F	
	בכח	多重输入 : 0.1~999.9		1.0	C或F ※1	
		模拟量输入: 0.01~99.99		0.10	%FS	
调节灵敏度(冷却)	CH45	多重输入 : 0.1~999.9		1.0	℃或℉ ※1	
		模拟量输入: 0.01~99.99		0.10	%FS	
SOAK 时间	SāRk	1~9999		1	分或小时	
等候带	WE-P	多重输入:	ōFF、	OFF	℃或℉	
		OFF、0.1~999.9	0. I~999.9		※1	
		模拟量输入: OFF、0.01~99.99	ãFF 、 0.0 I∼99.99	OFF	%FS	
停止时操作量	MV - 5	-5.0~105.0(标准) -105.0~105.0(加热冷却)		0.0	%	

※1 模拟量输入时(23: 0-50mV)为「无单位」。

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
异常时操作量	ΜV - E	-5.0~105.0(标准) -105.0~105.0(加热冷却)		0.0	%	
SP 斜坡设定值	SPRE	OFF、1~9999	ōFF、 I∼99999	OFF	EU/秒、 EU/分、 EU/时	
操作量极限上限值	ōL-H	操作量极限下限值+0.1~105.0 (标准) 0.0~105.0(加热冷却)		105.0	%	
操作量极限下限值	ōL-L	-5.0~操作量极限上限值-0.1 (标准) -105.0~0.0(加热冷却)		-5.0(标准) -105.0 (加热冷却)	%	
操作量变化率极限	āRL	0.0~100.0 (0.0: 操作量变化率极限无效)		0.0	%/秒	
开平方根运算下切点	SORP	0.0~100.0		0.0	%	

初始设定菜单

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
输入类型	IN-F	0: Pt100		5	无	
		1: Pt100				
		2: Pt100				
		3: JPt100				
		4: JPt100				
		5: K				
		6: K				
		7: J				
		8: J				
		9: T				
		10: T				
		多 ¹¹ : E				
		重 12: L				
		13: U				
		14: U				
		15: N				
		16: R				
		17: S				
		18: B				
		$19: 10 \sim 70 \text{ C}$				
		20: $60 \sim 120$ C				
		21: $113^{-1} = 103^{\circ} \text{C}$				
		22: $140^{-2}200^{-1}$				
		23: 0 ⁻³ 50mV				
		24: W				
		$\frac{25.1211}{0.4 \sim 20 \text{mA}}$		0	无	
		模 1: 0~20mA		v	70	
		$\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ -5 \end{bmatrix}$				
		$\frac{1}{2}$ 3: 0~5V				
		$^{\land}$ 4: 0~10V				
刻度上限值	īN-H	刻度下限值+1~9999		100	无	
刻度下限值	IN-L	-1999~刻度上限值-1		0	无	
小数点位置	dP	多重输入: 0~1		0	无	
		模拟量输入: 0~3		0	无	
温度单位	d-U	°C、°F	E, F	°C	无	
目标值极限上限值	SL-H	目标值极限下限值+1~		1300	EU	
		输入范围上限值(温度)	4			
		目标值极限下限值+1~		100		
日七步初四子四步		刻度上限值(模拟量) 		200	ET.	
日怀徂侬限卜限值	5L-L	制八氾固下限值~ 日后店招阻上阻告 1 (泪南)		-200	EU	
		口你追饭呢上呢追一I(逼度) 刻度下限值~	-	0		
		目标值极限上限值—1 (档划 是)		0		
PID ON/OFF	ENHI	ON/OFF、2 自由度 PID	ōNōE, Đỉơ	ON/OFF	无	
标准/加热冷却	5-HE	标准、加热冷却	SENd, H-C	标准	无	
ST	55	OFF、ON	ōFF、ōN	ON	无	
程序模式	PERN	OFF, STOP, CONT,	ōFF、SŁōP、	OFF	无	
			EāNE			
控制周期(加热)	EP	0.5, 1~99	0.5, I~99	20	秒	
控制周期(冷却)	[-[P	0.5, 1~99	0.5、 /~99	20	秒	
正/反操作	āRE⊮	反操作、正操作	āR-R, āR-d	反操作	无	

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
报警1类型	ALE I	0: 无报警功能		2	无	
		1: 上下限报答				
		2: 上限报答				
		 ▶ № 批答 ▲ 上工四共国投资 				
		4: 上下限氾団扱管				
		 市付机顺户的上下限报答 # 法扣顺序的上阳招数 				
		0: 审付机顺户的上限报警 7 = # 往机顺序的工图报数				
		7: 市村机坝广山下限报音 9 编对估上阳坦敬				
		9: 纪刈祖下限报言				
		10: 市付机顺广的绝对值工限报言				
		11: 市付机员厅的纪灯值下队派言				
		12: LDA (八昭)(久)(言) 12. DV 本化宏現敬				
据敬1 滞后	<u> </u>	(15: FV 文化平秋音 タ重始) . 0.1~000.0		0.2	℃ஸ்ஈ	
派言1.师归	112111	多重制八 : 0.1 - 999.9		0.2	×1	
				0.02	%FS	
报警2类型	81 F 2	与报警1类型相同		2.	无	
		※但「12: LBA(次路断线报警)」为无		-		
		效				
报警2滞后	ALH2	多重输入 : 0.1~999.9		0.2	℃或℉	
					₩1	
		模拟量输入 : 0.01~99.99		0.02	%FS	
报警3类型	ALF3	与报警2类型相同		2	无	
报警3滞后	ALH3	多重输入 : 0.1~999.9		0.2	℃或℃※1	
	_	模拟量输入 : 0.01~99.99		0.02	%FS	
传送输出类型	<i>ER-E</i>	OFF: OFF	ōFF	OFF	无	
		SP: 目标值	5P			
		SP-M: 斜坡目标值	52-11 04			
		PV: 当則值	P¥ MV			
			FTF F MV			
4.送絵山上四店	6020	U-WIV: 採TF里(rぞ却) ※2	L - I IV	×2	×2	
[[1] [[1] [[1] [[1] [[1] [[1] [[1] [[1]	ER-N ER-1	×2		×2 ×2	×2 ×2	
12 ² 小十二日 12 ² 十二日 12 ² 十 12 ² + 12	ER-L El-L	$\frac{1}{420}, 4 \sim 20 \text{ m}$	y_20	<u>~</u> 2 4_20	<u>ネ2</u> 王	
スロ电师側山大空		-20; -4 - 20 mA	т со, П-2П	4-20		
名重 SP 使用数	EĽ-M	0~2	0 .0	1	于	
传送输出上限值 传送输出下限值 线性电流输出类型 多重 SP 使用数	ER-H ER-L GI-E EV-M	※2 4-20: 4~20mA 0-20: 0~20mA 0~2	4-20. 0-20	※2 ※2 4-20 1	※2 ※2 无 无	

※1 模拟量输入时(23:0-50mV)为「无单位」。

传送输出类型 初始值 ※2.1 ₩2 设定(监控器)范围 单位 的设定 (传送输出上限值/下限值) 目标值 目标值极限下限值~目标值极限上限值 目标值极限上限值/下限值 EU 斜坡目标值 EU 目标值极限下限值~目标值极限上限值 目标值极限上限值/下限值 当前值 温度: 输入设定范围下限值~输入设定范围上限值 输入设定范围上限值/下限值 EU 模拟量:刻度下限值~刻度上限值 刻度上限值/下限值 EU 标准 : -5.0~105.0 100.0/0.0 % 操作量(加热) 加热冷却 : 0.0~105.0 操作量(冷却) 0.0~105.0 100.0/0.0 %

※2.1 变更传送输出类型时进行初始化。

传送输出类型的设定为目标值、斜坡目标值、当前值时,在变更输入类型、温度单位、刻度上下限值、目标 值极限上下限值时进行初始化。

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
事件输入分配1	EV - 1	NONE: 无	NāNE	NONE	无	
		STOP: 运行/停止	SEāP			
		MANU: 自动/手动	MRNU			
		PRST: 程序启动 ※1	PRSE			
		DRS: 正/反操作反转	dR5			
		AT-2: 100%AT 执行/取消	RE-2			
		AT-1: 40%AT 执行/取消	RE - 1			
		WTPT:设定变更允许/禁止	WEPE			
		CMWT: 通信写入允许/禁止	ЕМЫЕ			
		LAT: 报警闭锁取消	LRE			
事件输入分配 2	EV-2	NONE: 无	NāNE	STOP	无	
		STOP: 运行/停止	SEōP			
		MANU: 自动/手动	MRNU			
		PRST: 程序启动 ※1	PRSE			
		DRS: 正/反操作反转	dRS			
		AT-2: 100%AT 执行/取消	RE-5			
		AT-1: 40%AT 执行/取消	RE - 1			
		WTPT: 设定变更允许/禁止	WEPE			
		CMWT: 通信写入允许/禁止	ЕМЫЕ			
		LAT:报警闭锁取消	LRE			
事件输入分配 3	EV-3	与事件输入分配1相同	NāNE	NONE	无	
事件输入分配 4	EV-4	与事件输入分配1相同	NāNE	NONE	无	
开平方根运算有效	SOR	OFF, ON	ōFF、ōN	OFF	无	
转换到高功能设定菜单	RMāl/	-1999~9999		0	无	

※ 「PRST(程序启动)」在程序模式为 OFF 时也可进行设定,但功能为无效。

手动控制菜单

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
手动操作量		-5.0~105.0(标准) ※ -105.0~105.0(加热冷却) ※		0.0	%	

※ 「手动操作量极限有效」为 ON 时,为操作量极限下限值~操作量极限上限值。

监控器/设定项目菜单

根据监控器/设定项目1~5(高功能设定菜单)的设定,显示内容有所不同。

高功能设定菜单

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
设定值初期化	INIE	OFF、FACT、	äFF∖ FREŁ	OFF	无	
多重 SP 使用	MSPU	OFF, ON	ōFF∖ōN	OFF	无	
SP 斜坡时间单位	SPRU	S: EU/秒	5	М	无	
		M: EU/分	М			
		H: EU/时	Н			
待机顺序再启动	RESE	条件 A、条件 B	a, b	条件 A	无	
辅助输出1非励磁	56 IN	N-O: 励磁	N-ā,	N-O	无	
		N-C: 非励磁	N-E			
辅助输出2非励磁	562N	N-O: 励磁	N-ā.	N-O	无	
		N-C: 非励磁	N-E			
辅助输出3非励磁	563N	N-O: 励磁	N-ā,	N-O	无	
		N-C: 非励磁	N-E			
加热器断使用	НЬЦ	OFF, ON	āFF∖āN	ON	无	
加热器断闭锁	НЫЦ	OFF, ON	ōFF∖ōN	OFF	无	
加热器断滞后	НЬН	0.1~50.0		0.1	А	
ST 整定带	5E-B	0.1~999.9		15.0	℃或 °F	
α	ALFA	0.00~1.00		0.65	无	
AT 计算增益	RE-G	0.1~10.0		0.8	无	
AT 滞后	AF-H	多重输入 : 0.1~999.9		0.8	℃或 °F	
					※ 1	
		模拟量输入 : 0.01~9.99		0.20	%FS	
极限循环操作量振幅 振幅	LEMR	5.0~50.0		20.0	%	
输入数字滤波器	ENF	0.0~999.9		0.0	秒	
PV 显示追加	PVRd	OFF, ON	āFF∖āN	OFF	无	
操作量显示	ō-dP	OFF, ON	āFF∖āN	OFF	无	
自动返次显示模式时	REF	OFF、1~99	āFF∖	OFF	秒	
间			1~99			
报警1闭锁	R ILE	OFF, ON	ōFF∖ōN	OFF	无	
报警2闭锁	RZLE	OFF, ON	āFF, āN	OFF	无	
报警3闭锁	RJLE	OFF, ON	āFF, āN	OFF	无	
保护菜单转换时间	PRLE	1~30		3	秒	
输入异常输出	SERã	OFF, ON	ōFF∖ōN	OFF	无	
冷端补偿方式	5JE	OFF, ON	ōFF∖ōN	ON	无	
MB 指令逻辑切换	RLRV	OFF, ON	āFF, āN	OFF	无	

※1 模拟量输入时(23:0-50mV)为「无单位」。

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
PV 显示色切换	EāLR	 橙色 红色 绿色 红色→绿色: ALM1 亮灯时 绿色→红色: ALM1 亮灯时 野V 整定带幅值内: 绿色 整定带幅值外: 红 色 	āRG REJ GRN R-G G-R R-G.R	RED	无	
		 绿色→橙色 →红色 PV 整定带幅值内: 橙色 整定带幅值外: 绿 色、红色 	G-ā.R			
		 橙色→绿色 →红色 →红色 PV 整定带幅值内: 绿色 整定带幅值外: 橙 色、红色 	ō-G.R			
PV 整定带	PV-6	多重输入 : 0.1~999.9		5.0	℃或 [°] F ※1	
		模拟量输入 : 0.01~99.99		5.00	%FS	
报警 10N 延时	R IGN	0~999(0: ON 延时无效)		0	秒	
报警 2ON 延时	RZāN	0~999(0: ON 延时无效)		0	秒	
报警 3ON 延时	RJAN	0~999(0: ON 延时无效)		0	秒	
报警 10FF 延时	R IGF	0~999(0: OFF 延时无效)		0	秒	
报警 2OFF 延时	R26F	0~999(0: OFF 延时无效)		0	秒	
报警 3OFF 延时	R3ōF	0~999(0: OFF 延时无效)		0	秒	
输入补偿类型	<i>ĭS</i> Ł₽	INS1: 温度输入1点补偿 INS2: 温度输入2点补偿	ENS I ENS2	INS1	无	
停止时/异常时 操作量追加	MV SE	OFF, ON	ōFF、ōN	OFF	无	
自动/手动 切换功能追加	RMRd	OFF、ON	ōFF、ōN	OFF	无	
RT	RĿ	OFF, ON	ōFF、ōN	OFF	无	
SSR 故障使用	НБИ	OFF, ON	ōFF、ōN	ON	无	
SSR 故障闭锁	HSL	OFF, ON	ōFF、ōN	OFF	无	
SSR 故障滞后	Н5Н	0.1~50.0		0.1	Α	
LBA 检测时间	<i>LЪЯ</i>	0~9999(0: LBA 功能无效)		0	秒	
LBA 检测阀值	LBAL	多重输入 : 0.1~999.9		8.0	℃或°F※1	
		模拟量输入 : 0.01~99.99		10.00	%FS	
LBA 检测幅值	∟ьяь	多重输入 : 0.0~999.9		3.0	℃或 [°] F※1	
		模拟量输入 : 0.00~99.99		0.20	%FS	

※1 模拟量输入时(23: 0-50mV)为「无单位」。

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
控制输出1分配	āUE I	控制输出1为电压输出(SSR驱动用)时※1		0	无	
		NONE: 无分配	NāNE			
		O: 控制输出(加热)	ō			
		C-O: 控制输出(冷却)	[-ō			
		ALM1:报警1	RLMI			
		ALM2:报警2	ALM2			
		ALM3:报警3	ALM3			
		P.END: 程序结束输出 ※2	P.ENd			
		RALM: 控制输出 ON/OFF 计数报警 ※3	RALM			
		WR1: 内部辅助继电器 1 ※4	WR I			
		WR2: 内部辅助继电器 2 ※4	WR2			
		WR3: 内部辅助继电器 3 ※4	WR3			
		WR4: 内部辅助继电器 4 ※4	<i>WR4</i>			
		WR5: 内部辅助继电器 5 ※4	WRS			
		WR6: 内部辅助继电器 6 ※4	WR6			
		WR7: 内部辅助继电器 7 ※4	WR7			
		WR8: 内部辅助继电器 8 ※4	WR8			
		控制输出为电流输出时 ※1				
		NONE: 无分配	NāNE			
		O: 控制输出(加热)	ō			
		C-O: 控制输出(冷却)	[-ō			
控制输出2分配	āU⊱2	NONE: 无分配	NāNE	NONE	无	
		O: 控制输出(加热)	ō			
		C-O: 控制输出(冷却)	[-ō			
		ALM1:报警1	RLM I			
		ALM2:报警2	ALM2			
		ALM3:报警3	RLM3			
		P.END: 程序结束输出 ※2	P.ENd			
		RALM: 控制输出 ON/OFF 计数报警 ※3	RALM			
		WR1: 内部辅助继电器 1 ※4	WR I			
		WR2: 内部辅助继电器 2 ※4	WR2			
		WR3: 内部辅助继电器 3 ※4	WR3			
		WR4: 内部辅助继电器 4 ※4	<i>WR4</i>			
		WR5: 内部辅助继电器 5 ※4	WRS			
		WR6: 内部辅助继电器 6 ※4	WR6			
		WR7: 内部辅助继电器 7 ※4	WR7			
		WR8: 内部辅助继电器 8 ※4	WR8			

※1 控制输出1的设定范围为根据电流输出或电压输出(SSR 驱动用)而有所不同。

※2 「P.END(程序结束输出)」在程序模式为 OFF 时也可进行设定,但功能为无效。

※3 「控制输出 1ON/OFF 计数报警」「控制输出 2ON/OFF 计数报警」状态中任一者为 ON 时,输出为 ON。

※4 使用简易运算时显示。详细内容请参见「4.12 关于简易运算功能」(4-61 页)。

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
辅助输出1分配	5U6 I	NONE: 无分配	NāNE	ALM1	无	
		O: 控制输出(加热)	ō			
		C-O: 控制输出(冷却)	E-ā			
		ALM1:报警1	RLMI			
		ALM2:报警 2	RLM2			
		ALM3:报警3	RLM3			
		P.END: 程序结束输出 ※1	P.ENd			
		RALM: 控制输出 ON/OFF 计数报警※2	RALM			
		WR1: 内部辅助继电器 1 ※3	WR I			
		WR2: 内部辅助继电器 2 ※3	WR2			
		WR3: 内部辅助继电器 3 ※3	WRB			
		WR4: 内部辅助继电器 4 ※3	WRY			
		WR5: 内部辅助继电器 5 ※3	WRS			
		WR6: 内部辅助继电器 6 ※3	WR6			
		WR7: 内部辅助继电器 7 ※3	WR7			
		WR8: 内部辅助继电器 8 ※3	WR8			
辅助输出2分配	5062	与辅助输出1相同		ALM2	无	
辅助输出3分配	5063	与辅助输出1相同		ALM3	无	
(仅E5AN/EN)						
显示字符切换	ESEL	OFF, ON	āFF∖āN	ON	无	
SOAK 时间单位	Ł-Ц	M: 分、H: 小时	M, H	М	无	
报警 SP 選択	RL SP	SP-M: 斜坡目标值	5P-M.	SP-M	无	
		SP: 目标值	SP			
手动操作量极限有效	MANL	OFF, ON	āFF∖āN	ON	无	
PV 变化率运算周期	P¥RP	1~999		4	采样	
					周期	
冷却系数自动整定	ESER	OFF、ON	ōFF∖ōN	OFF	无	
加热器过电流使用	ōΕIJ	OFF, ON	ōFF∖ōN	ON	无	
加热器过电流闭锁	ōΕL	OFF、ON	ōFF∖ōN	OFF	无	
加热器过电流滞后	āΕΗ	0.1~50.0		0.1	А	
PF 设定	PF	OFF: OFF	ōFF	A-M	无	
		RUN:运行	RUN			
		STOP: 停止	SEāP			
		R-S: 运行/停止	R-5			
		AT-2: 100%AT 执行/取消	RE-2			
		AT-1: 40%AT 执行/取消	RE - 1			
		LAT:报警闭锁取消	LRE			
		A-M: 自动/手动	R-M			
		PFDP: 监控器/设定项目	PFdP			

※1 「P.END(程序结束输出)」在程序模式为 OFF 时也可进行设定,但功能为无效

※2 「控制输出 1ON/OFF 计数报警」「控制输出 2ON/OFF 计数报警」状态中任一者为 ON 时,输出为 ON。

※3 使用简易运算时显示。详细内容请参见「4.12 关于简易运算功能」(4-61 页)。

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
监控器/设定项目1	PFd I	0: 无效		1	无	
		1: 当前值/目标值/多重 SP				
		2: 当前值/目标值/操作量				
		3: 当前值/目标值/残余时间				
		4: 比例带 (P)				
		 次分时间(1) (四) 				
		0: 個刀的同(D) 7. 报擎值 1				
		8:报警上限值1				
		9:报警下限值1				
		10:报警值2				
		11:报警上限值2				
		12:报警下限值2				
		13:报警值3				
		14:报警上限值 3				
此按照/JJ. 空话日 2	רו זח	15: 报警下限值 3 上 0. 15 监控器 (仍会项目 1 相同		0	工	
血 2 一 血 2 ー	rrdc PEJ3	→ 0~13 置 2 益/ 及 定 坝 日 1 相 回		0	元	
血江甸/以上坝日 5 监控器/设定项目 4	PEd4	<u> 0 - 1.5</u> 血江卻/以足坝日111円 与 0~15 监控器/设定项日1相同		0	无	
监控器/设定项目 5	PEdS	与0~15 监控器/设定项目1相同		0	无	
「当前值/目标值」显示画面	SPdP	0 :「当前值/目标值」		4	无	
选择		1:「当前值/目标值/多重 SP」			· -	
		「当前值/目标值/操作量」				
		2:「当前值/目标值/操作量」				
		「当前值/目标值/多重 SP」				
		3:「当前值/目标值/多重 SP」				
		4: 当前值/目标值/操作量」				
		5: 当則值/日标值/多里 SP]				
		6:「当前值/目标值/操作量」				
		「当前值/目标值/SOAK 剩余时				
		间」				
		7:「当前值/目标值/SOAK 剩余时				
		间」				
操作量显示选择	ād5L	O: 操作量(加热)	ō	0	无	
		C-O: 操作量(冷却)	L-0	011		
PV 小数点显示	PV dP	OFF、ON	off. IN	ON	尤	
PV 状态显示功能	PV SF	OFF: OFF	ōEE	OFF	无	
		MANU: 手动	MRNU	~~~	/0	
		STOP: 停止	SEāP			
		ALM1:报警1	ALM I			
		ALM2:报警2	ALM2			
		ALM3:报警3	ALM3			
		ALM: 报警 1~3 OR 状态	HLM			
au ll + H = + + +	5 1/51	HA: 加热器报警	HH -cc	OFF	T	
3 Ⅴ	זכ יוכ	OFF: OFF MANUL 毛动	ort MØNU	OFF	元	
		STOP·停止	5652			
		ALM1:报警1	ALM I			
		ALM2:报警2	ALM2			
		ALM3:报警3	RLM3			
		ALM: 报警1~3 OR 状态	RLM			
		HA:加热器报警	HR			
显示刷新周期	d.REF	OFF, 0.25, 0.5, 1.0		0.25	秒	

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
控制输出 1ON/OFF 计数监控器	RR IM	0~9999			100次	
控制输出 2ON/OFF 计数监控器	R82M	0~9999			100 次	
控制输出 1ON/OFF 计数报警 设定值	RR I	0~9999		0	100 次	
控制输出 2ON/OFF 计数报警 设定值	R82	0~9999		0	100 次	
ON/OFF 计数器复位	RAC	 0: 无效 注 控制输出 1 ON/OFF 计数器 复位 2: 控制输出 2ON/OFF 计数器 复位 		0	无	
转换到校正菜单	EMāv	-1999~9999		0	无	

保护菜单

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
转换到保护菜单	PMāľ	-1999~9999		0	无	
运行/调整保护	GRPE	0~3		0	无	
初始/通信保护	<i>CEPE</i>	0~2		1	无	
设定变更保护	WEPE	OFF, ON	ōFF、 ōN	OFF	无	
PF 键保护	PFPŁ	OFF, ON	ōFF、 ōN	OFF	无	
参数屏蔽有效	PMSK	OFF, ON	ōFF、 ōN	ON	无	
保护菜单转换密码	PRLP	-1999~9999		0	无	

通信设定菜单

参数	字符	设定(监控器)值	选项	初始值	单位	设定值
协议选择	PSEL	CompoWay/F (Sysway)	EWF	CompoWay/F	无	
		Modbus 💥	Mād	(Sysway)		
通信单元编号	U-Nā	0~99		1	无	
通信速度	6P5	1.2、2.4、4.8、9.6、19.2、	1.2、2.4、4.8、9.6、	9.6	kbps	
		38.4、57.6	19.2、38.4、57.6			
通信数据长度	LEN	7、8		7	位	
通信停止位	Sbīt	1, 2		2	位	
奇偶校验	PRES	无、偶数、奇数	NāNE, EVEN, ādd	偶数	无	
发送等待时间	SdWE	0~99		20	ms	

※ 「CMW」设定时,可将 CompoWay/F 及 Sysway 用作通信协议。(通过指令帧对 CompoWay/F 与 Sysway 进行 自动识别)。

■ 根据参数变更进行的初始化一览

变更参数后初始化的参数内容如下表的「相关参数初始化对象」所示。

目标値 目标値 ο ~ σ		1	●※11	●※11	I	1	I	I	I	I	I	I		1	1	1	1	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I
α Η		1		1	I	6×●	6※●	6 ※ ●	I	1	1	1		1	1	1	1	I	I	I	I	1	I	I	1	I	I	I	I	I	1	I	I	I	I
多重SP使用权		1	1	1	1	1	1	I	1	1	1	1			1		1	●※12	●※12	• * 12	ZI %	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1
传送输出类型		1	1	1	I	1	1	I	I	I	I		C.+≪		1	I	1	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I	I
程序模式		1	1	1	I	1	1	I	I	I	1	1		9%0		●※6	●※6	●※8	8 * •	∞ ≪	α **	I	1	1	1	1	1	I	I	I	1	1	1	I	I
标准/加热冷却		I	1	1	I	1	1	I	•*5		•			9%		9*0	●※●	1	1	I	1	1		1	I	1	1	1	I	1	1	1	I	I	1
目标极限上限值目标极限下限值		1	•	•*2	I	1	1	I	I	'	1		- - -		1	1	1	I	I	I	I	'	I	I	I	I	I	I	I	I	1	1	ı		1
刻度上限值刻度下限值		•**1	•*2	● ※2	1	1	1	I	I	1	1		- 	1	1	1	1	I	1	I	1	1	I	1	1	I	1	1	I	I	1	1	I	1	I
温度单位		•*1	•*2	•*2	I	1	1	I	I	1	1		- - -	1	1	1	1	I	1	I	I	1	1	I	1	I	1	1	I	I	I	●※13	1	I	1
输入类型			•*2	•*2	€ ₩	•*3	●※3	●※3	I	I	1		- ₩ ₩		1		1	I	I	I	1	I	I	1	1	1	I	I	I	I	1	1	1	1	1
变更参数相关参数初始化对象	相关参数初始化执行条件	目标值极限上限值、目标值极限下限值	目标值	目标值0~3	RT	比例带 ※10	积分时间 ※10	微分时间 ※10	操作量极限上限值、操作量极限下限值	停止时操作量	异常时操作量	于动骧作量 住迷检山下阳店 住兴检山 下 阳店 ※/	14. / 2 洲 山 土 / kr 国、 14. / 2 / 2 洲 山 十 / kr 国、 ※ + 控制 楡 出 1 슈 丽	控制输出2分配	辅助输出1分配	辅助输出2分配	辅助输出3分配	事件分配1	事件分配2	事件分配3	事件分配4	转换到保护菜单	操作重显 示选择 温 <u>完始 \ </u>	<u> </u>	上限温度输入补偿值、下限温度输入补偿值	死区	调节灵敏度(加热)	调节灵敏度(冷却)	等候带	报警1~3滞后	ST整定带	AT 滞后	PV整定带	LAB检测阀值	LAB检测幅度

附 录

- ※1:初始化为输入设定范围上下限值或刻度上下限值。
- ※2: 根据目标值极限上下限值进行限制。
- ※3: 仅在当 RT 为『ON』时将输入类型变更为模拟量输入的情况下,进行初始化的初始值如下所示。

RT	:	[OFF]
比例带	:	[8.0]
积分时间	:	[233]
微分时间	:	[40]

- ※4:根据传送输出类型的设定进行如下初始化,但根据变更参数与传送输出类型的设定进行的初始化有所不同。
 - 目标值 : 目标值极限上下限值
 - 斜坡目标值 : 目标值极限上下限值
 - 当前值: 输入设定范围上下限值、或刻度上下限值
 - 操作量(加热): 100.0/0.0
 - 操作量(冷却): 100.0/0.0
 - ※4.1 : 仅当传送输出类型的设定为『目标值』、『斜坡目标值』、『当前值』时初始 化。
 - ※4.2 : 仅当传送输出类型的设定为『操作量(加热)』、『操作量(冷却)』时初始化。
 - ※4.3 : 为变更传送输出类型,无论设定如何都初始化为上述初始值。
- ※5: 根据标准/加热冷却的设定进行如下初始化。
 - 操作量极限上限值: 『105.0』

操作量极限下限值:标准『-5.0』、加热冷却『-105.0』

- ※6:加热冷却控制时,根据下述初始化为『控制输出(冷却)』。
 - (标准控制时的初始值为参数一览的初始值)。
 - 具有控制输出2时:

将「控制输出2分配」初始化为『控制输出(冷却)』

无控制输出2的E5AN/EN时:

将「辅助输出3分配」初始化为『控制输出(冷却)』

无控制输出2的E5CN时:

将「辅助输出2分配」初始化为『控制输出(冷却)』

- ※7:程序模式为『OFF』时,将「辅助输出1分配」初始化为『报警出力1』;程序模式不为『OFF』时,将「辅助输出1分配」初始化为『程序结束输出』。
- ※8: 程序模式变更为『OFF』时,分配『程序启动』时初始化为『无分配』。
- ※9: 仅在温度输入时发生 RT 的变更,并进行初始化。初始值如下所示。
 - 比例带:『8.0』
 - 积分时间: 『233』
 - 微分时间: RT 为『OFF』时『40』、RT 为『ON』时『40.0』
- ※10: 根据比例带、积分时间、微分时间、RT 及输入类型的变更,进行如下初始化。
 - 由于温度输入变更为模拟量输入, RT 为从『ON』转为『OFF』时进行初始化。
 - · 根据 RT 的变更从『ON』转为『OFF』时、或从『OFF』转为『ON』时进行初始化。

- ※11: 目标值与当前选择多重 SP 的目标值 0~3 一致时,两者都进行写入。
- ※12: 将多重 SP 中使用的事件输入分配初始化为『NONE』。
 - 仅事件输入 3/4 (事件点数 2 点)时把初始化为『NONE』。
- ※13: 温度单位为『℃』时初始化为『0.8』、温度单位为『飞』时初始化为『1.4』。

传感器输入的设定范围・指示范围・控制范围

	输入种类	规格	设定值	输入设定范围	输入指示范围
			0	-200~850 (°C) /-300~1500 (°F)	-220~870 (°C) /-340~1540 (°F)
		Pt100	1	-199.9~500.0 (°C) /-199.9~900.0 (°F)	-199.9~520.0 (°C) /-199.9~940.0 (°F)
	铂电阻		2	0.0∼100.0 (°C) /0.0∼210.0 (°F)	-20.0~120.0 (°C) /-40.0~250.0 (°F)
		ID: 100	3	-199.9~500.0 (°C) /-199.9~900.0 (°F)	-199.9~520.0 (°C) /-199.9~940.0 (°F)
		JPt100	4	0.0~100.0 (°C) /0.0~210.0 (°F)	-20.0~120.0 (°C) /-40.0~250.0 (°F)
		V	5	-200~1300 (°C) /-300~2300 (°F)	-220~1320 (°C) /-340~2340 (°F)
		K	6	-20.0~500.0 (°C) /0.0~900.0 (°F)	-40.0~520.0 (°C) /-40.0~940.0 (°F)
		т	7	-100~850 (°C) /-100~1500 (°F)	-120~870 (°C) /-140~1540 (°F)
热电		J	8	-20.0~400.0 (°C) /0.0~750.0 (°F)	-40.0~420.0 (°C) /-40.0~790.0 (°F)
偶		т	9	-200~400 (°C) /-300~700 (°F)	-220~420 (°C) /-340~740 (°F)
/ 铂		1	10	-199.9~400.0 (°C) /-199.9~700.0 (°F)	-199.9~420.0 (°C) /-199.9~740.0 (°F)
电	执由俚	Е	11	-200~600 (°C) /-300~1100 (°F)	-220~620 (°C) /-340~1140 (°F)
阻名	2011年1月	L	12	-100~850 (°C) /-100~1500 (°F)	-120~870 (°C) /-140~1540 (°F)
重		T	13	-200~400 (°C) /-300~700 (°F)	-220~420 (°C) /-340~740 (°F)
输入		0	14	-199.9~400.0 (°C) /-199.9~700 (°F)	-199.9~420.0 (°C) /-199.9~740 (°F)
型		Ν	15	-200~1300 (°C) /-300~2300 (°F)	-220~1320 (°C) /-340~2340 (°F)
		R	16	0~1700 (℃) /0~3000 (°F)	-20~1720 (°C) /-40~3040 (°F)
		S	17	0~1700 (℃) /0~3000 (°F)	-20~1720 (°C) /-40~3040 (°F)
		В	18	100~1800 (°C) /300~3200 (°F)	0∼1820 (°C) /0∼3240 (°F)
	非接触式	10∼70 (℃)	19	0∼90 (°C) /0~190 (°F)	-20~130 (°C) /-40~270 (°F)
	温度传感器	60∼120 (°C)	20	0~120 (°C) /0~240 (°F)	-20~160 (°C) /-40~320 (°F)
	ES1B	115∼165 (℃)	21	0~165 (℃) /0~320 (°F)	-20~205 (°C) /-40~400 (°F)
		140∼260 (℃)	22	0~260 (°C) /0~500 (°F)	-20~300 (°C) /-40~580 (°F)
	模拟量输入	0~50mV	23	通过比例缩放为以下任意范围 -1999~999.9 -199.~999.99	设定范围为-5%~105% 但显示为-1999~9999 (整数值范围)
	热电偶	W	24	0~2300 (℃) /0~3200 (℉)	-20~2320 (°C) /-40~3240 (°F)
		PL II	25	0~1300 (℃) /0~2300 (°F)	-20~1320 (°C) /-40~2340 (°F)

	输入种类	规格	设定值	输入设定范围	输入指示范围
榵	电流输入	4~20mA	0	在以下定标范围内使用 :	设定范围为-5%~105%
拟		0~20mA	1	-1999~9999	但显示为-1999~9999
输入	电压输入	$1{\sim}5V$	2	-199.9~999.9	(整数值范围)
型		0~5V	3	-19.99~99.99	
		0~10V	4	-1.999~9.999	

·初始值在热电偶/铂电阻多重输入型时为「5」、模拟量输入型时为「0」。

·输入类型的适用规格如下所示。

Κ, J, Τ, Ε, Ν, R, S, Β	: JIS C1602-1995、IEC584-1
L	: Fe-CuNi, DIN 43710-1985
U	: Cu-CuNi, DIN 43710-1985
W	: W5Re/W26Re, ASTM E988-1990
JPt100	: JIS C 1604-1989, JIS C 1606-1989
Pt100	: JIS C 1604-1997, IEC 751
PL II	ENGELHARD 公司的 PLATINEL II 电动表

附录

控制范围

•铂电阻及热电偶输入

温度设定下限-20℃~温度设定上限+20℃ 或

温度设定下限-40℃~温度设定上限+40℃

•ES1B 输入输入

与输入指示范围相同。

•模拟量输入

刻度范围的-5%~105%

参数操作一览

显示所有设定菜单。移动到高功能设定菜单和校正菜单时需要输入密码。另外,根据保护内容和使用条件,存在不显示的设定数据。从运行菜单向初始设定菜单移动时控制停止。



- ※1: 通过软件复位移动到运行菜单。
- ※2:不能通过键操作由校正菜单移动到其他菜单。只能在断电时移动。
- ※3: 只有运行菜单能通过手动控制菜单的键操作进行移动。
- ※4: 带有 PF 键的机型(E5AN/EN)的情况下「PF 设定」=「A-M」时。
- ※5:带有 PF 键的机型(E5AN/EN)的情况下「PF 设定」=「PFDP」时。

参数一览

针对各菜单的设定项目,综合对其相关内容项进行说明。在设定项目的末尾通过按下模式键可返 回各菜单的顶端。



参数一览

